

**Преобразователи частоты IDS-Drive.  
Серия «С».**






**www.df1.ru Тел +7 (921) 421-72-72  
mail: drivefactor1@gmail.com**


Благодарим Вас за выбор универсального многофункционального и высокоэффективного преобразователя частоты IDS-Drive серии «С».

Перед установкой, эксплуатацией, техническим обслуживанием или проверкой преобразователя частоты внимательно ознакомьтесь с данной инструкцией. Это обеспечит максимально эффективное использование преобразователя частоты и безопасность обслуживающего персонала.

В данной инструкции указания по безопасности подразделяются на «Опасность» и «Предупреждение», поэтому следует уделять особое внимание символам

«» (Опасность) и «» (Предупреждение) и соответствующему содержанию текста.

Символ «» означает, что неправильная эксплуатация прибора может стать причиной смерти или серьезных травм.

Символ «» означает, что неправильная эксплуатация прибора может привести к травмам или неисправности преобразователя частоты и механической системы, а также к другим серьезным последствиям.

Рисунки в данной инструкции приведены для удобства описания; они могут отличаться от модернизированных версий преобразователя. Данная инструкция должна храниться у конечного пользователя для проведения технического обслуживания.

Если у Вас возникнут вопросы по настройке и работе с преобразователем частоты, пожалуйста, свяжитесь с официальным представителем компании «ИСП» в Вашем регионе.

## **Содержание.**

|                                       |    |
|---------------------------------------|----|
| Глава 1. Уведомления Безопасности.    | 5  |
| 1-1 Получение.                        | 5  |
| 1-2 Транспортировка и установка.      | 5  |
| 1-3 Подключение и соединение.         | 6  |
| 1-4 Тестирование устройства.          | 7  |
| 1-5 Проверка и обслуживание.          | 8  |
| 1-6 Обработка неисправностей.         | 8  |
| 1-7 Утилизация.                       | 8  |
| Глава 2. Введение.                    | 9  |
| 2-1 Распаковка и осмотр.              | 9  |
| 2-2 Маркировка.                       | 9  |
| 2-3 Спецификации изделия.             | 9  |
| 2-4 Хранение преобразователя частоты. | 11 |

|   |     |
|---|-----|
| Глава 3. Установка преобразователя частоты.                                       | 12  |
| 3-1 Окружающая среда и требования.  | 12  |
| 3-2 Внешние и установочные габариты преобразователя частоты (mm).                 | 14  |
| Глава 4 Электромонтаж преобразователя частоты.                                    | 15  |
| 4-1 Основная схема соединений.  | 15  |
| 4-1-1 Описание внешних компонентов.   | 15  |
| 4-1-2 Подключение силовых цепей.  | 16  |
| 4-1-3 Спецификация рекомендованного оборудования.                                 | 18  |
| 4-1-4 Силовые терминалы и описание.   | 18  |
| 4-1-4-1 Силовой терминал и описание.  | 18  |
| 4-2 Терминал управления.  | 20  |
| 4-2-1 Основная монтажная схема.   | 20  |
| 4-2-2 Клеммы терминала управления.  | 20  |
| 4-2-3 Описания терминала управления.  | 21  |
| 4-2-4 Подключение цепей управления.   | 21  |
| Глава 5 Панель управления и описание действий.                                    | 22  |
| 5-1 Панель управления.  | 22  |
| 5-1-2 Описания LED индикаторов.   | 23  |
| 5-2 Работа с панелью управления.  | 23  |
| Глава 6 Таблица функциональных параметров.  | 28  |
| Глава 7 Описания функциональных параметров.                                       | 47  |
| 7-1 Параметры отображения.  | 47  |
| 7-2 Группа основных параметров.   | 48  |
| 7-3 Группа параметров терминала I/O.  | 64  |
| 7-4 Настройка вспомогательных параметров.   | 80  |
| 7-5 Группа параметров PLC.  | 91  |
| 7-6 Группа параметров PID регулятора.   | 97  |
| 7-7 Группа параметров коммуникации порта RS485.                                   | 105 |
| 7-8 Группа дополнительных параметров.   | 112 |
| Глава 8 Техническое обслуживание, диагностика ошибок и меры по их предотвращению. | 114 |
| 8-1 Необходимая ежедневная проверка.  | 114 |
| 8-2 Замечания по техническому обслуживанию и проверке.                            | 114 |
| 8-3 Плановая периодическая проверка.  | 114 |
| 8-4 Плановая замена деталей преобразователя.                                      | 115 |
| 8-5 Информация по защите, диагностике и устранению ошибок в преобразователе.      | 116 |
| 8-6 Устранение стандартных ошибок.  | 125 |

|   |     |
|---|-----|
| 8-7 Борьба с электромагнитными помехами.        | 128 |
| Глава 9 Выбор дополнительных внешних устройств. | 129 |
| 9-1 Назначение внешнего устройства.             | 129 |
| 9-2 Дополнительные внешние устройства.          | 129 |
| 9-2-1 Сетевой и моторный дроссель.              | 129 |
| 9-2-2 Тормозной резистор.                       | 130 |

## Глава 1. Уведомления Безопасности.

### 1-1 Получение.

#### ▲ Предупреждение.

Этот преобразователь частоты проверен выходным контролем завода-производителя. Поскольку некоторые проблемы могут случиться во время транспортировки, пожалуйста, проверьте преобразователь при получении на наличие деформаций, расколов корпуса и механических повреждений преобразователя.

**Внимание!** Поврежденный корпус преобразователя частоты может стать причиной поражения электрическим током!

Проверьте на наличие руководства пользователя. Пожалуйста, не теряйте руководство пользователя и гарантийный талон, они будут полезны для будущего обслуживания.

### 1-2 Транспортировка и установка.

#### ▲ Предупреждение

Пожалуйста, оснастите преобразователь частоты надлежащей защитой, чтобы уменьшить любое возможное повреждение.

Пожалуйста, упакуйте преобразователь частоты твердо от основания до поверхности во время транспортировки, уменьшите любое возможное повреждение во время погрузочно-разгрузочных работ. Пожалуйста, храните и устанавливайте преобразователь частоты вдали от огня.

Пожалуйста, проверьте и удостоверьтесь, что преобразователь частоты установлен в соответствии с руководством.

Пожалуйста, установите преобразователь частоты в безопасном месте и учитывайте следующие условия окружающей среды:

**Рабочая температура:** -10С ~ 40 (без инея);

**Относительная влажность:** от 95 % выше (без конденсата);

**Среда:** внутренняя (далеко от любого инертного газа, воспламеняющегося газа, нефтяных паров, прямого солнечного света).

**Высота:** 1000м. ниже или выше уровня моря (если преобразователя частоты должен использоваться выше или ниже приведенного уровня, то используете преобразователя частоты на шаг выше от номинального значения электродвигателя).

**Вибрация:** ниже 0.5G .

Пожалуйста, проверьте, что монтажная платформа может выдержать вес преобразователя частоты, и никогда не упадет;

Удостоверьтесь, что место безопасно и надежно.

Препятствуйте тому, чтобы дети и посторонние люди были рядом с преобразователем частоты.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что преобразователь частоты установлен и закреплен винтами согласно руководству пользователя. Винты должны быть сильно затянуты, чтобы предотвратить падение преобразователя.

Чтобы уменьшить любую возможную проблему или несчастный случай, тщательно установите все винты, разъемы и другие проводники.

Когда устанавливают несколько преобразователей частоты в одном шкафу управления, пожалуйста, следуйте инструкциями руководства пользователя. Кроме того, пожалуйста, удостоверьтесь, что есть достаточно много свободного места, и высокая температура отводится посредством вентилятора. Тем временем, гарантируйте температуру шкафа не выше 40С. Перегрев, может вызвать любые ошибки устройства, возгорание или другие несчастные случаи.

Установка преобразователь частоты должна быть выполнена профессиональным персоналом.

### **1-3 Подключение и соединение.**

#### **▲ Предупреждение**

Пожалуйста, обратите внимание, не повреждены, не провисают и зажаты ли провода; иначе незакрепленный провод может вызвать удар током. Пожалуйста, не устанавливайте дроссель или RFI фильтр к выходу преобразователя частоты, это вызовет некоторую ошибку устройства.

Пожалуйста, не устанавливайте автоматический выключатель, контактор или любой другой элемент выключателя к выходу преобразователя частоты. Пожалуйста, отделите линию электропитания преобразователя от линии управления, чтобы избежать помех.

#### **⚡ Опасность.**

Пожалуйста, удостоверьтесь, что электропитание выключено перед соединениями. Работа по подключению должна быть выполнена профессиональным электриком.

Соединение должно быть выполнено согласно проводной спецификации в руководстве пользователя.

Пожалуйста, правильно заземлите устройство согласно спецификации в руководстве пользователя, это уменьшает потенциальную опасность удара электрическим током или возникновения возгорания.

Электропитание преобразователя частоты должно быть строго отдельным от других электропитаний сварочных аппаратов или устройств, вызывающих огромные помехи.

Пожалуйста, никогда не касайтесь опорной плиты влажными руками, она может вызвать удар током.

Пожалуйста, непосредственно не касайтесь никакого терминала и соединения входа или выходную линию преобразователя частоты, это уменьшает возможность удара электрическим током.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что напряжение электропитания соответствует номинальному напряжению преобразователя частоты, иначе это вызовет ошибку устройства, выход его из строя или телесное повреждение.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что электропитание подключено, верно. Пожалуйста, не соединяйте электропитание с терминалами U, V и W. Это вызовет внутреннюю ошибку преобразователя частоты и выведет его из строя.

Пожалуйста, никогда не берите напряжение без стандартного теста, это вызовет внутреннюю ошибку устройства или выведет его из строя.

Пожалуйста, установите блок торможения, тормозной резистор и другие принадлежности согласно указанному методу в руководстве пользователя, или это может вызвать ошибку преобразователя частоты.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что все терминалы закручены, или это вызовет ошибку в преобразователя частоты.

#### **1-4 Тестирование устройства.**

##### **▲ Предупреждение.**

Перед включением электропитания, пожалуйста, удостоверьтесь, что изоляция хорошо обеспечена, и никогда не демонтируйте ее при подключенном напряжении.

Пожалуйста, проверьте все линии, включая сигнальные линии, на правильность подключения прежде, чем включать электропитание; иначе преобразователь частоты может быть выведен из строя.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что все параметры правильно установлены перед тестом. Пожалуйста, удостоверьтесь, что нет никакого устройства, которое будет повреждено, когда преобразователь частоты будет включен, и рекомендуется проводить испытания без нагрузки.

Пожалуйста, нажмите кнопку «Stop» когда функциональная настройка останова не работает. Пожалуйста, не включайте или выключайте преобразователя частоты электромагнитным контактором, это уменьшит срок эксплуатации изделия.

##### **⚡ Опасность.**

Когда настроена функция перезапуска при отказе, преобразователь частоты автоматически перезапустится, пожалуйста, не выключайте устройство в такой ситуации.

Пожалуйста, удостоверьтесь, что двигатель и другие устройства используются в пределах номинала. Пожалуйста, не изменяйте настройки параметров преобразователя частоты во время выполнения операции.

Пожалуйста, никогда не касайтесь выхода высокой температуры или тормозного резистора во время работы, это вызовет ожог.

Пожалуйста, никогда не касайтесь платы и не управляйте любой кнопкой преобразователя частоты влажными руками; иначе, это вызовет удар электрическим током или телесное повреждение.

Пожалуйста, никогда не включайте или выключайте двигатель, когда машина работает, иначе преобразователя частоты будет сломан.

## **1-5 Проверка и обслуживание.**

### **▲ Предупреждение.**

Пожалуйста, удостоверьтесь, что электропитание выключено, и индикатор электропитания выключен перед осмотром и обслуживанием, иначе это вызовет удар электрическим током.

Чтобы защитить устройство от любого влияния статического электричества, пожалуйста, коснитесь металлического объекта, чтобы устранить статическое электричество прежде, чем коснуться преобразователя частоты для осмотра и обслуживания.

Пожалуйста, никогда не используйте мегаомметр, чтобы проверить цепи управления преобразователя частоты.

### **▲ Предупреждение.**

Осмотр, обслуживание или замены должны быть выполнены квалифицированным профессионалом.

Осмотр, обслуживание или замены должны быть выполнены согласно указанному методу в руководстве пользователя.

Преобразователя частоты не может быть реструктурирован вами непосредственно; иначе, это вызовет удар электрическим током, телесное повреждение или ошибку устройства.

## **1-6 Обработка неисправностей.**

### **⚡ Опасность.**

Когда преобразователя частоты не может запуститься обычным способом, пожалуйста, узнайте причину согласно признакам ошибки. После того, как проблема решена, преобразователя частоты перезапустите со сбросом. Если проблема не решена и перезапуск преобразователя частоты после сброса не заработал, не используйте его дальше, это может вызвать дальнейшую проблему преобразователя частоты или других устройств. Если преобразователя частоты имеет проблему и не может работать как обычно, пожалуйста, свяжитесь с агентством нашей компании немедленно. Пожалуйста, не устраняйте проблемы работы преобразователя частоты своими силами, т. к. это может привести к выходу его из строя.

## **1-7 Утилизация.**

### **▲ Предупреждение.**

После разборки преобразователя на металлический лом утилизируйте его как промышленные отходы, не сжигайте.



## Глава 2. Введение.

### 2-1 Распаковка и осмотр.

Когда преобразователя частоты распакован, пожалуйста, проверьте следующие условия ниже:

Проверьте тип преобразователя частоты, выполнено условие заказа или нет.

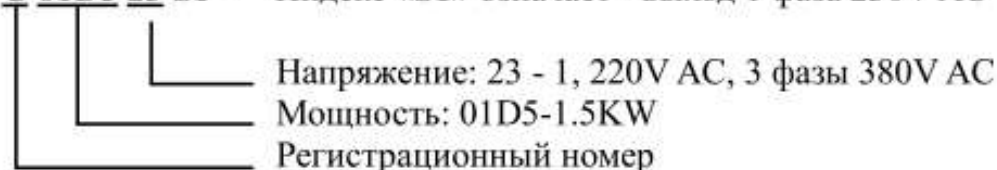
Проверьте, есть ли любые повреждение преобразователя частоты.

Проверьте полная комплектация или нет.

Если есть какие-нибудь проблемы, пожалуйста, свяжитесь с поставщиком немедленно.

### 2-2 Маркировка.

Тип: **C 01D5 23 S1** – Индекс «S1» означает - выход 1 фаза 230V AC



### 2-3 Спецификации изделия

| Пункт             |   | Серия «С»  |
|-------------------|---|--|
| Вход              | Номинальное напряжение и частота.   | Одна фаза 220V AC, 50/60Hz<br>Три фазы 380V AC, 50/60Hz                                    |
|                   | Допустимый диапазон напряжения  | Одна фаза 170~240V AC<br>Три фазы 330~440V AC  |
| Выход             | Напряжение.   | 0~220V AC<br>0~380V AC   |
|                   | Частота.  | 0,1~400,0Hz  |
| Способ управления |   | Скалярный, V/F   |
| Отображение       | Заданная частота, выходная частота, выходной ток, направление вращения, скорость вращения, ошибку, и т.д. |  |
| Основные функции  | Разрешение установки частоты  | Цифровая настройка: 0.1Hz,<br>аналоговая настройка: 0.1 %<br>максимальной выходной частоты |
|                   | Точность выходной частоты   | 0,1Hz  |

|                        |   |  |
|------------------------|---|--|
|                        | Управление V/F  | Кривая V/F свободно устанавливается для различных нагрузок.  |
|                        | Контроль за вращающим моментом  | Автоматическое: повышение момента может быть установлено автоматически согласно фактической нагрузке;<br>Ручное: 0.0~20.0 % .  |
|                        | Многофункциональный вход  | 6 многофункциональных входных терминалов для управления вход скоростью с 15 шагами,<br>6 программируемые операции, ускорение и замедление с 4 шагами, ВВЕРХ/ВНИЗ, экстренный останов, и т.д. |
| Основные функции       | Многофункциональный выход   | 2 многофункциональных выходных терминала для индикации и предупреждения о работе, нулевой скорости, внешней неисправности и программируемой операции, и т.д.                                 |
|                        | Ускорение/замедление  | 0~999.9s отдельная установка времени ускорения / замедления.   |
| Дополнительные функции | Встроенный ПИД контроль и 2 счетчика, стандартная функция коммуникации RS485 и выбираемое автоматическое регулирование напряжения;<br>Способ задания частоты: аналоговый 0~10V, 0~20mA, настройка через манипулятор, настройка через RS485 и вверх/вниз настройка, и т.д. |  |
| Защитные               | Защита от перегрузки: 150%-ый постоянный  |  |

|                      |  |
|----------------------|--|
| функции              | вращающий момент в течение 1 минуты, защита по перенапряжению / по проседанию напряжения;<br>Другие защиты: перегрев, защита от короткого замыкания, по перегрузке по току, замку параметров, и т.д. |
| Условия эксплуатации | Температура: -10С ~ 40С (без инея)<br>Влажность: ниже 90 % (без конденсата)<br>Высота: ниже 1000 м.<br>Вибрация: ниже 0.5G   |
| Структура            | Способ охлаждения: принудительное воздушное охлаждение.<br>Степень защиты: IP20  |
| Установка            | На стену   |

#### Серийные модели.

| V            | kW   | V            | kW   |
|--------------|------|--------------|------|
| 220V AC, 1ph | 0.4  | 380V AC, 3ph | 0.75 |
|              | 0.75 |              | 1.5  |
|              | 1.5  |              | 2.2  |
|              | 2.2  |              | 3.7  |

#### 2-4 Хранение преобразователя частоты.

Преобразователя частоты должен быть сохранен в его оригинальной коробке и пакете перед установкой. Когда преобразователя частоты редко используется или находится на хранении большую часть времени, пожалуйста, обратите внимание на нижеследующее:

1. Преобразователя частоты следует хранить в сухом месте далеко от пыли и мусора.
2. Относительная влажность хранения составляет 0~95 % без замораживания.
3. Хранение должно быть вдали от инертного газа, и избегать прямого солнечного света, высокой температуры или влажности.
4. Надлежащая температура хранения -26С ~ 65С.

Чтобы поддерживать работоспособность преобразователя частоты, не храните его долго. Необходимо подключать его к сети один раз в год, если он хранится долгое время. Каждый раз подключение к сети должно составлять 5 часов, по крайней мере. Кроме того, необходимо использовать трансформатор, регулируя напряжение от нижнего предела до верхнего медленно.

## **Глава 3. Установка преобразователя частоты.**

### **3-1 Окружающая среда и требования.**

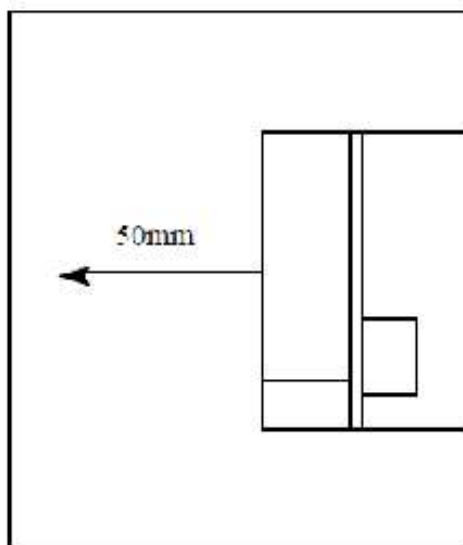
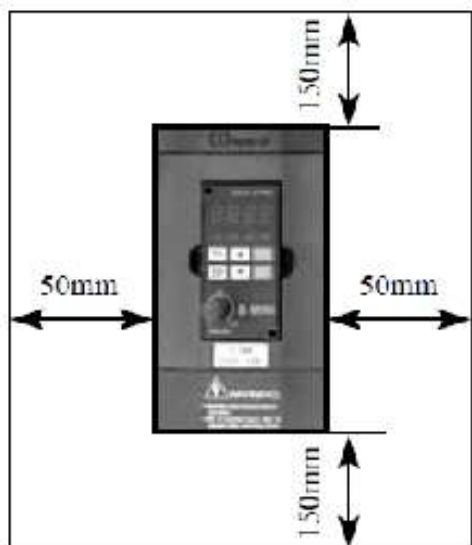
Окружающая среда непосредственно влияет на работу преобразователя частоты и его функции. Если преобразователя частоты использовать в неподходящей окружающей среде, которая не соответствует спецификации руководства пользователя, то это может вызвать повреждение преобразователя частоты.

Серия «С» является преобразователями частоты, устанавливаемыми на стену. Поэтому, чтобы сделать систему охлаждения более эффективной, преобразователя частоты должен быть установлен вертикально и иметь достаточную воздушную циркуляцию.

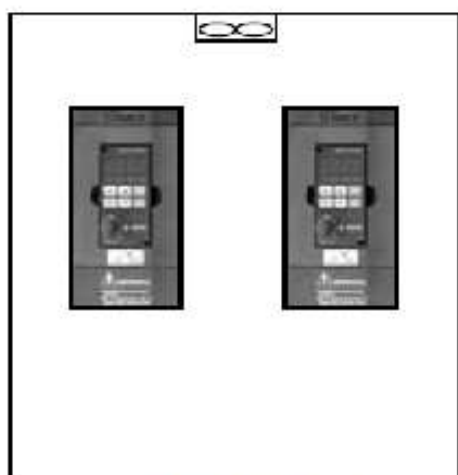
Преобразователя частоты должен быть установлен согласно следующим условиям:

1. Рабочая температура  $-10^{\circ}\text{C} \sim +40^{\circ}\text{C}$ ;
2. Относительная влажность 0~90 % без конденсата;
3. Избегайте попадания прямого солнечного света;
4. Устанавливайте далеко от любого инертного газа, высокой температуры или влажности;
5. Устанавливайте далеко от любой пыли, в том числе волокна, ваты или металлической стружки;
6. Устанавливайте далеко от любых радиоактивных веществ или воспламеняющихся материалов;
7. Устанавливайте далеко от любого источника электромагнитных помех (такого как электрический сварочный аппарат или машины большой мощности);
8. Установочная платформа должна быть устойчивой к любой вибрации. Если вибрация неизбежна, пожалуйста, приложите некоторый амортизатор, чтобы уменьшить ее;
9. Преобразователя частоты должен быть установлен в месте с хорошей воздушной вентиляцией и доступом для осмотра и обслуживания месте, и также он должен быть установлен на негорючем материале далеко от любого источника тепла (такой как тормозной резистор, и т.д.);
10. Должно быть достаточно места для установки преобразователя частоты, особенно для установки нескольких преобразователей частоты в один шкаф, которые должны быть размещены для хорошей циркуляции воздуха и оборудованы отводом высокой температурой, чтобы внутри шкафа была его рабочая температура.

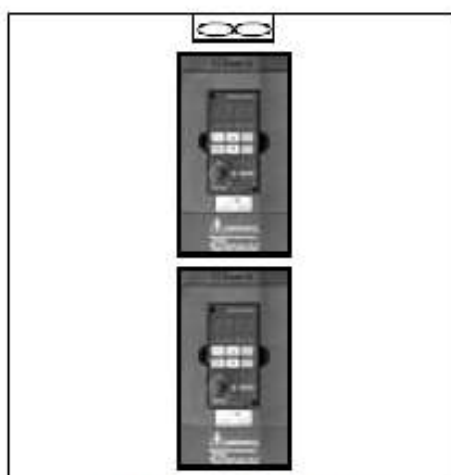
**Установка одного преобразователя частоты:**



### Установка нескольких преобразователей частоты в одном шкафу:

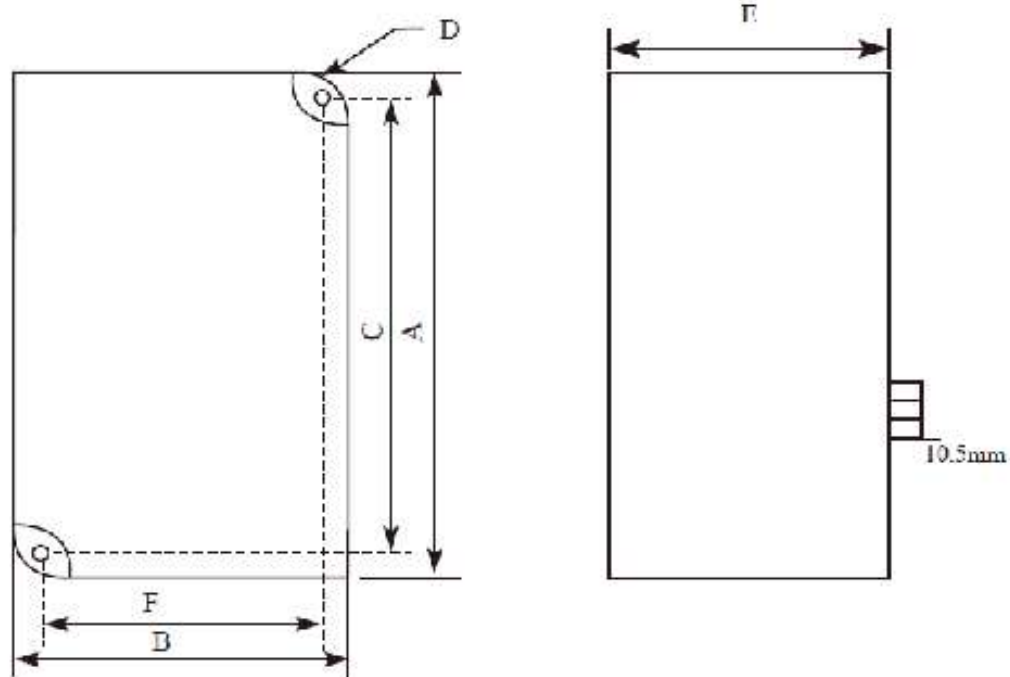


Правильная установка



Неправильная установка

### 3-2 Внешние и установочные габариты преобразователя частоты (mm).



| Модель  | A     | B    | C     | ØD  | E     | F    |
|---------|-------|------|-------|-----|-------|------|
| C00D423 | 141.5 | 85.0 | 130.5 | 5.0 | 113   | 74   |
| C0D7523 | 141.5 | 85.0 | 130.5 | 5.0 | 113   | 74   |
| C01D523 | 141.5 | 85.0 | 130.5 | 5.0 | 113   | 74   |
| C02D223 | 151   | 100  | 139.6 | 5.2 | 117   | 88.6 |
| C0D7543 | 151   | 100  | 139.6 | 5.2 | 111.7 | 88.6 |
| C01D543 | 151   | 100  | 139.6 | 5.2 | 111.7 | 88.6 |
| C02D243 | 151   | 100  | 139.6 | 5.2 | 111.7 | 88.6 |
| C03D743 | 151   | 100  | 139.6 | 5.2 | 111.7 | 88.6 |

## Глава 4 Электромонтаж преобразователя частоты.

### 4-1 Основная схема соединений.



**Электропитание:** Проверьте напряжение питания преобразователя частоты, совпадает ли оно с напряжением сети АС, чтобы избежать вывода из строя преобразователя частоты.

**Плавкая вставка, автоматический выключатель:** Когда электропитание будет включено, большой ток будет течь в преобразователь частоты; поэтому, важно выбрать подходящий выключатель или предохранитель.

**Электромагнитный контактор:** не используйте электромагнитный контактор как кнопку включения / отключения электропитания для преобразователя частоты.

**Реактор АС (дрессель):** рекомендуется установить реактор АС для улучшения коэффициента мощности, если входная мощность - больше чем 1000KVA.

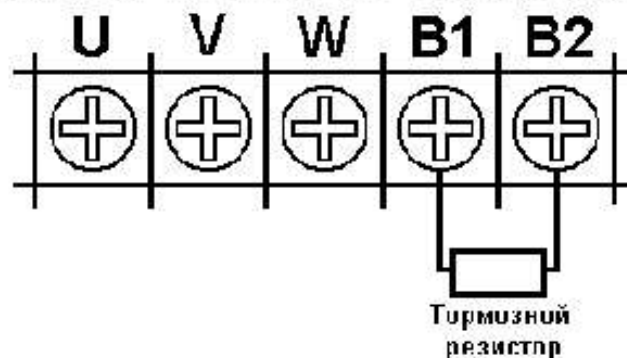
**Тормозной резистор:** полезно управлять токовым пределом преобразователя частоты.

#### 4-1-1 Описание внешних компонентов.

1. Источник питания преобразователя частоты должен соответствовать спецификации руководства пользователя.
2. Автоматический выключатель, плавкая вставка. Устанавливается для обеспечения защиты преобразователя частоты от короткого замыкания (к.з.).

При техническом обслуживании и профилактики преобразователя частоты должен быть отключен от сети электропитания. (Автоматический выключатель в пол. ВЫКЛ (OFF, **O**)).

3. Электромагнитный контактор облегчает управление включением и выключением питания преобразователя частоты и улучшает операционную безопасность.
4. Реактор АС (дроссель): Защищает преобразователя частоты от бросков напряжения питающей сети, улучшает коэффициент мощности.
5. Тормозной резистор устанавливают, чтобы избежать перенапряжения на шине DC преобразователя частоты и



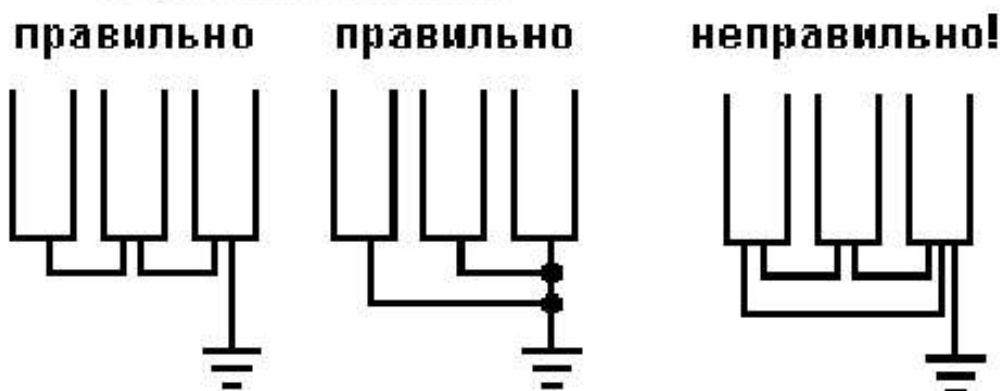
улучшить тормозящую способность встроенного тормозного блока и двигателя, который тормозят. Метод подключения тормозного резистора к преобразователю частоты до 1.5 кВт смотрите ниже:

#### 4-1-2 Подключение силовых цепей.

1. Маркировка электрических проводов должна соответствовать международным стандартам;
2. Не подключайте шину питания преобразователя частоты к выходным терминалам (U, V, W). Это выведет преобразователя частоты из строя!;
3. Пожалуйста, используйте изолированные линии кабели и подключайте преобразователя частоты к электрической сети с максимально возможной мощностью, и правильно соедините с заземлением;
4. Преобразователя частоты должен быть запитан отдельно, а не с электрическим сварочным аппаратом, двигателем большой мощности или высоким током нагрузки;
5. Терминал заземления «E» должен быть подключен правильным способом (земной импеданс ниже 100  $\Omega$ );
6. Линия заземления должна быть выполнена согласно электрической технической спецификации, и длина должна быть как можно меньше;



7. Когда несколько преобразователей частоты объединяют, обратите внимание, как соединить их вместе, чтобы создать общую линию заземления:



8. Питание и линия управления должны быть распределены отдельно. Любые параллельные линии должны быть изолированы друг от друга не менее чем на 10см и любые взаимные линии должны быть распределены перпендикулярно. Линия управления не может быть помещена с линией электропитания в одном и том же кожухе, иначе, там будут возникать помехи;
9. Расстояние между преобразователем частоты и двигателем должно быть ниже 30м., если расстояние будет слишком большим, это вызовет проблемы с паразитной емкостью и, кроме того, это вызовет ошибку или неисправность на преобразователя частоты. В случаях установки преобразователя частоты и двигателя на расстоянии более 30м. следует установить на выходе преобразователя частоты фильтр для уменьшения несущей частоты. Расстояние между преобразователя частоты и двигателем не должно превышать 100м.
10. У выходных каналов U, V и W не должно быть токов утечки на заземление;
11. Пожалуйста, удостоверьтесь, что все терминалы силовой цепи зажаты, между проводом и терминалом, контакт в хорошем состоянии, и удостоверьтесь, что они не будут ослаблены из-за вибрации.
12. Чтобы уменьшить помехи, рекомендуется оборудовать электромагнитные элементы во внешней схеме преобразователя частоты (электромагнитный контактор, реле и т.д.) EMC фильтрами.

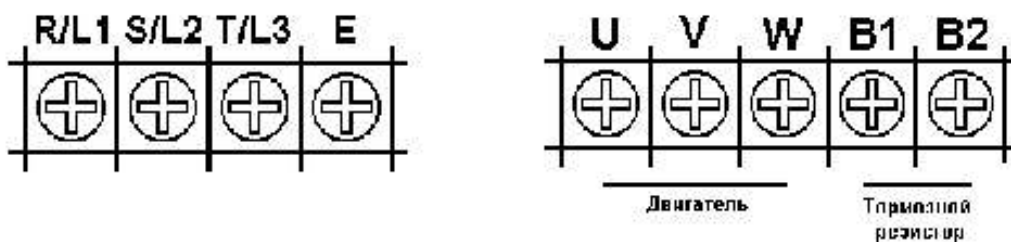
#### 4-1-3 Спецификация рекомендованного оборудования.

| Модель  | Входное напряжение | Двигатель (кВт) | Сечение провода мм <sup>2</sup> | Автоматический выключатель (А) | Контактор (А) |
|---------|--------------------|-----------------|---------------------------------|--------------------------------|---------------|
| C00D423 | 220V AC            | 0.4             | 2.5                             | 16                             | 12            |
| C0D7523 | 220V AC            | 0.75            | 5.5                             | 16                             | 12            |
| C01D523 | 220V AC            | 1.5             | 2.5                             | 32                             | 18            |
| C02D223 | 220V AC            | 2.2             | 4                               | 32                             | 18            |
| C0D7543 | 380V AC            | 0.75            | 2.5                             | 16                             | 12            |
| C01D543 | 380V AC            | 1.5             | 2.5                             | 16                             | 12            |
| C02D243 | 380V AC            | 2.2             | 2.5                             | 16                             | 12            |
| C03D743 | 380V AC            | 3.7             | 2.5                             | 16                             | 12            |

#### 4-1-4 Силовые терминалы и описание.

Силовые терминалы доступны, когда корпус преобразователя частоты открыт.

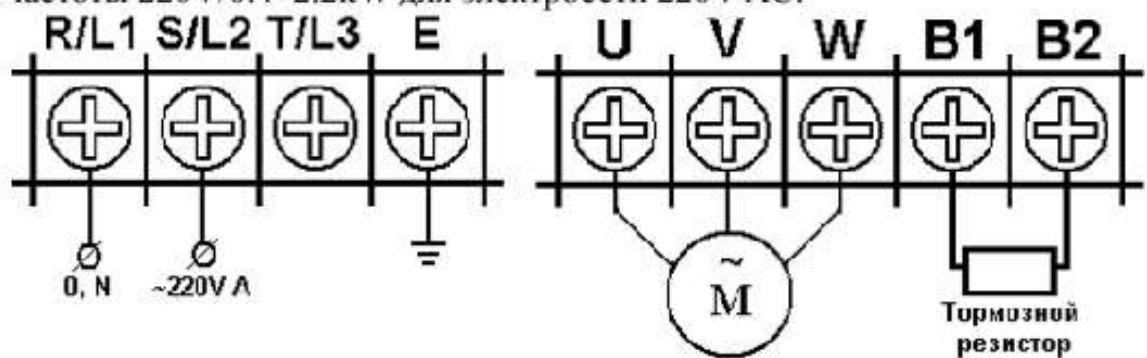
##### 4-1-4-1 Силовой терминал и описание.



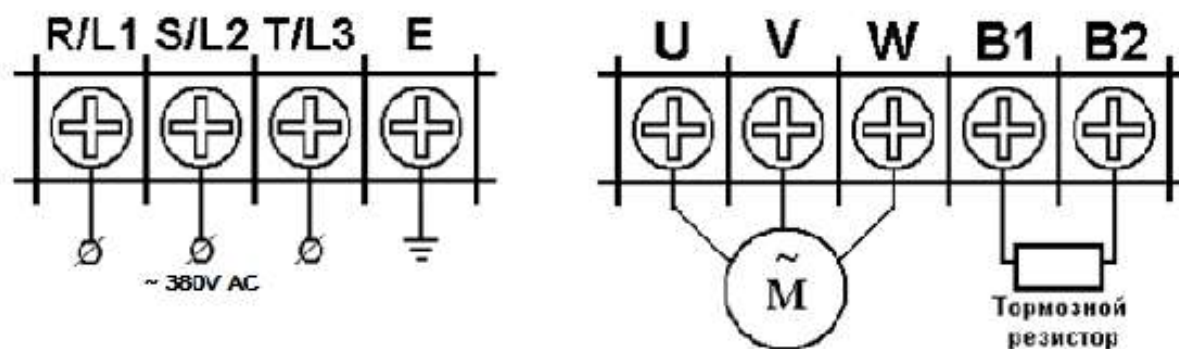
| Название         | Описание   |
|------------------|--|
| E                | Заземление.  |
| R/L1, S/L2, T/L3 | Терминал для подключения входного напряжения.        |
| U, V, W          | Выходной силовой терминал для подключения двигателя. |
| B1, B2           | Терминал для подключения тормозного резистора.       |

Пример подключения:

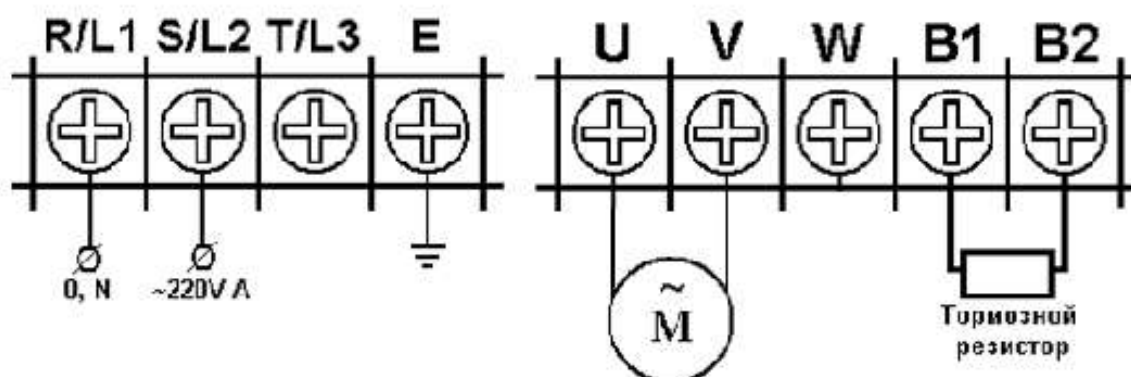
1. Следующий пример для подключения однофазного преобразователя частоты 220V/0.4~2.2kW для электросети 220V AC:



2. Следующий пример для подключения трехфазного преобразователя частоты 380V AC/0.75~3.7kW для промышленной сети 380V AC.

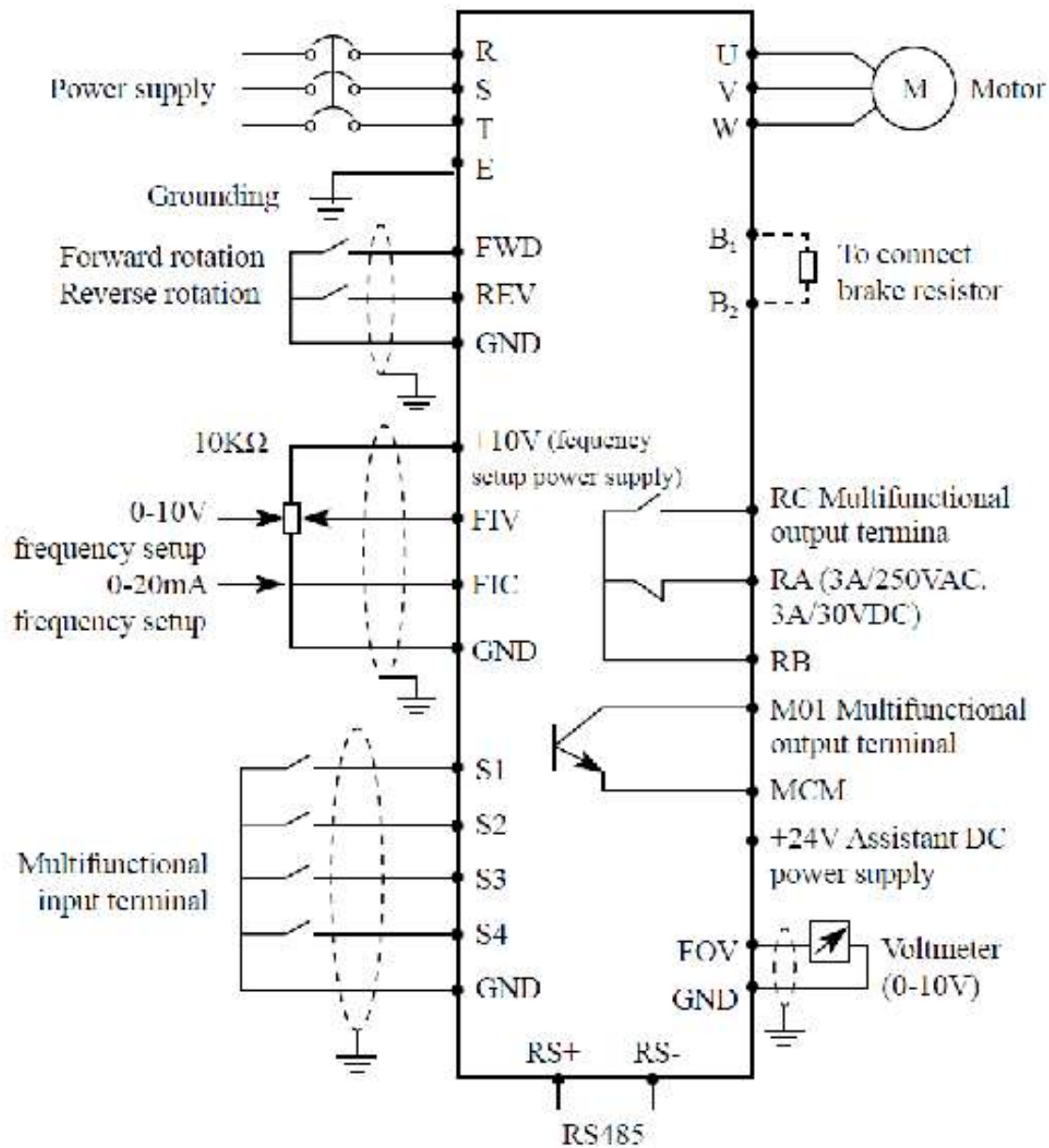


3. Следующий пример для подключения однофазного двигателя к преобразователю частоты 220V/0.4~2.2kW для электросети 220V AC:



## 4-2 Терминал управления.

### 4-2-1 Основная монтажная схема.



### 4-2-2 Клеммы терминала управления.



#### 4-2-3 Описание терминала управления

| Тип                  | Символ | Назначение   | Описание                        |
|----------------------|--------|--|---------------------------------|
| Управление по входу  | FWD    | Вращение вперед                                    | Вход команды прямого вращения   |
|                      | REW    | Обратное вращение                                  | Вход команды обратного вращения |
|                      | S1     | Многофункциональный вход 1                         |                                 |
|                      | S2     | Многофункциональный вход 2                         |                                 |
|                      | S3     | Многофункциональный вход 3                         |                                 |
|                      | S4     | Многофункциональный вход 4                         |                                 |
| Установки частоты    | +10V   | Внутренний источник питания                        |                                 |
|                      | FIV    | Аналоговый вход по напряжению 0-10V DC             |                                 |
|                      | FIC    | Аналоговый вход по току 0-20mA                     |                                 |
|                      | GND    | Общий терминал                                     |                                 |
|                      | MOI    | Многофункциональный выходной терминал              |                                 |
| Управление по выходу | RA     | Релейный выходной терминал (Нормально открытый)    |                                 |
|                      | RB     | Релейный выходной терминал (Нормально закрытый)    |                                 |
|                      | RC     | Общий терминал релейного выхода                    |                                 |
| Аналоговый выход     | FOV    | FOV Выходной терминал аналогового напряжения 0-10V |                                 |
| RS485                | RS+    | Коммутация по протоколу RS485 Modbus               |                                 |
|                      | RS-    |  |                                 |

#### 4-2-4 Подключение цепей управления.

- (1) Пожалуйста, отделите линию управляющего сигнала от силовой цепи и любой другой линии электропередачи;
- (2) Поскольку помехи вызовут неподходящую операцию, пожалуйста, используйте 0.5-2mm экранированный провод или двойной экранированный провод;
- (3) Пожалуйста, подтвердите допустимые условия для терминала перед соединением, такие как: электропитание или максимальный допустимый ток, и т.д.;
- (4) Пожалуйста, правильно подключите заземляющий терминал E, и удостоверьтесь, что заземляющий импеданс – ниже 100 Ω;
- (5) Пожалуйста, правильно выберите все принадлежности, такие как потенциометр или вольтметр согласно спецификации;
- (6) Пожалуйста, тщательно проверьте после подключения и перед включением электропитания.

## Глава 5 Панель управления и описание действий.

### 5-1 Панель управления.

Панель управления расположена в центре преобразователя частоты, и разделен на две части: индикация и клавиши управления.

Часть индикации указывает параметры настройки и различный операционный статус, и часть клавиш управления - канал коммуникации между пользователем и преобразователем частоты.


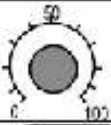

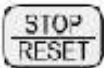


#### Индикатор статуса

|             |  |
|-------------|--|
| <b>RUN</b>  | Индикация работы преобразователя           |
| <b>STOP</b> | Индикация остановки работы преобразователя |
| <b>FWD</b>  | Индикация прямого вращения                 |
| <b>REV</b>  | Индикация обратного вращения               |

#### 5-1-1 Описание функциональных кнопок

| Кнопка | Описание функций                        |
|--------|---|
|        | Кнопка выбора функций меню.             |
| <br>   | Кнопки выбора параметра и его значения. |

| Кнопка  | Описание функций   |
|---|--|
|  | Клавиша изменения, для изменения кода функции и параметров<br>Сдвиг к другой цифре или переход на другой экран коротким нажимом.<br>Подтверждение и сохранения значения установки длинным нажимом. |
|  | Потенциометр. Изменение выходной частоты путем вращения ручки потенциометра.   |
|  | Кнопка запуска преобразователя частоты.  |
|  | Кнопка остановки преобразователя частоты, сброса ошибки.   |

### 5-1-2 Описания LED индикаторов

|   | Индикация      | Описание  |
|---|----------------|---|
| 1 | <b>F00.0</b>   | Индикация заданной частоты преобразователя частоты    |
| 2 | <b>H00.0</b>   | Индикация фактической частоты преобразователя частоты |
| 3 | <b>A00.0</b>   | Ток двигателя   |
| 4 | <b>Erd rEu</b> | Направление вращения                                  |

\* Вышеуказанные индикации можно переключать клавишей



### 5-2 Работа с панелью управления.

(1) Настройка параметра (например: изменение P104, реверс вращения).

| Шаг | Кнопка                           | Отображение   | Описание   |
|-----|----------------------------------|---|--|
| 1   | Включите питание преобразователя |  | 1. Отображение установленной частоты (начальный экран).<br>2. Преобразователь находится в режиме ожидания. |


| Шаг | Кнопка   | Отображение   | Описание  |
|-----|--|---|---|
| 2   | Нажмите<br>   |    | Войдите в статус изменения параметра, первая цифра будет мерцать (цифра поддающаяся изменению). |
| 3   | Нажать<br> 4<br>раза  |    | Цифра изменена на "4" с "0".  |
| 4   | Нажмите дважды<br>   |   | Сдвиг влево для двух цифр, третья цифра будет моргать.  |
| 5   | Нажать один раз<br>   |  | Цифра изменена с "1" на "0".  |
| 6   | Длинное нажатие<br>   |  | Вход в интерфейс установки параметров.  |
| 7   | Нажать<br><br> |  | Изменить "1" в "0".   |



| Шаг | Кнопка   | Отображение   | Описание  |
|-----|--|---|---|
| 8   | Длинное нажатие<br> |  | Сохраняет изменение параметра и заканчивает изменение параметра «P104». |
| 9   | Нажмите<br>         |  | Возврат к начальному экрану.  |

Примечание:



1. Нажатие  может прервать параметрирование и возвратиться назад к главному интерфейсу дисплея.
2. Когда параметрирование подтверждено, может быть показано Err. Это означает, что значение параметра выбрано неправильно.

(2) Различный статус индикации и запроса.

Установка параметров: частота для запуска и завершения (P102=0) преобразователя частоты задается потенциометром пульта управления (P101=3).

| Шаг | Кнопка  | Отображение   | Описание                       |
|-----|---|---|--------------------------------|
| 1   | Включите питание преобразователя  |  | Показана установленная частота |
| 2   | Вращайте<br> |  | Установите частоту 5.0Гц       |

|   |  |  |  |
|---|--|--|--|
| 3 | Нажмите<br>         |  <br>       | Преобразователь частоты стартует в прямом направлении.                     |
| 4 | Нажмите<br>         |  <br>       |  |
| 5 | Вращайте<br>        |  <br>       | Измените заданную частоту и фактическая частота изменится с 5.0Гц на 15Гц. |
| 6 | Нажмите 1 раз<br> |  <br>   | Переключитесь на отображение текущего тока двигателя.                      |
| 7 | Нажмите 1 раз<br> |  <br> | Переключитесь на интерфейс настройки (нажатием ↑↓ переключают направление) |
| 8 | Нажмите 1 раз<br> |  <br> | Переключитесь на режим настройки параметров.                               |
| 9 | Нажмите 1 раз<br> |  <br> | Выберите параметр «P006» для изменения.                                    |

|    |   |   |  |
|----|---|---|--|
| 10 | Нажмите 1 раз<br>  | <br>  | Содержание параметра:<br>текущая температура преобразователя частоты 22.8 <sup>0</sup> С.  |
| 11 | Нажмите дважды<br> | <br>  | Возвратиться назад к главному меню, заданная частота 15Гц.   |
| 12 | Нажмите<br>       | <br> | Преобразователь частоты замедляется перед остановкой. При этом моргает STOP. Затем STOP и FWD загораются и отображается заданная частота 15Hz. |

\* Примечание: заданная частота, рабочая частота, выходной ток и рабочая скорость преобразователя частоты могут быть проверены переключением клавиш во время работы преобразователя. Отображение главного параметра может быть изменено настройками параметра «P000». Также эти значения можно отобразить параметрами P001-P018.

Глава 6 Таблица функциональных параметров.

| №                                     | Название                               | Диапазон   | Ед.   | Предустановка | Описание |
|---------------------------------------|--|--|-------|---------------|----------|
| <b>Группа параметров отображения.</b> |  |  |       |               |          |
| <b>P000</b>                           | Выбор текущего показа                  | 0~32   | 1     | 1             | 47       |
| <b>P001</b>                           | Заданная частота                       | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P002</b>                           | Выходная частота                       | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P003</b>                           | Выходной ток                           | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P004</b>                           | Скорость вращения                      | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P005</b>                           | Напряжение DC                          | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P006</b>                           | Температура преобразователя частоты    | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P007</b>                           | Отображение ПИД                        | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P010</b>                           | Отчет ошибки 1                         | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P011</b>                           | Отчет ошибки 2                         | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P012</b>                           | Отчет ошибки 3                         | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P013</b>                           | Отчет ошибки 4                         | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P014</b>                           | Заданная частота в последней ошибке    | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P015</b>                           | Выходная частота в последней ошибке    | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P016</b>                           | Выходной ток в последней ошибке        | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P017</b>                           | Выходное напряжение в последней ошибке | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>P018</b>                           | Напряжение DC в последней ошибке       | Только чтение  | ----- | -----         | 47       |
| <b>Группа основных параметров.</b>    |  |  |       |               |          |
| <b>P100</b>                           | Установка рабочей частоты              | 0.0~Верхний предел частоты                             | 0.01  | 0.0           | 47       |
| <b>P101</b>                           | Выбор способа задания частоты          | 0: Цифровая частота (P100)<br>1: Аналоговое напряжение | 1     | 0             | 48       |

| №           | Название                                  | Диапазон   | Ед. | Предустановка     | Описание |
|-------------|---|--|-----|-------------------|----------|
|             |   | 2: Аналоговый ток<br>3: Потенциометр панели<br>4: ВВЕРХ/ВНИЗ способ<br>5: Через порт RS485 |     |                   |          |
| <b>P102</b> | Выбор способа управления преобразователем | 0: Панель преобразователя<br>1: Терминал I/O<br>2: Управление через порт RS485             | 1   | 0                 | 51       |
| <b>P103</b> | Клавиша STOP                              | 0: Не действует<br>1: Действует  | 1   | 1                 | 53       |
| <b>P104</b> | Обратное вращение                         | 0: Реверс запрещен<br>1: Реверс разрешен   | 1   | 1                 | 54       |
| <b>P105</b> | Максимальная рабочая частота              | Минимальная рабочая частота ~ 400Hz  | 0.1 | 50                | 55       |
| <b>P106</b> | Минимальная рабочая частота               | 0.0~<br>Минимальная рабочая частота  | 0.1 | 0.0               | 55       |
| <b>P107</b> | Время разгона 1                           | 0~999.9sec   | 0.1 | Зависит от модели | 55       |
| <b>P108</b> | Время торможения 1                        | 0~999.9sec   | 0.1 | Зависит от модели | 55       |

| №           | Название                                | Диапазон   | Ед. | Предустановка       | Описание |
|-------------|---|--|-----|---------------------|----------|
| <b>P109</b> | Максимальное напряжение V/F             | Промежуточное напряжение V/F ~ 500V                      | 0.1 | 400.0               | 57       |
| <b>P110</b> | Опорная частота V/F                     | Промежуточная частота V/F ~ максимальная рабочая частота | 0.1 | 50.0                | 57       |
| <b>P111</b> | Промежуточное напряжение V/F            | Минимальное напряжение V/F ~ максимальное напряжение V/F | 0.1 | Изменяемая величина | 57       |
| <b>P112</b> | Промежуточная частота V/F               | Минимальная частота V/F ~ V/F опорной частоты            | 0.1 | 2.5                 | 58       |
| <b>P113</b> | Минимальное напряжение V/F              | 0 ~ промежуточное напряжение V/F                         | 0.1 |                     | 58       |
| <b>P114</b> | Минимальная частота V/F                 | 0 ~ промежуточная частота V/F                            | 0.1 | 1.25                | 58       |
| <b>P115</b> | Несущая частота                         | 1.0kHz ~ 15.0kHz   | 0.1 | Изменяемая величина | 58       |
| <b>P117</b> | Инициализация параметров                | 8: Сброс преобразователя частоты в заводские настройки   | 1   | 0                   | 59       |
| <b>P118</b> | Блокировка доступа изменения параметров | 0: Доступ открыт<br>1: Доступ закрыт                     | 1   | 0                   | 59       |
| <b>P200</b> | Режим пуска                             | 0: Обычный пуск<br>1: Запуск с                           | 1   | 0                   | 59       |

| №           | Название  | Диапазон                            | Ед.  | Предустановка       | Описание |
|-------------|---|-------------------------------------|------|---------------------|----------|
|             |   | подхватом скорости                  |      |                     |          |
| <b>P201</b> | Выбор способа останова двигателя                    | 0: Торможение<br>1: Свободный выбег | 1    | 0                   | 60       |
| <b>P202</b> | Настройка частоты запуска                           | 0.1 ~ 10.0Hz                        | 0.1  | 0.5                 | 61       |
| <b>P203</b> | Настройка частоты останова                          | 0.1 ~ 10.0Hz                        | 0.1  | 0.5                 | 61       |
| <b>P204</b> | Стартовый тормозной ток                             | 0 ~ 150% номинальных токов          | 1%   | 100%                | 61       |
| <b>P205</b> | Время замедления постоянным током перед запуском    | 0 ~ 25.0sec                         | 0.1  | 0                   | 61       |
| <b>P206</b> | Постоянный ток торможения перед выключением         | 0 ~ 150% номинальных токов          | 1%   | 100%                | 62       |
| <b>P207</b> | Время торможения постоянным током перед выключением | 0 ~ 25.0sec                         | 0.1  | 0                   | 62       |
| <b>P208</b> | Буст  | 0 ~ 20.0%                           | 1    | 0                   | 62       |
| <b>P209</b> | Номинальное напряжение двигателя                    | 0 ~ 500.0V                          | 0.1  | 220/380             | 63       |
| <b>P210</b> | Номинальный ток двигателя                           | 0 ~ ток системы                     | 0.1  | Изменяемая величина | 63       |
| <b>P211</b> | Номинальный ток холостого хода двигателя            | 0 ~ 100%                            | 0.1  | 40%                 | 63       |
| <b>P212</b> | Номинальная скорость двигателя                      | 0 ~ 6000r/min                       | 1    | 1420                | 63       |
| <b>P213</b> | Количество пар полюсов двигателя                    | 0 ~ 20                              | 2    | 4                   | 63       |
| <b>P214</b> | Номинальное скольжение двигателя                    | 0 ~ 10Hz                            | 0.01 | 2.50                | 63       |

| №  | Название                           | Диапазон                                       | Ед.  | Предустановка | Описание |
|--|------------------------------------|--|------|---------------|----------|
| <b>P215</b>                                    | Номинальная частота двигателя      | 0 ~ 400Hz                                      | 0.01 | 50.00         | 63       |
| <b>P216</b>                                    | Сопротивление статора двигателя    | 0 ~ 100Ω                                       | 0.01 | 0             | 64       |
| <b>P217</b>                                    | Сопротивление ротора двигателя     | 0 ~ 100Ω                                       | 0.01 | 0             | 64       |
| <b>P218</b>                                    | Индуктивность ротора               | 0 ~ 1.000H                                     | 0.1  | 0             | 64       |
| <b>P219</b>                                    | Взаимная индуктивность             | 0 ~ 1.000H                                     | 0.1  | 0             | 64       |
| <b>Группа параметров функций терминала I/O</b> |                                    |  |      |               |          |
| <b>P300</b>                                    | Минимальное напряжение входа FIV   | 0 ~<br>Максимальное напряжение<br>FIV          | 0.1  | 0             | 64       |
| <b>P301</b>                                    | Максимальное напряжение входа FIV  | Минимальное напряжение<br>входа FIV ~<br>10.0V | 0.1  | 10.0          | 64       |
| <b>P302</b>                                    | Постоянная времени фильтра FIV     | 0 ~25.0sec                                     | 0.1  | 1.0           | 64       |
| <b>P303</b>                                    | Минимальный ток входа FIC          | 0 ~<br>Максимальный ток<br>входа FIC           | 0.1  | 4.0           | 65       |
| <b>P304</b>                                    | Максимальный ток входа FIC         | Минимальный ток<br>входа FIC ~<br>20mA         | 0.1  | 20.0          | 65       |
| <b>P305</b>                                    | Постоянная времени фильтра FIC     | 0 ~25.0sec                                     | 0.1  | 1.0           | 65       |
| <b>P306</b>                                    | Минимальное напряжение выхода FOV  | 0 ~<br>Максимальное напряжение<br>выхода FOV   | 0.1  | 0             | 65       |
| <b>P307</b>                                    | Максимальное напряжение выхода FOV | Минимальное напряжение<br>выхода FOV ~<br>10V  | 0.1  | 10            | 65       |
| <b>P310</b>                                    | Аналоговое                         | 0 ~ 600.00                                     | 0.1  | 0.00          | 66       |



| №           | Название   | Диапазон   | Ед. | Предустановка | Описание |
|-------------|--|--|-----|---------------|----------|
|             | значение самой низкой частоты                                    |  |     |               |          |
| <b>P311</b> | Направление вращения для наименьшего значения аналоговой частоты | 0/1  | 1   | 0             | 66       |
| <b>P312</b> | Аналоговое значение самой высокой частоты                        | 0 ~ 600.00   | 0.1 | 50.0          | 66       |
| <b>P313</b> | Направление вращения для наибольшего значения аналоговой частоты | 0/1  | 1   | 0             | 66       |
| <b>P314</b> | Разрешение реверса при аналоговом значении                       | 0/1  | 1   | 0             | 67       |
| <b>P315</b> | Входной терминал FWD (0~26)                                      | 0: Выключен<br>1: Медленное вращение<br>2: Медленное вращение вперед<br>3: Медленное вращение назад<br>4: Вперед/назад<br>5: Запуск<br>6: Вращение вперед<br>7: Вращение назад<br>8: Остановка<br>9: Многошаговая скорость 1 | 1   | 6             | 69       |
| <b>P316</b> | Входной терминал REV (0~26)                                      |  | 1   | 7             | 69       |
| <b>P317</b> | Входной терминал S1 (0~26)                                       |  | 1   | 1             | 69       |
| <b>P318</b> | Входной терминал S2 (0~26)                                       |  | 1   | 18            | 69       |
| <b>P319</b> | Входной терминал S3 (0~26)                                       |  | 1   | 15            | 69       |
| <b>P320</b> | Входной терминал S4 (0~26)                                       |  | 1   | 16            | 69       |
| <b>P321</b> | Резерв   |  | 1   | 8             | 69       |
| <b>P322</b> | Резерв   |  | 1   | 9             | 69       |

| № | Название | Диапазон   | Ед. | Предустановка | Описание |
|---|----------|--|-----|---------------|----------|
|   |          | 10: Многошаговая скорость 2<br>11: Многошаговая скорость 3<br>12: Многошаговая скорость 4<br>13: Ускорение или замедление 1<br>14: Ускорение или замедление 2<br>15: сигнал увеличения частоты (ВВЕРХ)<br>16: сигнал уменьшения частоты (ВНИЗ)<br>17: Аварийная остановка<br>18: Сигнал сброса ошибки<br>19: ПИД регулирование<br>20: PLC регулирование<br>21: Таймер 1 - запуск<br>22. Таймер 2 - запуск<br>23: Счетчик – импульсный вход<br>24: Счетчик - сброс<br>25: Сброс |     |               |          |

| №           | Название                      | Диапазон  | Ед. | Предустановка | Описание |
|-------------|-------------------------------|---|-----|---------------|----------|
|             |                               | памяти<br>26: Начало<br>намотки   |     |               |          |
| <b>P323</b> | Выходной терминал MO1         | 0: выключен   | 1   | 1             | 75       |
| <b>P324</b> | Резерв                        | 1: работа<br>2: Частота достигнута  | 1   | 2             | 75       |
| <b>P325</b> | Выходной терминал RA. RB. RC. | 3: Ошибка<br>4: Нулевая скорость<br>5: Частота 1 достигнута<br>6: Частота 2 достигнута<br>7: Ускорение<br>8: Замедление<br>9: Признак низкого напряжения<br>10: Таймер 1 достигнут<br>11: Таймер 2 достигнут<br>12: Завершение стадии<br>13: Завершение процесса<br>14: ПИД верхний предел<br>15: ПИД нижний предел<br>16: 4-20mA обрыв<br>17: Обнаружение перегрузки<br>18: Превышение | 1   | 3             | 75       |

| №  | Название                       | Диапазон   | Ед.  | Предустановка | Описание |
|--|--------------------------------|--|------|---------------|----------|
|  |                                | вращающего момента<br>26: Намотка окончена<br>27: Значение счетчика достигло<br>28: Промежуточное значение счетчика достигнуто   |      |               |          |
| <b>P326</b>                              | Выходной терминал FOV (0~3)    | 0: Выходная частота<br>1: Выходной ток   | 1    | 0             | 78       |
| <b>P327</b>                              | Выходной терминал FOC (Резерв) | 2: Напряжение DC<br>3: Напряжение AC<br>4: Импульсный выход<br>1pulses/Hz<br>5: Импульсный выход<br>2pulses/Hz<br>6: Импульсный выход<br>3pulses/Hz<br>7: Импульсный выход<br>6pulses/Hz | 1    | 1             | 78       |
| <b>Группа вспомогательных параметров</b> |                                |  |      |               |          |
| <b>P400</b>                              | Частота медленного движения    | 0.0 ~ максимальная рабочая частота   | 0.01 | 5.00          | 80       |
| <b>P401</b>                              | Время ускорения 2              | 0 ~ 999.9sec   | 0.1  | 10.0          | 80       |
| <b>P402</b>                              | Время замедления 2             | 0 ~ 999.9sec   | 0.1  | 10.0          | 80       |
| <b>P403</b>                              | Время ускорения 3              | 0 ~ 999.9sec   | 0.1  | 20.0          | 80       |

| №    | Название  | Диапазон                | Ед. | Предустановка                  | Описание |
|------|---|-------------------------|-----|--------------------------------|----------|
| P404 | Время замедления 3                              | 0 ~ 999.9sec            | 0.1 | 20.0                           | 80       |
| P405 | Время ускорения 4 (медленного движения)         | 0 ~ 999.9sec            | 0.1 | 2.0                            | 80       |
| P406 | Время замедления 4 (медленного движения)        | 0 ~ 999.9sec            | 0.1 | 2.0                            | 80       |
| P407 | Установка уровня срабатывания счетчика          | 0 ~ 999.9sec            | 1   | 100                            | 81       |
| P408 | Промежуточное значение счетчика                 | 0 ~ 999.9sec            | 1   | 50                             | 81       |
| P409 | Ограничение тока при ускорении                  | 0 ~ 200%                | 1%  | 150%                           | 81       |
| P410 | Ограничение тока при постоянной скорости        | 0 ~ 200%                | 1%  | 00                             | 81       |
| P411 | Защита от перенапряжения при торможении         | 0/1                     | 1   | 1                              | 82       |
| P412 | Автоматическая регулировка напряжения           | 0 ~ 2                   | 1   | 1                              | 83       |
| P413 | Автоматический переход в режим энергосбережения | 0 ~ 100%                | 1%  | 00                             | 83       |
| P414 | Напряжение включения тормозного модуля          | В зависимости от модели | 0.1 | 800.0 (3фазы)<br>400.0 (1фаза) | 83       |
| P415 | Коэффициент использования тормозного модуля     | 40 ~ 100%               | 1   | 50%                            | 84       |
| P416 | Рестарт после отключения электропитания         | 0 ~ 1                   | 1   | 0                              | 84       |
| P417 | Длительность                                    | 0 ~ 10sec               | 1   | 5.0sec                         | 85       |

| №           | Название                                  | Диапазон                     | Ед.  | Предустановка | Описание |
|-------------|---|------------------------------|------|---------------|----------|
|             | отключения электропитания                 |                              |      |               |          |
| <b>P418</b> | Ограничение тока при подхвате скорости    | 0 ~ 200 %                    | 1    | 150%          | 85       |
| <b>P419</b> | Время пуска с поиском частоты             | 0 ~ 10.0sec                  | 1    | 50sec         | 85       |
| <b>P420</b> | Число перезапусков после сбоя             | 0 ~ 5                        | 1    | 0             | 86       |
| <b>P421</b> | Время перезапуска после сбоя              | 0 ~ 100sec                   | 2    | 2             | 86       |
| <b>P422</b> | Режим при превышении допустимого тока     | 0 ~ 3                        | 1    | 0             | 86       |
| <b>P423</b> | Уровень обнаружения превышения по моменту | 0 ~ 200%                     | 1    | 00            | 87       |
| <b>P424</b> | Время обнаружения превышения по моменту   | 0 ~ 20.0sec                  | 0.1  | 00            | 87       |
| <b>P425</b> | Пороговая частота 1                       | 0.0 ~ Верхний предел частоты | 0.01 | 100           | 88       |
| <b>P426</b> | Пороговая частота 2                       | 0.0 ~ Верхний предел частоты | 0.01 | 5.0           | 88       |
| <b>P427</b> | Таймер 1 настройка                        | 0 ~ 999.9sec                 | 0.1  | 0             | 88       |
| <b>P428</b> | Таймер 2 настройка                        | 0 ~ 999.9sec                 | 1    | 0             | 88       |
| <b>P429</b> | Ограничение момента при пост. скорости    | 0 ~ 999.9sec                 | 0.1  |               | 89       |
| <b>P430</b> | Ширина полосы пропускания частоты         | 0.00 ~ 2.0                   | 0.01 | 0.50          | 89       |
| <b>P431</b> | Частота пропуска 1                        | 0.0 ~ Верхний предел частоты |      |               | 89       |
| <b>P432</b> | Частота пропуска 2                        | 0.0 ~ Верхний                |      |               | 89       |

| №                     | Название                        | Диапазон  | Ед.  | Предустановка | Описание |
|-----------------------|---------------------------------|---|------|---------------|----------|
|                       |                                 | предел частоты  |      |               |          |
| <b>P433</b>           | Зона пропуска частоты           | 0.00 ~ 2.00   | 0.01 | 0.50          | 89       |
| <b>P434</b>           | Шаг частоты ВВЕРХ/ВНИЗ          | 0 ~ 10.00Hz   | 0.01 | 0.1           |          |
| <b>P435</b>           | Опция памяти частоты ВВЕРХ/ВНИЗ | 0: Запоминать<br>1: Не запоминать   | 1    | 0             |          |
| Группа параметров PLC |                                 |   |      |               |          |
| <b>P500</b>           | Режим памяти PLC                | 0 ~ 1   | 1    | 0             | 91       |
| <b>P501</b>           | Способ запуска PLC              | 0 ~ 1   | 1    | 0             | 91       |
| <b>P502</b>           | Режим работы PLC                | 0: Непрерывное однократное выполнение<br>1: Пошаговое однократное выполнение<br>2: Непрерывное циклическое выполнение<br>3: Пошаговое циклическое выполнение<br>4: Работа по последней частоте после выполнения цикла | 1    | 0             | 92       |
| <b>P503</b>           | Предустановленная скорость 1    | 0.00 ~<br>Максимальная рабочая частота  | 0.01 | 10.00         | 92       |
| <b>P504</b>           | Предустановленная скорость 2    | 0.00 ~<br>Максимальная рабочая частота  | 0.01 | 15.00         | 92       |

| <b>№</b>    | <b>Название</b>                   | <b>Диапазон</b>                              | <b>Ед.</b> | <b>Пре-<br/>станов-<br/>ка</b> | <b>Опи-<br/>сани-<br/>е</b> |
|-------------|-----------------------------------|--|------------|--------------------------------|-----------------------------|
| <b>P505</b> | Предустановленна<br>я скорость 3  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 20.00                          | 92                          |
| <b>P506</b> | Предустановленна<br>я скорость 4  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 25.00                          | 92                          |
| <b>P507</b> | Предустановленна<br>я скорость 5  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 30.00                          | 92                          |
| <b>P508</b> | Предустановленна<br>я скорость 6  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 35.00                          | 92                          |
| <b>P509</b> | Предустановленна<br>я скорость 7  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 40.00                          | 92                          |
| <b>P510</b> | Предустановленна<br>я скорость 8  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 45.00                          | 93                          |
| <b>P511</b> | Предустановленна<br>я скорость 9  | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 50.00                          | 93                          |
| <b>P512</b> | Предустановленна<br>я скорость 10 | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 10.00                          | 93                          |
| <b>P513</b> | Предустановленна<br>я скорость 11 | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 10.00                          | 93                          |
| <b>P514</b> | Предустановленна<br>я скорость 12 | 0.00 ~<br>Максимальная<br>рабочая<br>частота | 0.01       | 10.00                          | 93                          |



| №    | Название                      | Диапазон                            | Ед.  | Предустановка | Описание |
|------|-------------------------------|-------------------------------------|------|---------------|----------|
| P515 | Предустановленная скорость 13 | 0.00 ~ Максимальная рабочая частота | 0.01 | 10.00         | 93       |
| P516 | Предустановленная скорость 14 | 0.00 ~ Максимальная рабочая частота | 0.01 | 10.00         | 93       |
| P517 | Предустановленная скорость 15 | 0.00 ~ Максимальная рабочая частота | 0.01 | 10.00         | 93       |
| P518 | Время операции PLC 1          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 100           | 93       |
| P519 | Время операции PLC 2          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 100           | 93       |
| P520 | Время операции PLC 3          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 100           | 93       |
| P521 | Время операции PLC 4          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 100           | 93       |
| P522 | Время операции PLC 5          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 100           | 93       |
| P523 | Время операции PLC 6          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P524 | Время операции PLC 7          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P525 | Время операции PLC 8          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P526 | Время операции PLC 9          | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P527 | Время операции PLC 10         | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P528 | Время операции PLC 11         | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |
| P529 | Время операции PLC 12         | 0 ~ 999.9sec                        | 1sec | 0             | 93       |

| №                                       | Название  | Диапазон   | Ед.  | Предустановка | Описание |
|---|---|--|------|---------------|----------|
| P530                                    | Время операции PLC 13                                 | 0 ~ 999.9sec   | 1sec | 0             | 93       |
| P531                                    | Время операции PLC 14                                 | 0 ~ 999.9sec   | 1sec | 0             | 93       |
| P532                                    | Время операции PLC 15                                 | 0 ~ 999.9sec   | 1sec | 0             | 93       |
| P533                                    | Направление операции PLC                              | 0 ~ 32767  | 1    | 0             | 93       |
| <b>Группа параметров PID регулятора</b> |   |  |      |               |          |
| P600                                    | PID Режим   | 0: ПИД выключен<br>1: ПИД включен<br>2: ПИД операция разрешена, когда внешний терминал включен |      |               | 97       |
| P601                                    | Рабочий режим PID-регулятора                          | 0: Режим отрицательной обратной связи<br>1: Режим положительной обратной связи                 | 1    | 0             | 97       |
| P602                                    | Выбор источника заданного значения для PID-регулятора | 0: Выбор численного значения задания(P604)<br>1: Выбор входа FIV<br>2: Выбор входа FIC         | 1    | 0             | 97       |
| P603                                    | Сигнал обратной связи PID-регулятора                  | 0: Выбор входа FIV в качестве входа для обратной связи<br>1: Выбор входа FIC в качестве        | 1    | 0             | 98       |

| №           | Название   | Диапазон   | Ед.         | Предустановка | Описание |
|-------------|--|--|-------------|---------------|----------|
|             |  | входа для обратной связи<br>2: Выбор разности значений FIV и FIC в качестве сигнала обратной связи<br>3: Выбор разности значений FIC и FIV в качестве сигнала обратной связи |             |               |          |
| <b>P604</b> | Масштабирование для PID                          | 0.0 ~ 100.0%   | 0.1%        | 0.0%          | 98       |
| <b>P605</b> | Верхний аварийный предел PID                     | 0 ~ 100%   | 1%          | 100%          | 100      |
| <b>P606</b> | Нижний аварийный предел PID                      | 0 ~ 100%   | 1%          | 0%            | 100      |
| <b>P607</b> | PID – коэф. P                                    | 0.0 ~ 200.0%   | 0.1%        | 100%          | 100      |
| <b>P608</b> | PID – коэф. I                                    | 0.0 ~ 200.0sec,<br>, 0 - когда не<br>задействована   | 0.1sec<br>с | 0.1sec        | 100      |
| <b>P609</b> | PID – коэф. D                                    | 0,0 ~ 200,0sec,<br>0 - когда не<br>задействована   | 0.1sec<br>с | 0.0           | 101      |
| <b>P610</b> | Шаг вычислений PID-регулятора                    | 0.00 ~ 1.00Hz  | 0.01        | 0.10Hz        | 101      |
| <b>P611</b> | Частота перехода PID-регулятора в режим ожидания | 0.00 ~ 120.0 Hz  | 0.01        | 0.00Hz        | 101      |
| <b>P612</b> | Длительность режима ожидания PID-регулятора      | 0 ~ 200sec   | 1sec        | 10sec         | 101      |
| <b>P613</b> | Значение выхода из режима ожидания PID-          | 0 ~ 100%   | 1%          | 0             | 102      |

| №                                    | Название  | Диапазон   | Ед.  | Предустановка | Описание |
|--------------------------------------|---|--|------|---------------|----------|
|                                      | регулятора  |  |      |               |          |
| <b>P614</b>                          | Отображение величины обратной связи PID-регулятора                    | 0 ~ 10000  | 1    | 1000          | 102      |
| <b>P615</b>                          | Количество разрядов дисплея   | 1 ~ 5  | 1    | 1             | 102      |
| <b>P616</b>                          | Количество разрядов после точки в десятичном режиме индикации дисплея | 0 ~ 4  | 1    | 1             | 103      |
| <b>P617</b>                          | Верхний предел частоты PID-регулятора                                 | 0.00 ~<br>Максимальная рабочая частота   | 0.01 | 48.00         | 103      |
| <b>P618</b>                          | Нижний предел частоты PID-регулятора                                  | 0.00 ~<br>Максимальная рабочая частота   | 0.01 | 20.00         | 103      |
| <b>P619</b>                          | Способ работы PID-регулятора  | 0: всегда работает ПИД после запуска<br>1: После старта ПИД, работает по минимальной частоте, когда обратная связь за пределом P605; ПИД начинает работать, когда обратная связь уменьшена до P606 |      |               | 103      |
| <b>Группа параметров порта RS485</b> |   |  |      |               |          |
| <b>P700</b>                          | Скорость передачи данных  | 0: 4800<br>1: 9600<br>2: 19200   | 1    | 0             | 105      |

| №                                       | Название   | Диапазон   | Ед. | Предустановка        | Описание |
|---|--|--|-----|----------------------|----------|
|   |  | 3: 38400   |     |                      |          |
| P701                                    | Формат данных  | 0: 8N1 FOR ASC<br>1: 8E1 FPR ASC<br>2: 8O1 FOR ASC<br>3: 8N1 FOR RTU<br>4: 8E1 FOR RTU<br>5: 8O1 FOR RTU | 1   | 0                    | 105      |
| P702                                    | Коммуникационный адрес                                 | 0 ~ 240  | 1   | 0                    | 105      |
| <b>Группа дополнительных параметров</b> |  |  |     |                      |          |
| P800                                    | Замок изменения параметров                             | 0: Заперт<br>1: Не заперт  | 1   | 111                  | 112      |
| P801                                    | Частота сети 50/60Hz                                   | 0: 50Hz<br>1: 60Hz   | 1   | 0                    | 112      |
| P802                                    | Режим по моменту                                       | 0: Постоянный момент<br>1: Переменный момент   | 0/1 |                      | 112      |
| P803                                    | Установка уровня срабатывания защиты от перенапряжения | Изменяемая величина  | 1   | Изменяемая величина  | 112      |
| P804                                    | Установка уровня защиты от низкого напряжения          | Изменяемая величина  | 1   | Изменяемая величина  | 112      |
| P805                                    | Установка уровня защиты от перегрева                   | 40 ~ 120 <sup>0</sup> C  | 1   | 85/95 <sup>0</sup> C | 112      |
| P806                                    | Настройка времени изменения показаний дисплея          | 0 ~ 10.0   | 0.1 | 2.0                  | 113      |
| P807                                    | Коэффициент коррекции минимального                     | 0-65535  |     |                      | 113      |

| №           | Название   | Диапазон                       | Ед.  | Предустановка | Описание |
|-------------|--|--------------------------------|------|---------------|----------|
|             | значения аналогового выхода 0-10V                                      |                                |      |               |          |
| <b>P808</b> | Коэффициент коррекции максимального значения аналогового выхода 0-10V  | 0-65535                        |      |               | 113      |
| <b>P809</b> | Коэффициент коррекции минимального значения аналогового выхода 0-20mA  | 0-65535                        |      |               | 113      |
| <b>P810</b> | Коэффициент коррекции максимального значения аналогового выхода 0-20mA | 0-65535                        |      |               | 113      |
| <b>P811</b> | Компенсация частоты точки времени простоя                              | 0.00 ~<br>Максимальная частота | 0.01 | 0.00          | 113      |
| <b>P812</b> | Запоминание частоты, достигнутой в режиме UP / DOWN                    |                                |      |               | 113      |

## Глава 7 Описания функциональных параметров.

### 7-1 Параметры отображения.

#### Параметр P000.

Отображение параметров преобразователя.

Устанавливаемые значения.

00 - Заданная частота.

01 - Выходная частота.

02 - Выходной ток.

03 - Скорость вращения.

04 - Напряжение шины постоянного тока.

05 - Температура модуля преобразователя частоты.

06 - Отчет текущей ошибки (1).

07 - Отчет последней ошибки (2).

08 - Статус ошибки (3).

09 - Статус ошибки (4).

10 - Заданная частота установки при последней ошибке.

11 - Выходная частота при последней ошибке.

12 - Выходной ток при последней ошибке

13 - Выходное напряжение при последней ошибке.

14 - Напряжение шины DC при последней ошибке.

15 - Температура модуля преобразователя частоты при последней ошибке.

16-32 – резерв.

Соответствующие значения могут быть непосредственно проверены через параметры **P001~P018**, или проверены при помощи панели управления преобразователя переключением через ENTER/DISP.

Начальный показ может быть установлен через P000 согласно требованию пользователя для того, чтобы контролировать данные работы преобразователя.

*Например: Если нужно отобразить скорость вращения двигателя, параметр P000 может быть установлен в «03», и затем скорость вращения будет показана в главном меню преобразователя.*

*Предустановка для этого параметра - 00, таким образом, заданная частота будет показана после того, как электропитание преобразователя будет включено.*

Отображение деталей последней ошибки: Заданная частота в реальном времени, фактическая выходная частота, фактический выходной ток,

фактическое выходное напряжение и напряжение DC; Все это может быть опрошено отдельно.

Детали последней ошибки, включая задание частоты, фактическую выходную частоту, фактический выходной ток, фактическое выходное напряжение и напряжение шины постоянного тока могут быть проверены параметрами **P014~P018**, чтобы пользователь мог проанализировать причину ошибки и устранить ее как можно скорее.

## **7-2 Группа основных параметров.**

### **P100 Установка рабочей частоты.**

Предустановка 0.0Hz

Диапазон 0.0 ~ верхний предел частоты

Источник заданной частоты устанавливается в параметре P101. Когда значение параметра P101 = "0", задан режим установки частоты с помощью цифрового значения, значение которого задается с помощью параметра P100.

Заданная частота может быть изменена содержанием параметра **P100** клавишей ▲ или клавишей ▼, чтобы далее изменить рабочую частоту. Когда заданная частота изменена содержанием параметра **P100**, то новая конфигурация может быть запомнена. В этом случае, после останова или отключения питания преобразователя, новый пуск будет выводиться на сохраненное ранее значение. Когда заданная частота изменена клавишей ▲ или клавишей ▼ без сохранения значения, то новый пуск будет выводиться на заданную частоту, установленную в параметре.

### **Параметр P101 Выбор способа задания частоты.**

Предустановка 0

Диапазон 0 ~ 5

Устанавливаемые значения.

0: Цифровой способ

1: Аналоговое напряжение

2: Аналоговый ток

3: Потенциометр клавиатуры

4: Вверх/вниз способ

5: Коммуникация RS485

Выбранный способ задания частоты является источником для рабочей частоты преобразователя.

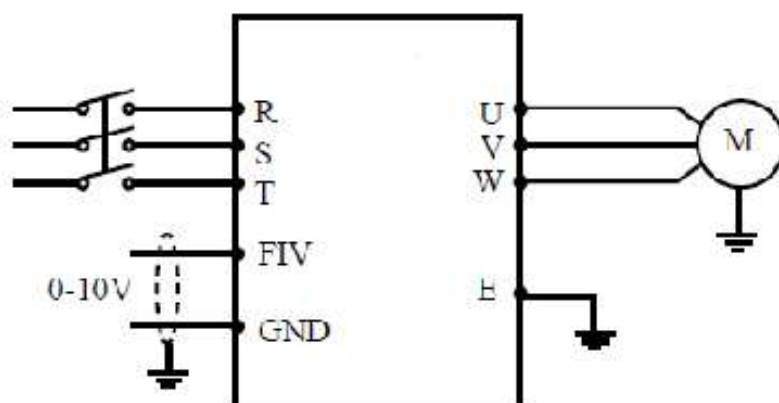
0: Цифровая частота



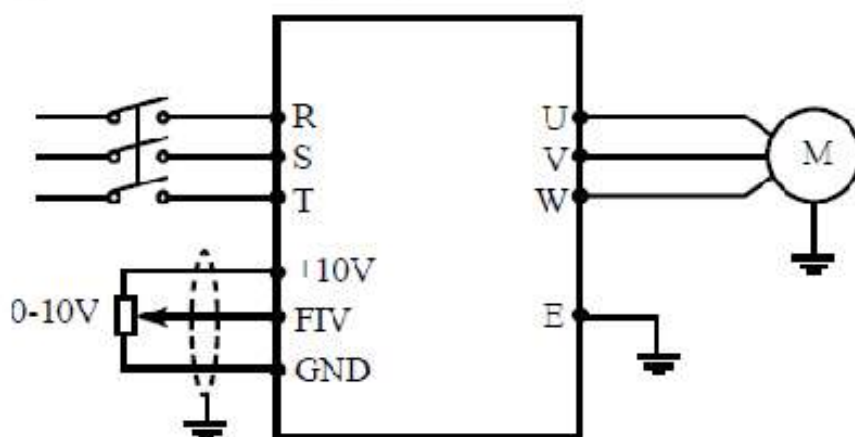
Рабочая частота преобразователя частоты установлена P100, вообще рабочая частота может быть изменена клавишей ▲ или клавишей ▼. Пожалуйста, прочитайте описание P100.

### 1: Аналоговое напряжение.

Рабочая частота преобразователя частоты установлена внешним (0-10V) сигналом напряжения DC, который введен в преобразователь через терминал FIV. Внешний сигнал напряжения может быть введен двумя способами: 0-10V сигнал непосредственно введен или произведен через потенциометр. Пожалуйста, посмотрите монтажную схему как ниже.



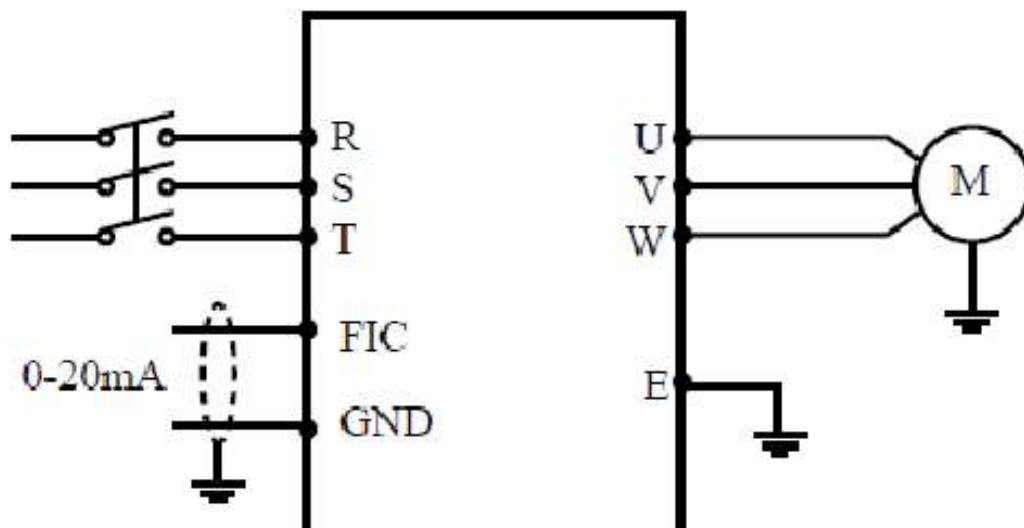
Примечание: 0-10V сигнал непосредственно введен через FIV, чтобы управлять рабочей частотой преобразователя частоты.



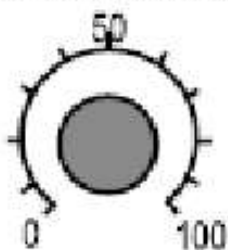
Примечание: сигнал напряжения FIV введен через внешний потенциометр (10 KΩ), чтобы управлять рабочей частотой преобразователя частоты.

### 2. Аналоговый ток.

Заданная частота преобразователя частоты введена внешним токовым (0-20mA) сигналом и управляется через внешний терминал FIC.



### 3. Потенциометр клавиатуры.



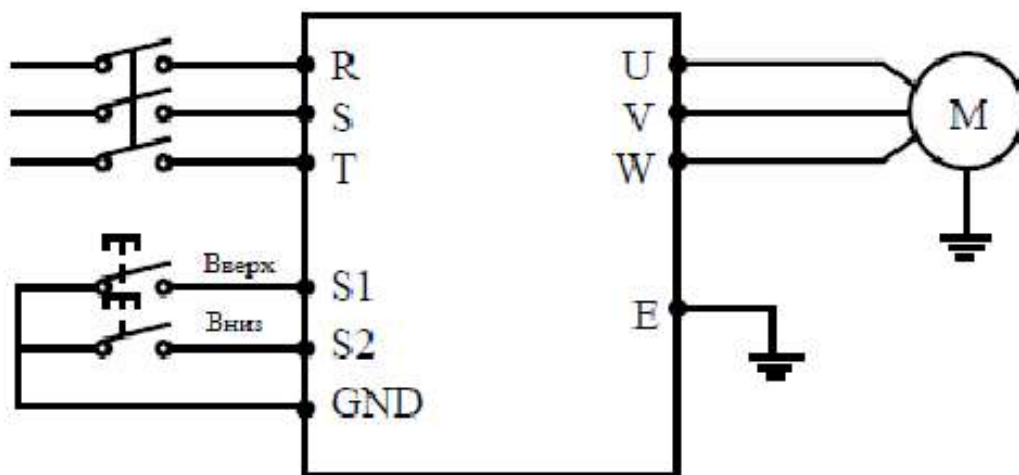
Вращайте для изменения рабочей частоты.

### 4: Вверх/вниз настройка.

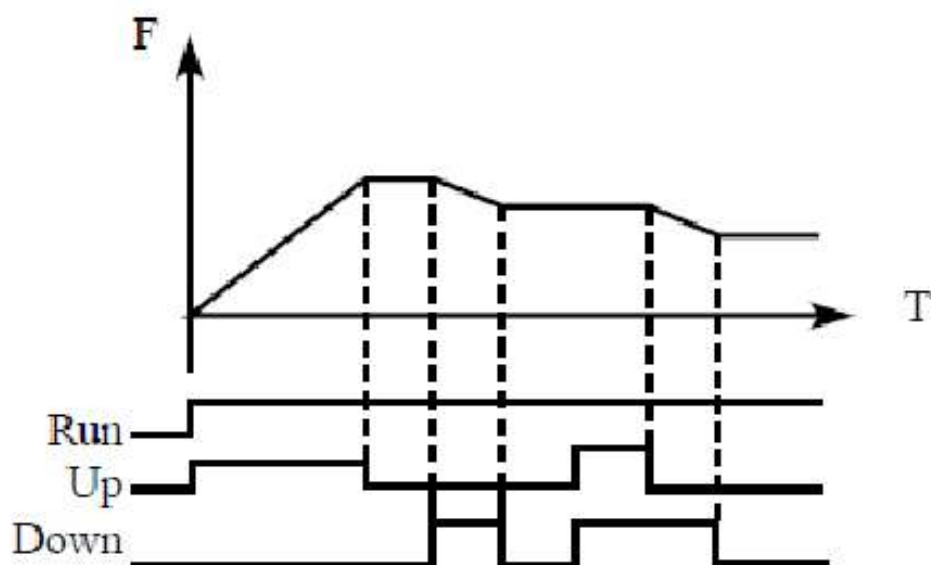
Рабочей частотой управляют через внешние терминалы вверх/вниз, которые могут быть свободно отобраны параметрами P315~P320.

Вверх/вниз функция может быть назначена

на любой из терминалов, когда функция ВВЕРХ действительна, частота будет увеличена, и когда функция ВНИЗ действительна, частота будет уменьшена. Когда ВВЕРХ И ВНИЗ терминалы станут действительными в то же самое время, частота будет поддержана и неизменна.



Параметр: P317=15, функция ВВЕРХ назначена на терминал S1; P101=4, способ установки частоты - способ вверх/вниз; F318=16, функция ВНИЗ назначена на терминал S2.



**5: Задание частоты происходит через цифровую последовательную сеть MODBUS.** Используются порт RS485 преобразователя и управляющие клеммы RS485+ и RS485-.

#### **P102 Выбор управления.**

Предустановка 0

Диапазон 0 ~ 2

Устанавливаемые значения.

0: Панель преобразователя

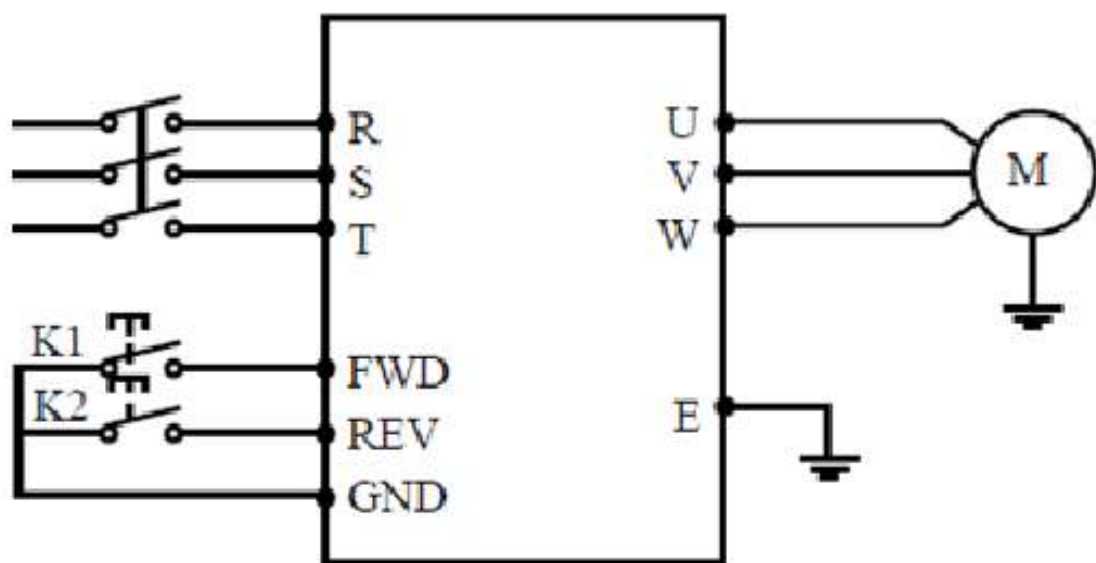
Преобразователь частоты управляется непосредственно с его панели.

1: Терминалы I/O

Команды, управляющие работой преобразователя частоты, подаются непосредственно на клеммы терминала I/O и могут быть установлены в два способа управления: двухпроводный способ и трехпроводный способ.

#### ***Двухпроводный способ***

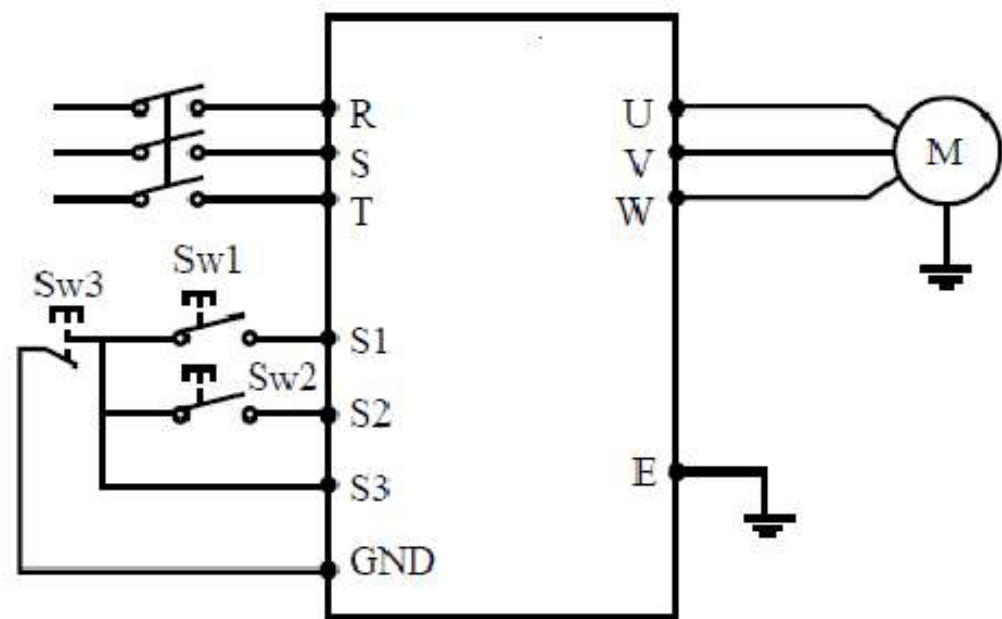
Параметр: P102=1; P315=6; P316=7



Описание действия:

| Состояние внешних контактов |      | Состояние преобразователя            |
|-----------------------------|------|--------------------------------------|
| K1                          | K2   |                                      |
| ВКЛ                         | ВЫКЛ | Вращение вперед                      |
| ВЫКЛ                        | ВЫКЛ | Остановка                            |
| ВЫКЛ                        | ВКЛ  | Вращение назад                       |
| ВКЛ                         | ВКЛ  | Сохранение исходного рабочего режима |

*Трехпроводный способ*



В качестве входов для внешнего сигнала здесь используются Sw1, Sw2, и

Sw3. Контакт Sw3 нормально замкнутый.

S1, S2 и S3 отобраны как входные терминалы для внешнего сигнала.

Параметр: P317=6, прямое управление назначено на S1

P318=7, обратное управление назначено на S2

P319=8, останов, назначен на S3

P102=1, управление через внешние терминалы

## **2. RS485.**

Рабочая команда преобразователю частоты вводится через последовательный порт, от компьютера верхнего уровня, которую можно послать на преобразователь частоты.

### **P103 Установка клавиши STOP.**

Предустановка: 1

Диапазон 0 ~ 1

Устанавливаемые значения.

0: не действует

1: действует

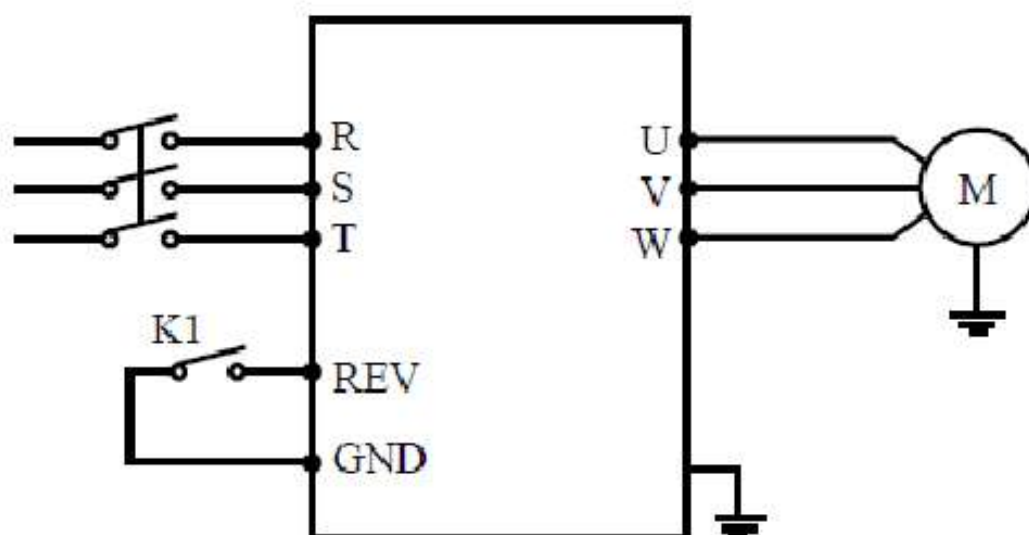
Когда для управления преобразователем параметр P102 установлен "1", или "2", то

есть когда рабочая команда от внешнего терминала или последовательного порта RS485, использование клавиши STOP на панели управления преобразователя может предотвратить любую неподходящую операцию.

Когда P103 установлен в "0", то есть когда клавиша STOP недействительна, преобразователь частоты не может быть остановлен клавишей STOP.

Когда P103 установлен в "1", то есть когда клавиша STOP действительна, преобразователь частоты может быть остановлен клавишей STOP.

Примечание: Когда преобразователь частоты перезапущен после того, как он остановлен клавишей STOP, он должен быть деактивирован рабочим сигналом перед перезапуском.



| Шаг | Состояние внешнего контакта | Пояснение                                      |
|-----|-----------------------------|--|
| 1   | K1 замкнут                  | Запуск преобразователя в режиме вращения назад |
| 2   | Нажмите кнопку СТОП         | Выключение преобразователя                     |
| 3   | K1 разомкнут                | Сигнал пуска отсутствует                       |
| 4   | K1 замкнут                  | Запуск преобразователя в режиме вращения назад |

### **P104 Обратное вращение.**

Предустановка: 1

Диапазон 0 ~ 1

Устанавливаемые значения.

0: Реверс запрещен

1: Реверс разрешен

Для многих механических устройств только прямое направление допустимо, так как обратное направление может вызвать механическую неисправность или несчастный случай. Разрешение на реверс устанавливается этим параметром.

0: Реверс запрещен

Двигатель будет остановлен, когда будет подана команда обратного направления.

1: Реверс разрешен

Двигатель разрешено обратное вращение.

#### **P105 Максимальная рабочая частота.**

Предустановка 50.0

Диапазон Минимальная частота ~ 400.0

Рабочий частотный диапазон для преобразователя частоты 0.1~400.0Hz, таким образом, преобразователь частоты склонен работать в высокоскоростном режиме. Но так как двигатель или любое другое механическое устройство чаще всего работает на 50Гц, выход за пределы диапазона может привести к механической неисправности или несчастному случаю.

Максимальная рабочая частота двигателя может быть установлена этим параметром, и защитить двигатель и любое другое устройство от любой механического повреждения или любого другого несчастного случая из-за превышения скорости. Чтобы устранить потенциальную опасность, пользователь может установить максимальную рабочую частоту преобразователя согласно техническому требованию в практическом производстве и предотвращает любую неподходящую операцию.

#### **P106 Минимальная рабочая частота.**

Предустановка 0.0

Диапазон 0.0 ~ Максимальная частота

Некоторые машины ограничены технологией, поэтому ими нельзя управлять на низкой скорости, это может быть вызвано любой неподходящей операцией в управлении скоростью, особенно в управлении частотой от потенциометра.

Минимальная рабочая частота может быть установлена этим параметром. Когда сигнал задания будет ниже, чем минимальная частота, выходная частота будет согласно минимальной частоте. То есть преобразователь частоты может быть управляем между минимумом рабочей частоты и максимумом рабочей частоты, чтобы предотвратить любую неподходящую операцию и защитить двигатель от перегрева из-за чрезмерно более низкой рабочей частоты.

#### **P107 Время ускорения 1.**

#### **P108 Время торможения 1 .**

Предустановка зависит от модели преобразователя.

Диапазон 0 ~ 999.9

Время ускорения означает продолжительность разгона двигателя от 0.0Hz до максимальной рабочей частоты.

Время замедления означает продолжительность замедления двигателя от максимальной рабочей частоты до 0.0Hz.

В общем управлении, по умолчанию, время ускорения или замедления для преобразователя частоты - первое время ускорения или замедления. Переключение к другому ускорению или замедлению может быть вызвано через внешние многофункциональные терминалы.

#### **Группа параметров P109~P114.**

##### **P109 Максимальное напряжение V/F.**

Предустановка:

Диапазон: Промежуточное напряжение ~ 500.0

##### **P110 Опорная частота V/F.**

Предустановка: 50

Диапазон Промежуточная частота V/F ~ максимальная рабочая частота

##### **P111 Промежуточное напряжение V/F.**

Предустановка:

Диапазон Минимальное напряжение V/F ~ максимальное напряжение V/F

##### **P112 Промежуточная частота V/F.**

Предустановка: 2.5

Диапазон Частота минимума V/F ~ основная частота V/F

##### **P113 Минимальное напряжение V/F.**

Предустановка:

0 ~ промежуточное напряжение V/F

##### **P114 Минимальная частота V/F.**

Предустановка: 1.25

0 ~ промежуточная частота V/F

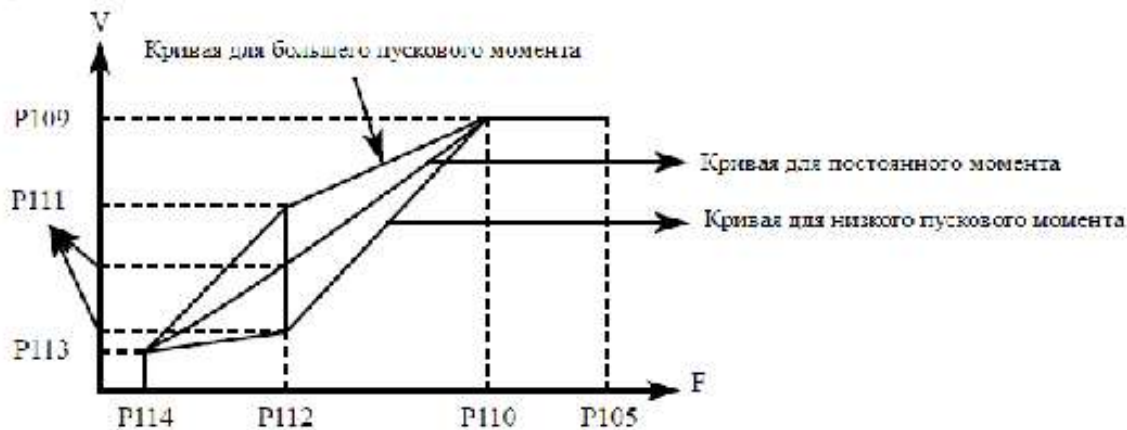
Эта группа параметров, P109~P114 определяет кривую V/F преобразователя частоты под соответствующую нагрузку.

Постоянная кривая вращающего момента: является подходящей для постоянной нагрузки вращающего момента. Выходное напряжение линейно с выходной частотой.



Понижающая кривая вращающегося момента: является подходящей для вентилятора, насоса или любой другой машины с изменяющимся вращающим моментом. Нагрузка маленькая при запуске и увеличивается с повышением скорости.

Кривая с высоким стартовым вращающим моментом: является подходящей для машины с большой инерцией и высоким стартовым вращающим моментом. Нагрузка является большой при запуске и затем уменьшается.



**P109** Максимальное напряжение  $V/F$ :

Максимальное напряжение  $V/F$  должно быть установлено согласно шильдику двигателя, оно соответствует номинальному рабочему напряжению двигателя, и значение должно быть должным образом увеличено, когда будет большое расстояние между двигателем и преобразователем частоты.

**P110** Опорная частота  $V/F$

Основная частота  $V/F$  должна быть установлена согласно номинальной рабочей частоте двигателя, и вообще нельзя изменять настройку основной частоты  $V/F$ , иначе двигатель может быть поврежден.

**P111** Промежуточное напряжение  $V/F$

Промежуточное напряжение  $V/F$  должно быть установлено согласно нагрузке. Неподходящие настройки приведут к недостаточному вращающему моменту двигателя, или активизируют защиту. Увеличивая значение  $P111$ , вращающий момент и выходной ток могут увеличиться вместе. Пожалуйста, контролируйте выходной ток, устанавливая  $P111$ . Общее требование для настройки: частота должна обеспечивать успешный запуск, и ток должен находиться в пределах допустимого диапазона во время запуска. Когда этот параметр изменен, значение настройки должно быть медленно увеличено, пока требование не

удовлетворено. Это не должно увеличить скачок; иначе активизирует защиту преобразователя частоты или вызовет некоторую ошибку.

#### **P112** Промежуточная частота V/F

Промежуточная частота V/F определяет промежуточную точку из кривой V/F. Если настройка является неподходящей, стартовый вращающий момент преобразователя частоты будет недостаточным, или защита по току будет активизирована, и вообще не рекомендуется изменять настройку параметра.

#### **P113** Минимальное напряжение V/F

Минимальное напряжение V/F привязано к стартовому вращающему моменту. Должным образом увеличение значения может увеличить стартовый вращающий момент, но может также вызвать перегрузку по току, и вообще не рекомендуется изменять настройки P113.

#### **P114** Минимальная частота V/F

Минимальная частота V/F определяет отправную точку кривой V/F, это самая низкая стартовая частота на кривой V/F. Кривая V/F меняется в зависимости от нагрузки, и кривая V/F была хорошо приспособлена в фабричном установке согласно мощности, и детальным установкам:

| Модель  | Параметр |      |      |      |
|---------|----------|------|------|------|
|         | P107     | P108 | P111 | P115 |
| C00D423 | 7        | 7    | 15   | 10   |
| C0D7523 | 8        | 8    | 14   | 10   |
| C01D523 | 9        | 9    | 14   | 9    |
| C02D223 | 10       | 10   | 13   | 5    |
| C0D7543 | 8        | 8    | 27   | 5    |
| C01D543 | 9        | 9    | 26   | 5    |
| C02D243 | 10       | 10   | 25   | 5    |
| C03D743 | 12       | 12   | 24   | 5    |

#### **P115 Несущая частота.**

Предустановка: 5.0

Диапазон 1.0 ~ 15.0 Единица 1

В зависимости от значения параметра P115 задается частота включения и выключения

IGBT транзисторов преобразователя частоты (частота ШИМ). Заводские настройки с разной мощностью различаются. От несущей частоты зависят уровень шума, нагрев и уровень помех.

| Несущая частота P115 | Шум двигателя    | Нагрев двигателя | Уровень помех    |
|----------------------|------------------|------------------|------------------|
| Низкая → высокая     | Высокая → низкая | Низкая → высокая | Низкая → высокая |

Таблица выше показывает, что более высокая несущая частота приводит к более низкому уровню шума при работе двигателя, но к более высокой температуре двигателя и увеличению уровню электрических помех в сети. Поэтому, когда требуется работать без шума, значение параметра P115 должно быть увеличено, и максимальная нагрузка на преобразователь частоты будет немного уменьшена.

Если будет большое расстояние между двигателем и преобразователем частоты, то значение параметра P115 должно быть уменьшено, и ток утечки двигателя будет уменьшен.

Когда окружающая температура высокая и двигатель управляет тяжелой нагрузкой, то значение параметра P115 должно быть уменьшено, чтобы улучшить тепловую особенность работы преобразователя частоты.

### **P117 Инициализация параметров.**

Предустановка: 0

Диапазон: 0 ~ 8 Единица: 1

Содержание 8: Сброс преобразователя частоты в заводские настройки.

Когда параметры неправильно установлены, параметр P117 можно установить в "08". При этом все измененные параметры устанавливаются в начальные заводские значения.

Примечание: когда блокировка в параметре P118 включена, то есть когда P118=1, никакой параметр не может быть инициализирован или изменен, пока значение параметра P118 не будет = «0».

### **P118 Блокировка доступа изменения параметров.**

Предустановка: 0

Диапазон: 0 ~ 1

Содержание 0: Доступ открыт; 1: Доступ закрыт.

Изменение параметров преобразователя частоты могут быть заблокированы, чтобы препятствовать тому, чтобы любой несоответствующий персонал изменил настройки параметров преобразователя частоты и избежать любой некорректной операции.

### **P200 Режим пуска.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ 1

Содержание

0: Обычный пуск

1: Запуск с подхватом скорости

У преобразователей частоты серии «С» есть два режима запуска, которые могут быть свободно установлены пользователем через параметр P200 согласно фактической ситуации.

0: Запуск по частоте запуска

В большинстве случаев, когда нет никакого специального требования для запуска, преобразователь частоты запускается на частоте запуска. Это есть обычный способ.

1: Запуск с подхватом скорости.

Подхват скорости является подходящим для перезапуска после того, как перезагрузка преобразователя частоты произошла из-за ошибки или после отключения питания. В такой ситуации, преобразователь частоты может автоматически обнаружить и выполнить рабочую скорость. И управление двигателем непосредственно запускается для неостановленного двигателя согласно обнаруженному результату.

Примечание: Когда происходит запуск преобразователя частоты в способе подхвата скорости, он делает подхват скорости от высокого значения и понижается до требуемой частоты. Это будет вызывать высокий ток или перегрузку по току при запуске. Необходимо обратить внимание на текущую настройку уровня защиты (параметр P409) согласно инерции нагрузки.

Кроме того, когда значение параметра P409 чрезмерно низко, может быть медленный запуск подхвата. Во время подхвата отслеживание частоты прекратится, если ток станет выше, чем заданный уровень. Подхват перезапустится, как только ток достиг допустимого диапазона.

## **P201 Выбор способа останова двигателя.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ 1

Содержание

0: Остановка с замедлением

Когда преобразователь получает команду останова, он будет уменьшать выходную частоту в соответствии со временем торможения.

1: Свободный выбег

Когда преобразователь получает команду останова, то преобразователь частоты прекратит свою работу. При этом двигатель будет

останавливаться по инерции до останова. Необходимо учитывать, что при таком способе останова двигатель переходит в генераторный режим. Подходящий способ останова может быть отобран пользователем согласно фактической нагрузке.

#### **P202 Настройка частоты запуска.**

Предустановка: 0.5

Диапазон 0.1 ~ 10.0Hz

Начальная выходная частота, с которой преобразователь частоты запускает двигатель.

Для устройств с тяжелым грузом или требуется большой пусковой момент. Однако, если в начале запуска частота слишком высока, это может вызвать перегрузку по току.

#### **P203 Начальная частота останова.**

Предустановка: 0.5

Диапазон 0.1 ~ 10.0

Когда команда останова будет получена, преобразователь частоты будет постепенно уменьшать выходную частоту к частоте останова согласно значению времени торможения.

#### **P204 Стартовый тормозной ток.**

Предустановка: 100

Диапазон 0 ~ 150

#### **P205 Время замедления постоянным током перед запуском.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ 25

Замедление (торможение) постоянным током перед запуском применяется для остановки,

например, вращающегося вентилятора или подвижной инерционной нагрузки (двигателя).

Если двигатель находится в состоянии свободного выбега и направление вращения неизвестно, то при пуске преобразователя частоты может сработать защита от перегрузки по току. Чтобы уменьшить сверхтоки при пуске, необходимо остановить вращение двигателя с помощью торможения постоянным током.

Величина тока при торможении постоянным током перед пуском выражается в процентах

от значения номинального тока преобразователя частоты и настраивается с помощью изменения значения параметра P204. Установите значение данного параметра в соответствии с величиной фактической нагрузки. Время замедления постоянным током при пуске представляет время, в течение которого осуществляется замедление. Когда значение параметра «0», замедление постоянным током не выполняется.

#### **P206 Стартовый тормозной ток.**

Предустановка: 100

Диапазон 0 ~ 150

#### **P207 Время торможения постоянным током перед выключением.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ 250

Торможение постоянным током перед выключением применяется в случае повышенных требований к замедлению. Такое торможение осуществляется только при использовании дискретных сигналов (в том числе с панели управления) на включение и остановку. При торможении с помощью подачи аналогового задания, соответствующего нулевой скорости, торможение постоянным током не осуществляется.

Величина тока при торможении постоянным током перед выключением выражается в процентах от значения номинального тока преобразователя частоты. Изменение значения параметра P206 вызывает изменение величины тормозного момента.

Время торможения постоянным током перед выключением представляет собой интервал времени, в течение которого осуществляется замедление. Когда значение параметра «0», торможение постоянным током не выполняется (см. P203, P204 и P205).

#### **P208 Буст.**

Предустановка: 5 %

Диапазон 0.1 ~ 20 %

Увеличение значения параметра PC08 приводит к увеличению выходного напряжения, вследствие чего увеличивается момент. Величина буста выражается в процентах от значения параметра P209.

Внимание: увеличенный буст служит причиной сильного нагрева двигателя, поэтому увеличение значения параметра P208 должно производиться постепенно, с контролем тока двигателя.

### **Группа параметров двигателя P209-P219.**

**P209** Номинальное напряжение двигателя.

Диапазон 0 ~ 500

Устанавливается согласно шильдику двигателя.

**P210** Номинальный ток двигателя.

Устанавливается согласно шильдику двигателя.

Если выходной ток превысит номинальный ток двигателя, сработает защита преобразователя частоты.

**P211** Номинальный ток холостого хода.

Предустановка: 40 %

Диапазон 0 ~ 100

Устанавливается согласно шильдику двигателя или из тех. документации не него.

**P212** Номинальная скорость двигателя.

Предустановка: 1420

Диапазон 0 ~ 6000

Устанавливается согласно шильдику двигателя.

**P213** Число пар полюсов двигателя.

Предустановка: 4

Диапазон 2 ~ 10

Устанавливается согласно шильдику двигателя.

**P214** Номинальное скольжение двигателя.

Предустановка: 2.5

Диапазон 0 ~ 100

Устанавливается согласно шильдику двигателя или из тех. документации не него.

Большая нагрузка принесет большее снижение скорости, когда двигатель управляется

преобразователем частоты. Частоту можно компенсировать параметром P214, чтобы уменьшить рассогласование по скорости и сделать двигатель управляемым в более близкой синхронной скорости.

**P215** Номинальная частота двигателя.

Предустановка: 50 Гц

Диапазон 0.0 ~ 400.0

Устанавливается согласно шильдику двигателя.

**P216** Сопротивление статора двигателя.

Предустановка: 3.0

Диапазон 0 ~ 100.0

**P217** Сопротивление ротора двигателя.

Предустановка: 4.5

Диапазон 0 ~ 100.0

**P218** Индуктивность ротора двигателя.

Предустановка: 1.0

Диапазон 0 ~ 650.0

**P219** Взаимная индуктивность ротора.

Предустановка: 0.2

Диапазон 0 ~ 1.0

Вышеупомянутые параметры должны быть установлены для фактического двигателя.

### **7-3 Группа параметров терминала I/O.**

**P300 Минимальное напряжение входа FIV.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ FIV максимальное напряжение FIV

Минимальное напряжение входа FIV - аналоговое значение для самой низкой частоты, и сигнал напряжения ниже, чем это значение будет недействителен.

**P301 Максимальное напряжение входа FIV.**

Предустановка: 10.0

Диапазон: Минимальное напряжение FIV~ 10V DC.

Максимальное напряжение входа FIV - аналоговое значение для самой высокой частоты, и напряжение выше, чем значение P301, будут рассматривать как это значение.

Значения P300 и P301 определяют диапазон напряжения, применимый для различных выходов верхнего уровня. Кроме того, сигнал ниже 1V может вызвать ошибку или привести к некорректной работе преобразователя частоты из-за помех. Пожалуйста, примите меры для снятия помех или используйте сигнал более высокого напряжения.

**P302 Постоянная времени фильтра FIV.**

Предустановка: 1.5

Диапазон 0 ~ 25.0 Единица 1



Постоянная времени фильтра задает время отклика преобразователя частоты на изменения аналогового сигнала. При увеличении значения параметра P302 будет увеличиваться время отклика преобразователя частоты на изменение аналогового сигнала.

### **P303 Минимальный ток входа FIC.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ FIC максимальный ток.

Минимальный ток входа FIC - аналогового значения для самой низкой частоты, и токовый сигнал ниже, чем значение P303 будет недействительным сигналом для преобразователя частоты.

### **P304: Максимальный ток входа FIC.**

Предустановка: 1.0

Диапазон: Минимальный ток входа FIC ~ 200mA

Максимальный ток вход FIC - аналоговое значение для самой высокой частоты, и ток выше, чем значение P304 будет рассматриваться как это значение.

### **P305: Постоянная времени фильтра входа FIC.**

Постоянная времени фильтра задает время отклика на изменение аналогового сигнала.

При увеличении значения параметра P305 будет увеличиваться время отклика преобразователя частоты на изменение аналогового сигнала.

Параметры выхода преобразователя частоты будут относительно стабильны. Выставьте правильные значения параметров для напряжения входного сигнала (P300-P302) или тока входного сигнала (P303-P305).

Например: если сигнал выхода от верхнего уровня будет сигналом 4-20mA, то соответствующая частота должна быть 0-50Hz.

Параметры: P303=4; P304=20; P310=0; P312=50

### **P306 Минимальное напряжение выхода FOV.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ Максимальное напряжение FOV.

Минимальное напряжение на выходе FOV соответствует наименьшему значению,

величины, контролируемой на этом выходе.

### **P307 Максимальное напряжение выхода FOV.**

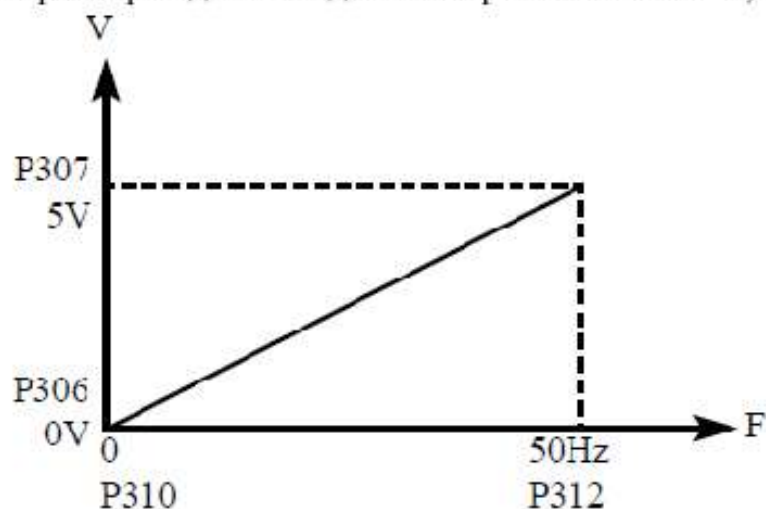
Предустановка: 10.0

Диапазон Минимальное напряжение выхода FOV ~ 10V

Максимальное напряжение на выходе FOV соответствует наибольшему значению,

величины, контролируемой на этом выходе.

Пример: если для определения выходной частоты в диапазоне 0-50Hz преобразователя частоты используется вольтметр с входным напряжением 0-5V, то необходимо установить следующие значения параметров для выходного напряжения: P306=0, P307=5.



|      |   |                                      |     |     |
|------|---|--------------------------------------|-----|-----|
| P310 | Частота, соответствующая наименьшему аналоговому сигналу<br>Заводское значение 0,00           |                                      |     |     |
|      | Диапазон  | 0,0-999,9                            | Шаг | 0,1 |
| P311 | Направление вращения, соответствующее наименьшему аналоговому сигналу<br>Заводское значение 0 |                                      |     |     |
|      | Диапазон  | 0-1                                  | Шаг | 1   |
|      | Значение  | 0: Вращение вперед 1: Вращение назад |     |     |
| P312 | Частота, соответствующая наибольшему аналоговому сигналу<br>Заводское значение 50             |                                      |     |     |
|      | Диапазон  | 0,00-999,9                           | Шаг | 0,1 |
| P313 | Направление вращения, соответствующее наибольшему аналоговому сигналу<br>заводское значение 0 |                                      |     |     |
|      | Диапазон  | 0-1                                  | Шаг | 1   |
|      | Значение  | 0: Вращение вперед 1: Вращение назад |     |     |

|      |   |                                       |     |   |
|------|---|---------------------------------------|-----|---|
| P314 | Разрешение реверса движения при аналоговом задании Заводское значение 0 |                                       |     |   |
|      | Диапазон  | 0-1                                   | Шаг | 1 |
|      | Значение  | 0: реверс запрещен 1: реверс разрешен |     |   |

Группа параметров P310-P314 определяет параметры рабочего состояния с помощью

аналогового сигнала, включая рабочую частоту и направление вращения.

В соответствии

с практическими требованиями можно формировать различные управляющие кривые.

P310 Частота, соответствующая наименьшему аналоговому сигналу.

Данная частота соответствует минимальному напряжению (току) на аналоговом входе.

P311 Направление вращения, соответствующее наименьшему аналоговому сигналу задает направление вращения двигателя, т.е. вращение вперед или вращение назад.

P312 Частота, соответствующая наибольшему аналоговому сигналу.

Данная частота соответствует максимальному напряжению (току) на аналоговом входе.

P313 Направление вращения, соответствующее наибольшему аналоговому сигналу.

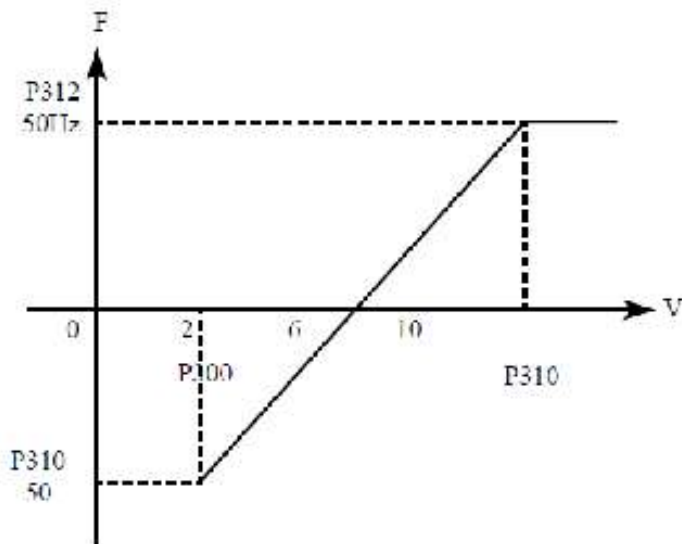
Задаёт направление вращения двигателя, т.е. вращение вперед или вращение назад.

P314 Разрешение реверса движения при аналоговом задании

Этим параметром разрешается реверсивное движение, если параметры P311 и P313 такое

движение предписывают.

Пример 1: сигнал 2-10V подается управляющим устройством, чтобы изменить вращение назад на вращение вперед при 50Hz.



Примечание: P300=2, минимальное входное напряжение на входе FIV: 2V (сигнал с

напряжением ниже 2V считается равным нулю);

P301=10 максимальное входное напряжение на входе FIV: 10V (сигнал с напряжением выше 10V считается равным 10V);

P310=50 Частота, соответствующая наименьшему аналоговому сигналу: 50Hz;

P311=1 Направление вращения, соответствующее наименьшему аналоговому сигналу:

1 (вращение назад);

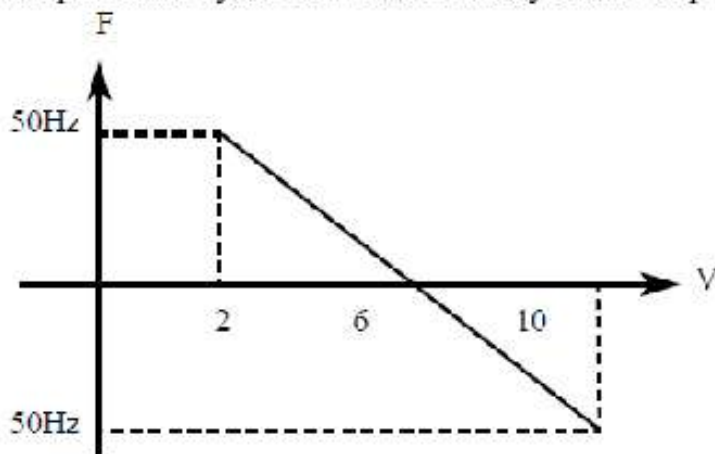
P312=50 Частота, соответствующая наибольшему аналоговому сигналу: 50Hz;

P313=0 Направление вращения, соответствующее наибольшему аналоговому сигналу:

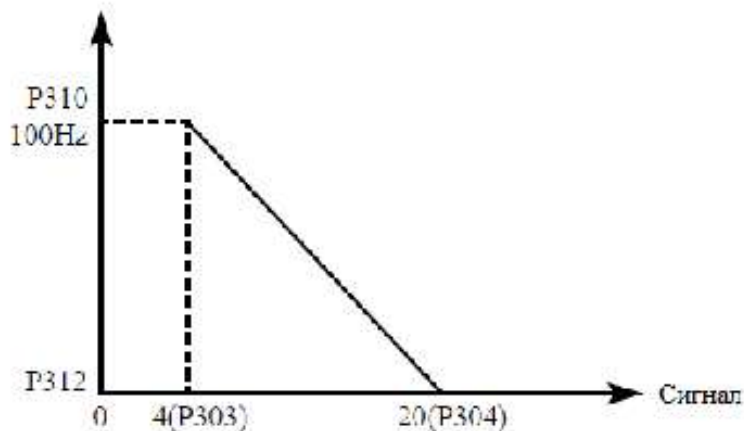
0 (вращение вперед);

P314=1 Реверсивное движение разрешено.

В случае если P314=0, то зависимость заданной частоты от входного напряжения будет выглядеть следующим образом:



Пример 2: управляющее устройство подает сигнал 4-20mA, и управляет работой преобразователя частоты. Рабочая частота 100-0Hz.



Параметр: P303= 4 Минимальный входной ток на входе FIC

P304=20 Максимальный входной ток на входе FIC

P310=100,00 Частота, соответствующая наименьшему аналоговому сигналу

P311=0 Направление вращения, соответствующее наименьшему аналоговому сигналу

(вращение вперед)

P312=0 Частота, соответствующая наибольшему аналоговому сигналу

P313=0 Направление вращения, соответствующее наибольшему аналоговому сигналу

(вращение вперед)

Примечание: величина входного тока ниже 4mA будет считаться равной нулю.

|             |   |                        |     |   |
|-------------|---|------------------------|-----|---|
| <b>P315</b> | Многофункциональный вход --- клемма FWD | Заводское значение: 6  |     |   |
| <b>P316</b> | Многофункциональный вход --- клемма REV | Заводское значение: 7  |     |   |
| <b>P317</b> | Многофункциональный вход --- клемма S1  | Заводское значение: 18 |     |   |
| <b>P318</b> | Многофункциональный вход --- клемма S2  | Заводское значение: 9  |     |   |
| <b>P319</b> | Многофункциональный вход --- клемма S3  | Заводское значение: 10 |     |   |
| <b>P320</b> | Многофункциональный вход --- клемма S4  | Заводское значение: 11 |     |   |
|             | Диапазон                                | 0-26                   | Шаг | 1 |

|  | Значение | <p>0: Выключен</p> <p>1: Медленное вращение</p> <p>2: Медленное вращение вперед</p> <p>3: Медленное вращение назад</p> <p>4: Вперед/назад</p> <p>5: Запуск</p> <p>6: Вращение вперед</p> <p>7: Вращение назад</p> <p>8: Остановка</p> <p>9: Многошаговая скорость 1</p> <p>10: Многошаговая скорость 2</p> <p>11: Многошаговая скорость 3</p> <p>12: Многошаговая скорость 4</p> <p>13: Ускорение или замедление 1</p> <p>14: Ускорение или замедление 2</p> <p>15: сигнал увеличения частоты (ВВЕРХ)</p> <p>16: сигнал уменьшения частоты (ВНИЗ)</p> <p>17: Аварийная остановка</p> <p>18: Сигнал сброса ошибки</p> <p>19: ПИД регулирование</p> <p>20: PLC регулирование</p> <p>21: Таймер 1 - запуск</p> <p>22. Таймер 2 - запуск</p> <p>23: Счетчик – импульсный вход</p> <p>24: Счетчик - сброс</p> <p>25: Сброс памяти</p> <p>26: Начало намотки</p> |
|--|----------|--|
|--|----------|--|

0: Не используется.

Функция не запрограммирована.

1: Медленное вращение.

Режим медленного вращения, используется во время пробного запуска, частота 5Hz

Все режимы медленного вращения не активируются при способе пуска от пульта управления.

2: Медленное вращение вперед

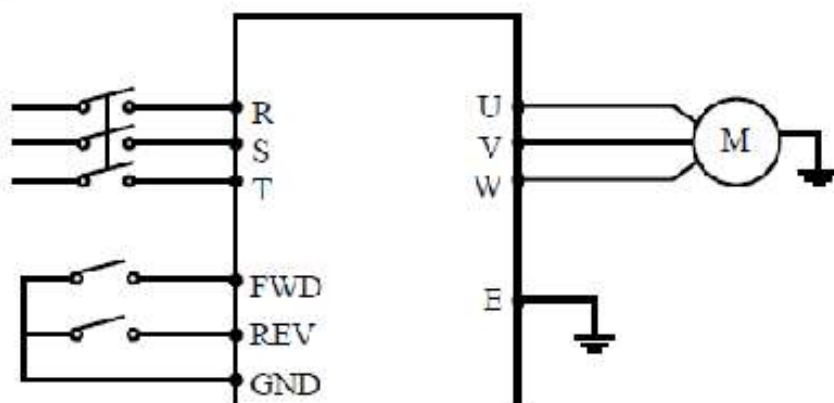
Режим медленного вращения вперед

3: Медленное вращение назад

Режим медленного вращения назад

4: Вперед / назад

Изменение направления вращения вперед/назад при размыкании/замыкании контакта/



Параметр P102=1, P315=6, P316=4

| Состояние |      | Режим работы    |
|-----------|------|-----------------|
| FWD       | REW  |                 |
| ВКЛ       | ВЫКЛ | Вращение вперед |
| ВЫКЛ      | ВКЛ  | Вращение назад  |
| ВЫКЛ      | ВЫКЛ | Остановка       |

#### 5: Вращение

Сигнал на включение.

#### 6: Вращение вперед

Сигнал на входе приводит к началу вращения вперед. Преобразователь частоты включается в режиме вращения вперед при замыкании контакта.

#### 7: Вращение назад

Сигнал на входе приводит к началу вращения назад. Преобразователь частоты включается в режиме вращения назад при замыкании соответствующего контакта.

#### 8: Остановка

Вход для сигнала выключения. Преобразователь частоты замедляется и выключается при размыкании соответствующего контакта.

#### 9: Предустановленная скорость 1

#### 10: Предустановленная скорость 2

#### 11: Предустановленная скорость 3

#### 12: Предустановленная скорость 4

С помощью комбинирования четырех сигналов можно задать 15 предустановленных скоростей, фактическая скорость будет задаваться состоянием соответствующих входов.

|                          |        |
|--------------------------|--------|
| Многофункциональный вход | Статус |
|--------------------------|--------|

| Многофункциональный вход |               |               |               | Статус   |
|--------------------------|---------------|---------------|---------------|--|
| Скорость<br>1            | Скорость<br>2 | Скорость<br>3 | Скорость<br>4 |  |
| 0                        | 0             | 0             | 0             | Определяется частотой,<br>заданной параметром<br>P000 или<br>потенциометрами |
| 1                        | 0             | 0             | 0             | Предустановленная<br>скорость 1 (P503)                                       |
| 0                        | 1             | 0             | 0             | Предустановленная<br>скорость 2 (P504)                                       |
| 1                        | 1             | 0             | 0             | Предустановленная<br>скорость 3 (P505)                                       |
| 0                        | 0             | 1             | 0             | Предустановленная<br>скорость 4 (P506)                                       |
| 1                        | 0             | 1             | 0             | Предустановленная<br>скорость 5 (P507)                                       |
| 0                        | 1             | 1             | 0             | Предустановленная<br>скорость 6 (P508)                                       |
| 1                        | 1             | 1             | 0             | Предустановленная<br>скорость 7 (P509)                                       |
| 0                        | 0             | 0             | 1             | Предустановленная<br>скорость 8 (P510)                                       |
| 1                        | 0             | 0             | 1             | Предустановленная<br>скорость 9 (P511)                                       |
| 0                        | 1             | 0             | 1             | Предустановленная<br>скорость 10 (P512)                                      |
| 1                        | 1             | 0             | 1             | Предустановленная<br>скорость 11(P513)                                       |
| 0                        | 0             | 1             | 1             | Предустановленная<br>скорость 12(P514)                                       |
| 1                        | 0             | 1             | 1             | Предустановленная<br>скорость 13(P515)                                       |
| 0                        | 1             | 1             | 1             | Предустановленная<br>скорость 14(P516)                                       |
| 1                        | 1             | 1             | 1             | Предустановленная<br>скорость 15(P517)                                       |

Примечание: 0: Сигнал не подан; 1: Сигнал подан.



13: Ускорение / замедление 1

14: Ускорение / замедление 2

С помощью комбинирования сигналов на двух входах можно запрограммировать до 4-х вариантов времен ускорения / замедления.

| Многофункциональный вход   |                            | Результат                                 |
|----------------------------|----------------------------|---|
| Ускорение / замедление «1» | Ускорение / замедление «1» |   |
| 0                          | 0                          | Время ускорения/замедления 1 (P107, P108) |
| 1                          | 0                          | Время ускорения/замедления 2 (P401, P402) |
| 0                          | 1                          | Время ускорения/замедления 3 (P403, P404) |
| 1                          | 1                          | Время ускорения/замедления 4 (P405, P406) |

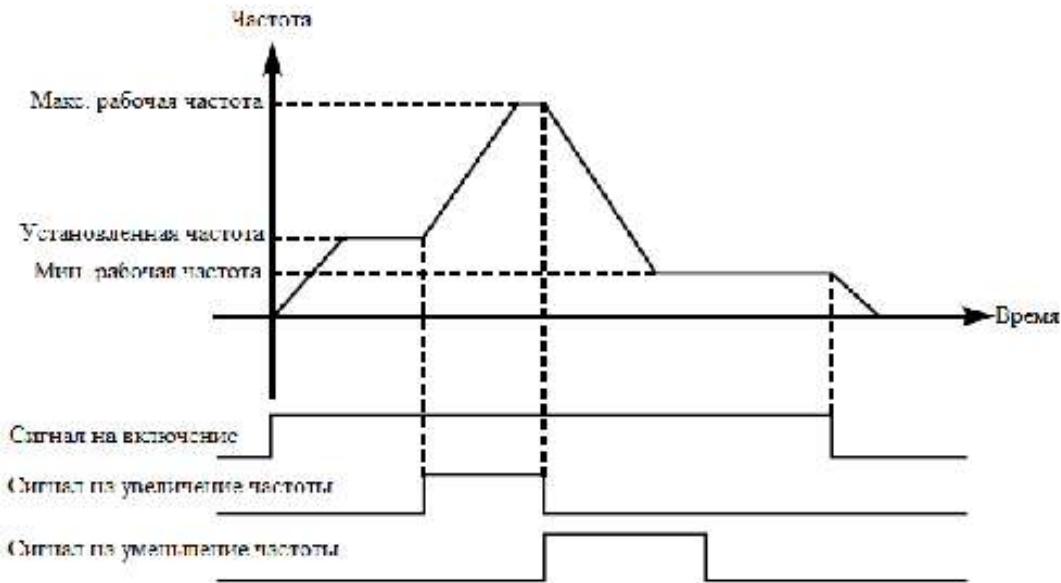
15. Постепенное увеличение частоты, сигнал «UP».

Контакт замкнут: частота постепенно увеличивается до максимальной рабочей частоты.

16. Постепенное уменьшение частоты, сигнал «DOWN».

Контакт замкнут: частота постепенно уменьшается до минимальной рабочей частоты.

Внимание: по умолчанию изменения частоты, выполненные с помощью команд «UP» и «DOWN» не будут сохранены в памяти перед выключением преобразователя, и при последующем запуске частота будет установлена в соответствии со значением параметра P<sub>b00</sub>.



#### 17: Свободный выбег.

При замыкании контакта преобразователь частоты прекращает работу и следует свободный выбег двигателя.

#### 18. Сигнал сброса неисправности

В случае возникновения сбоя во время работы преобразователь частоты можно подать сигнал сброса путем замыкания соответствующего контакта. Действие функции равносильно нажатию кнопки «СТОП» на пульте.

#### 19. PID-регулирование

При замыкании контакта включается PID-регулирование, если P601=2;

#### PID-регулирование

выключено, когда контакт разомкнут. Активация предустановленных скоростей имеет приоритет над режимом PID-регулирования.

#### 20. PLC-регулирование

Функция PLC-регулирование активируется, когда этот контакт замкнут.

#### 21: Таймер 1 запуск

#### 22: Таймер 2 запуск

При замыкании контакта таймер включается, по достижении заданного значения активируется соответствующе запрограммированный многофункциональный выход.

#### 23: Импульсный входной сигнал счетчика.

На этот вход может подаваться импульсный входной сигнал счетчика с частотой не выше 250Hz.

#### 24: Сигнал сброса счетчика.

При замыкании контакта происходит сброс показаний счетчика.

## 25. Очистка памяти

В ходе выполнения программы PLC может произойти сбой или выключение преобразователя частоты. Преобразователь частоты в данном случае сохранит информацию об этапе выполнения программы и после запуска продолжит выполнять ее с прерванного этапа. Если активирована очистка памяти, программа начнет выполняться сначала.

## 26: Начало намотки

Намотка начнется, когда этот контакт будет закрыт.

Примечание:

Намотка начнется, когда она разрешена и запущена;

Когда намотка закончена, преобразователь частоты выйдет на частоту завершения и будет ее удерживать, и соответствующий многофункциональный выходной терминал будет включен.

Преобразователя частоты прекращает работу, и многофункциональный выходной терминал автоматически сбросится.

|             |                                 |   |     |   |
|-------------|---------------------------------|---|-----|---|
| <b>P323</b> | Выходной терминал MO1           | Заводская предустановка 01  |     |   |
| <b>P324</b> | Выходной терминал MO2           | Заводская предустановка 02  |     |   |
| <b>P325</b> | Выходной терминал YA,<br>YB, YC | Заводская предустановка 03  |     |   |
|             | Диапазон                        | 0 ~ 32  | шаг | 1 |
|             | Установки                       | 0: выключен<br>1: работа<br>2: Частота достигнута<br>3: Ошибка<br>4: Нулевая скорость<br>5: Частота 1 достигнута<br>6: Частота 2 достигнута<br>7: Ускорение<br>8: Замедление<br>9: Признак низкого напряжения<br>10: Таймер 1 достигнут<br>11: Таймер 2 достигнут<br>12: Завершение стадии<br>13: Завершение процесса<br>14: ПИД верхний предел<br>15: ПИД нижний предел<br>16: 4-20mA обрыв<br>17: Обнаружение перегрузки<br>18: Превышение вращающего момента |     |   |

|  |  |   |
|--|--|---|
|  |  | 26: Намотка окончена<br>27: Значение счетчика достигло<br>28: Промежуточное значение<br>счетчика достигнуто |
|--|--|---|

0. Не задействована. Функция выхода не запрограммирована.

1. Включение

Сигнал формируется при наличии напряжения на выходе преобразователя частоты или подачи сигнала на включение.

2. Частота достигнута

Выход срабатывает, когда частота достигает заданного значения

3. Сбой

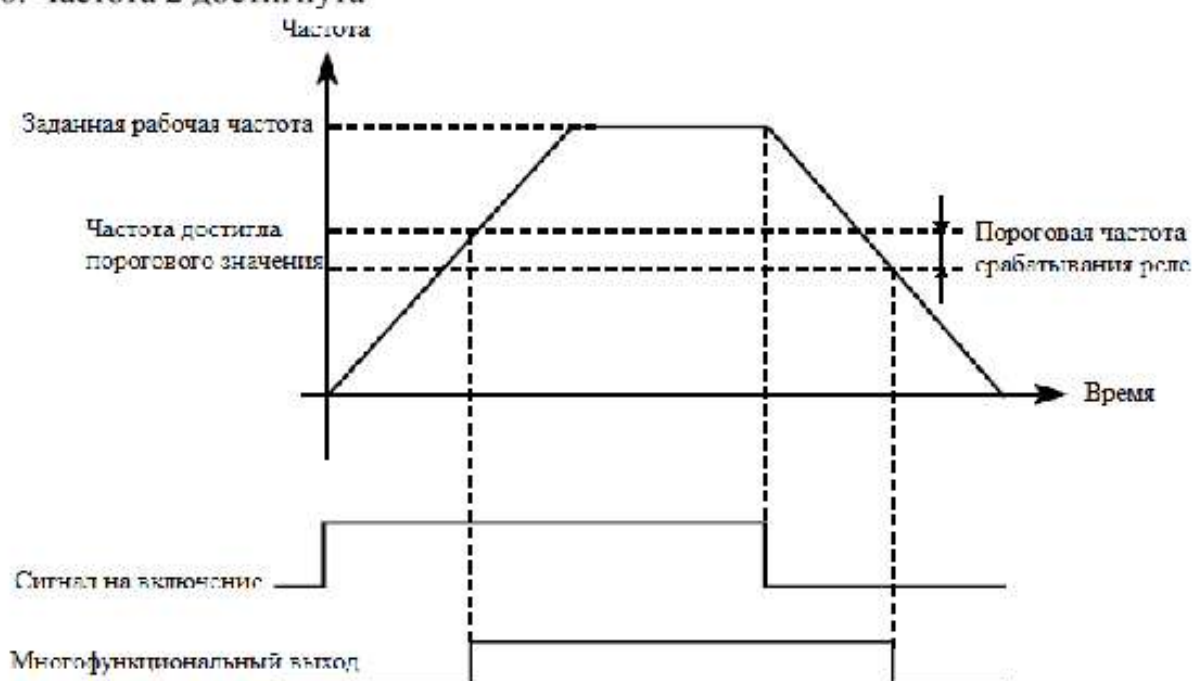
Выход срабатывает, когда происходит сбой в работе преобразователя частоты.

4. Нулевая скорость

Выход срабатывает, когда выходная частота становится ниже пусковой частоты.

5. Частота 1 достигнута

6. Частота 2 достигнута

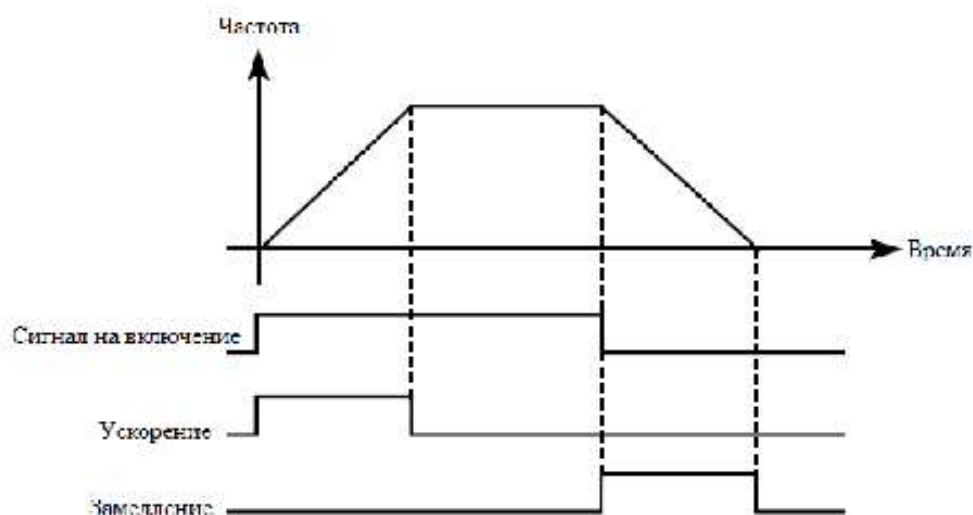


7: Ускорение

Выход срабатывает, когда преобразователь работает в режиме ускорения.

8: Замедление

Выход срабатывает, когда преобразователь работает в режиме замедления.



### 9: Индикация низкого напряжения

Данный выход срабатывает, когда преобразователь обнаруживает, что напряжение на шине постоянного тока ниже заданного значения; заданное значение сигнализации о низком напряжении настраивается в группе дополнительных параметров.

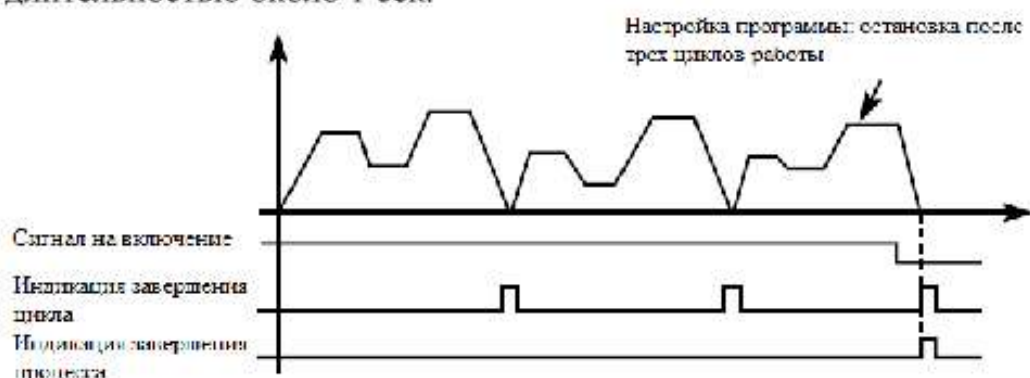
10: Значение установки таймера 1 достигнуто

11: Значение установки таймера 2 достигнуто

Выход срабатывает, когда достигается заданное значение времени таймера. При пропадании входного сигнала запуска выходной контакт размыкается.

### 12: Индикация завершения цикла

При завершении выполнения цикла управляющей программы на многофункциональном выходе появляется импульсный сигнал с длительностью около 1 сек.



### 13. Индикация завершения процесса

Когда все циклы программы выполнены, посылается сигнал о завершении процесса.

Данный сигнал может служить сигналом тревоги для обслуживающего персонала, или сигналом для запуска следующей программы.

14: Достигнуто верхнее аварийное значение сигнала с датчика обратной связи

Выход срабатывает, когда величина обратной связи PID-регулятора становится больше верхнего аварийного предела. Может использоваться для подачи сигнала о неисправности или аварийной остановки.

15: Достигнуто нижнее аварийное значение сигнала с датчика обратной связи

Выход срабатывает, когда величина обратной связи PID-регулятора становится меньше нижнего аварийного предела.

16: Отсутствие сигнала с 4-20mA

Когда пропадает сигнал, подаваемый на вход FIC, соответствующий дискретный выход срабатывает.

17: Обнаружение перегрузки двигателя по току.

Выход срабатывает при обнаружении перегрузки двигателя по току.

18: Превышение предельно допустимого тока

Выход срабатывает при обнаружении превышения предельной величины.

26: Поиск частоты завершен

Выход срабатывает при завершении поиска частоты и сбрасывается при выключении

преобразователя. См. описание многофункционального входа с функцией пуска с поиском частоты.

27: Значение счетчика достигнуто

Выход срабатывает, когда используется внешний счетчик, и его показания достигают

установленного значения (см. P425).

28: Значение промежуточного счетчика достигнуто

Выход срабатывает, когда показания счетчика достигают установленного значения

(P426).

**P326 Выходной терминал FOV.**

**P327 Выходной терминал FOC.**

Предустановка: 0

Диапазон 0 ~ 3

Устанавливаемые значения:

0: Выходная частота

1: Выходной ток

2: Напряжение DC

3: Напряжение AC

**P326** Выходное напряжение на выходе FOV находится в пределах 0-10V и устанавливается

с помощью параметров P306 и P307. Значение может быть соотнесено с выходной частотой, выходным током, напряжением звена постоянного

тока и напряжением переменного тока на силовом выходе преобразователя.

**P327** Выходной ток на выходе FOC находится в пределах 0-20mA и устанавливается

с помощью параметров P308 и P309. Значение может быть соотнесено с выходной частотой, выходным током, напряжением звена постоянного тока и напряжением переменного тока на силовом выходе преобразователя.

0: Выходная частота:

Напряжения (ток) на выходе соответствует диапазону от минимальной рабочей частоты до максимальной рабочей частоты

1: Выходной ток преобразователя частоты:

Изменение напряжения (ток) на выходе соответствует диапазону токов 0 ~ 2-а номинальный тока преобразователя частоты.

2: Напряжение цепи постоянного тока:

Изменение напряжения (тока) на выходе соответствует диапазону напряжений 0 ...

1000V в звене постоянного тока.

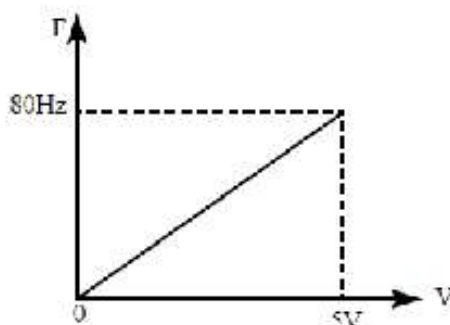
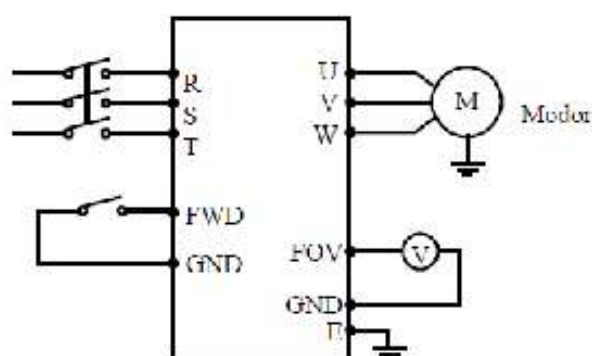
3: Напряжение питания переменного тока:

Диапазон выходного напряжения (тока) соответствует диапазону 0 ...

500V на силовом выходе преобразователя с напряжением питания 380V или диапазону 0 ... 250V на выходе преобразователя с напряжением питания 220V.

Пример: Для контроля частоты используется вольтметр с входным напряжением 0-5V.

Минимальная рабочая частота преобразователя частоты - 0,0Hz, максимальная – 80Hz.



Параметры:

P105=80.00 Максимальная выходная частота частота.

P106=0.00 Минимальная выходная частота.

P306=0.00 Минимальное напряжение на выходе FOV.

P307=5.00 Максимальное напряжение на выходе FOV.

#### **7-4 Настройка вспомогательных параметров.**

##### **P400 Частота медленного движения.**

Предустановка: 5.0

Диапазон 0.0 ~ максимальная рабочая частота

С помощью параметра P400 осуществляется установка частоты в режиме медленного

вращения, который применяется, например, для пробного прогона. Пуск двигателя в данном режиме должен быть осуществлен только с помощью дискретных входов, предварительно запрограммированных.

Во время работы в режиме медленного вращения не выполняются другие команды,

кроме тех, которые связаны с режимом медленного вращения. После завершения работы в

данном режиме преобразователь частоты останавливает двигатель и выключается, время замедления определяется параметром (P406, время торможения 4).

Уровень приоритета режимов: медленное вращение → предустановленная скорость

→ PLC-регулирование → PID-регулирование → режим треугольной волны → пуск с поиском частоты → заданное значение частоты.

Эти режимы управления могут включаться одновременно, но работают в порядке

приоритета.

P401 Время ускорения 2; Предустановка 10.0

P402 Время торможения 2; Предустановка 10.0

P403 Время ускорения 3; Предустановка 20.0

P404 Время торможения 3; Предустановка 20.0

P405 Время ускорения 4; Предустановка 2.0

P406 Время торможения 4; Предустановка 2.0

Диапазон 0-999.9; Шаг 0.1

Преобразователи частоты серии «С» имеют четыре времени ускорения/замедления, по умолчанию в преобразователе используется время ускорения/замедления 1 (для режима медленного вращения используется только время ускорения/замедления 4). Пользователь может выбрать любое время ускорения/замедления. При внешнем задании режима предустановленной скорости время ускорения/замедления задается состоянием дискретных входов, при использовании режима PLC скорости и времена ускорения/замедления задаются с помощью управляющей программы.



#### **P407 Установка уровня срабатывания счетчика.**

Предустановка 100

#### **P408 Промежуточное значение счетчика.**

Предустановка 50

Диапазон 0-9999

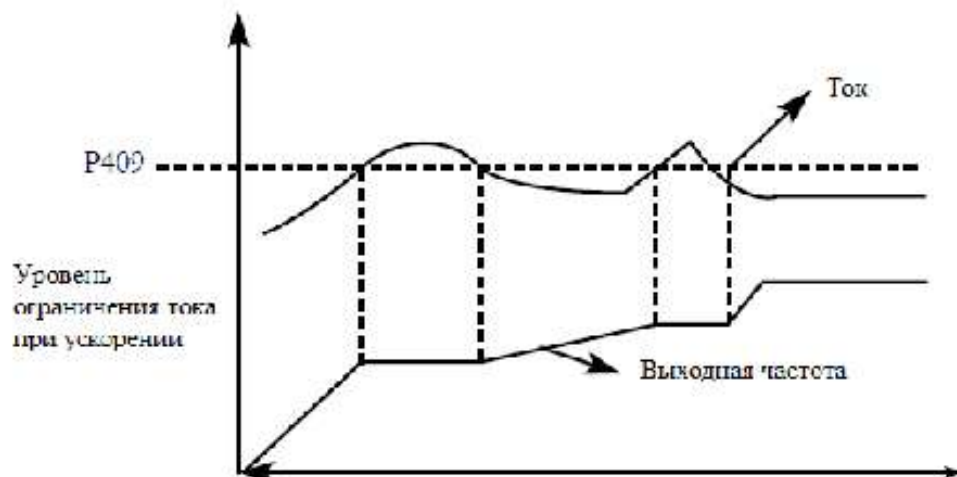
В преобразователе частоты серии «С» предусмотрен счетчик с двумя уровнями установки; импульсный сигнал с частотой менее 250Hz может быть подан через многофункциональный вход; когда показания счетчика достигают установленной величины, соответствующий многофункциональный выход срабатывает. Если на счетчик через входной контакт подается сигнал сброса, счет начинается заново. Импульсный входной сигнал для счетчика может формироваться с помощью бесконтактных и фотоэлектрических выключателей.

#### **P409 Ограничение тока при ускорении.**

Предустановка 150%

Диапазон 0-200%

При работе преобразователя частоты в режиме ускорения могут возникнуть относительно большие токи, которые вызовут срабатывание защиты от перегрузки по току. Величина максимального тока перегрузки задается с помощью параметра P409. При достижении током установленной величины преобразователь частоты прекратит работу в режиме ускорения, когда ток уменьшится, преобразователь частоты продолжит работу в режиме разгона.



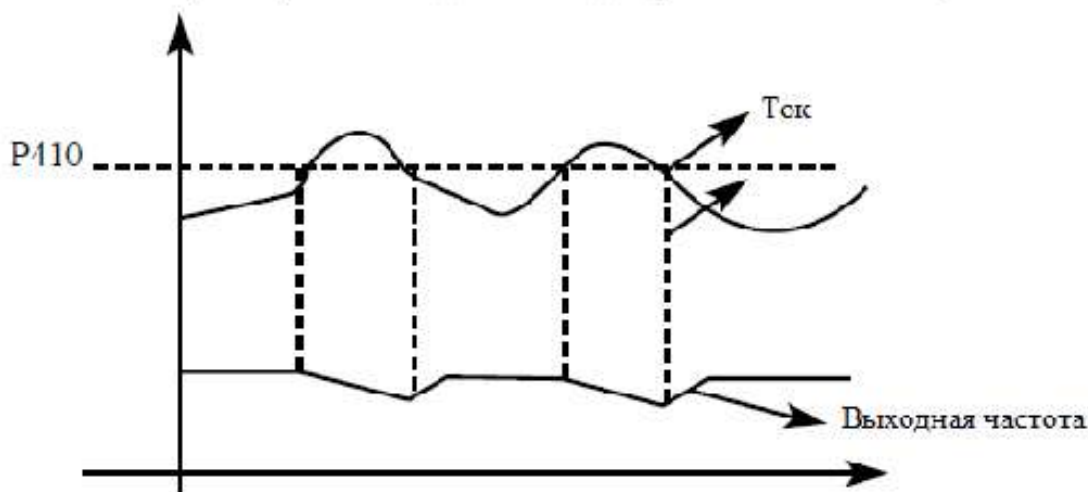
Величина тока перегрузки 100% соответствует номинальному току преобразователя частоты (т.е. предельно возможной величине параметра P210 в диапазоне допустимых значений). Защита отключена при P409=0.

#### **P410 Ограничение постоянного момента.**

Предустановка 0

Диапазон 0-1

При работе преобразователя частоты в режиме постоянной скорости из-за колебаний величины нагрузки будет изменяться выходной ток преобразователя. Если не установлен уровень ограничений по току, может сработать защита от перегрузки по току. Ограничение величины тока при постоянной скорости устанавливается с помощью параметра P410. В случае превышения током значения параметра P410, преобразователь частоты автоматически снизит частоту и при возвращении значения тока к нормальной величине повысит частоту до установленного значения. См. рисунок ниже. Величина тока перегрузки 100% соответствует номинальному току преобразователя частоты (т.е. предельно возможной величине параметра P410 в диапазоне допустимых значений).



Защита отключена при P410=00.

### **P411 Защита от перенапряжения при торможении.**

Диапазон 0-1

Содержание:

0: Защита выключена.

Во время работы преобразователя частоты в режиме торможения на шине постоянного тока может увеличиться напряжение из-за быстрого торможения. Когда защита от перенапряжения при торможении отключена, преобразователь не измеряет величину напряжения на шине и не реагирует на его изменение. В результате этого может сработать защита от перенапряжения.

1: Защита включена.

Защита от перенапряжения при торможении включена во время процесса торможения.

Если величина напряжения постоянного тока превышает допустимый уровень, Преобразователь частоты прекращает торможение. Когда

значение напряжения постоянного тока приходит в норму, вновь включается режим торможения.

#### **R412 Автоматическая регулировка напряжения.**

В случае нестабильного напряжения источника питания может происходить сильный нагрев оборудования. Это приводит к повреждению изоляции и нестабильному значению выходного момента двигателя.

Предустановка 1

Диапазон 0-2

Содержание:

0: Защита выключена.

Автоматическая регулировка напряжения выключена, выходное напряжение преобразователя частоты нестабильно.

1: Защита включена.

Автоматическая регулировка напряжения включена, выходное напряжение преобразователя частоты стабильно.

2: Защита выключена при торможении.

Автоматическая регулировка напряжения включена, выходное напряжение преобразователя частоты стабильно.

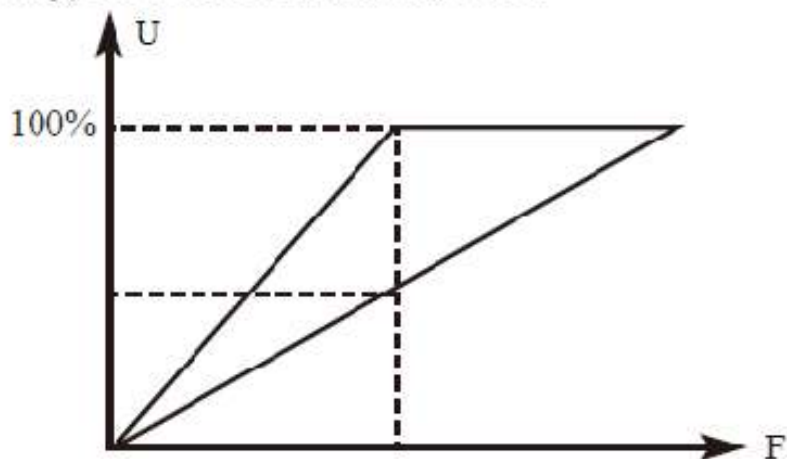
#### **R413 Автоматический переход в режим энергосбережения.**

Предустановка 0.0

Диапазон 0-100

В режиме работы с постоянной скоростью вращения вычисляется и используется оптимальное значение напряжения для действующей нагрузки. Это приводит к уменьшению расхода электроэнергии.

Внимание: запрещается использовать данную функцию для переменной нагрузки или нагрузки близкой к максимальной.



#### **R414 Напряжение включения тормозного модуля.**

С помощью данного параметра устанавливается напряжение включения тормозного транзистора. Когда напряжение звена постоянного тока в преобразователе частоты превышает установленное значение (P414), включается тормозной транзистор и энергия рассеивается на тормозном резисторе. В результате происходит уменьшение напряжения звена постоянного тока и тормозной модуль выключается.

#### **P415 Коэффициент использования тормозного модуля.**

Предустановка 50%

Диапазон 40-100%

Напряжение на тормозном резисторе представляет собой ШИМ-сигнал. Данный коэффициент P415 численно равен коэффициенту заполнения ШИМ-сигнала, включающего транзистор тормозного модуля. При большем значении данного коэффициента энергия будет быстрее рассеиваться на тормозном резисторе, то есть резистор будет поглощать большую мощность, но в тоже время быстрее нагреваться.

#### **P416 Рестарт после отключения электропитания.**

Предустановка: 0

Диапазон 0-1

Содержание:

0: Выключен

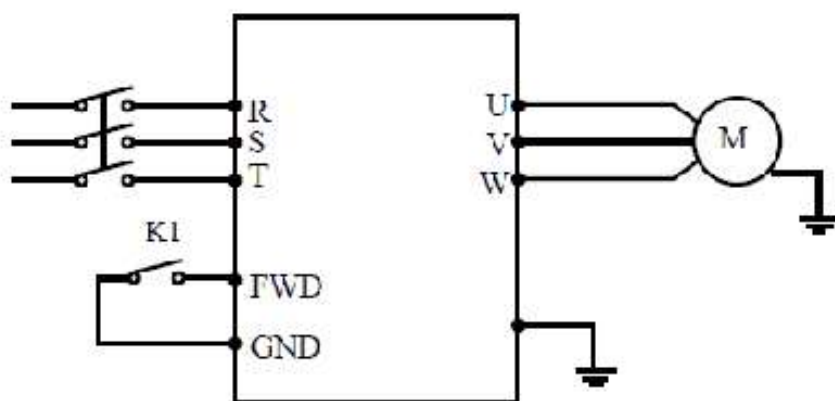
Перезапуск после отключения питания и его повторного включения не осуществляется, преобразователь частоты удаляет рабочие команды. После восстановления подачи питания производится обычный пуск преобразователя.

1: Включен

Преобразователь частоты сохраняет рабочие команды (в течение установленного времени, параметр P417) и после восстановления подачи питания производит запуск с поиском частоты. Если время простоя превышает установленное время, преобразователь удаляет команды. В данном случае следует запустить преобразователь в обычном порядке после восстановления подачи питания.

Внимание: если режим перезапуска включен, то преобразователь может внезапно начать работу.

Проявите особую осторожность, если для включения и выключения преобразователя частоты используется дискретный вход. Если контакт замкнут, то преобразователь частоты всегда автоматически включится при подаче питания.



Например:

K1 замкнут, преобразователь включен. K1 разомкнут, преобразователь частоты выключен. Если после отключения питания K1 остался замкнут, то при подаче питания преобразователь включится. Так как использование данного режима сопряжено с повышенной опасностью, используйте другие способы управления, например, подключение по трехпроводной схеме.

#### **P417 Длительность отключения электропитания.**

Если время отключения питания превысит значение настройки, то перезапуск при подаче питания не произойдет.

#### **P418 Ограничение тока при подхвате скорости.**

Предустановка 150%

Диапазон 0-200%

Во время пуска с поиском частоты преобразователь начинает поиск частоты с ее верхней границы. За счет этого происходит увеличение выходного тока преобразователя частоты, которое может превысить значение, установленное в параметре P418. Если реализуется данный вариант пуска, то преобразователь прекращает поиск и возобновляет его после того, как значение силы тока примет допустимое значение.

Значение 100% соответствует величине номинального тока преобразователя частоты. При настройке этого параметра необходимо согласовать значение параметра P418 и значение параметра, который задает уровень срабатывания защиты от перегрузки по току (относительно P210).

#### **P419 Время пуска с поиском частоты.**

Предустановка 5

Диапазон 0—10

Во время пуска с поиском частоты преобразователь начинает поиск частоты с ее верхней границы и заканчивает поиск в течение

установленного времени (P419). Если запуск не выполнен по истечении данного времени, срабатывает защита преобразователя частоты.

#### **P420 Число перезапусков после сбоя.**

Предустановка 0.

Диапазон 0-5

#### **P421 Время перезапуска после сбоя.**

Предустановка 2

Диапазон 0-100

После нарушения нормальной работы (сверхток, перенапряжение и т.д.) преобразователь может автоматически перезапуститься (если значение параметра P420 не равно «0»).

По истечении времени, заданного в параметре P421, преобразователь перезапуститься в соответствии с заданным режимом запуска (P200).

Если после запуска в течение 60 секунд нормальная работа преобразователя не нарушена, значение счетчика перезапусков будет автоматически сброшено. Если нормальная работа преобразователя будет нарушена в течение 60 секунд после запуска, то преобразователь перезапуститься опять, записав порядковый номер перезапуска. Если количество перезапусков превысит значение параметра P420, то преобразователь прекратит использовать автоматический сброс или перезапуск. В данном случае необходимо запустить преобразователь частоты согласно стандартной процедуре запуска.

Внимание: если значение параметра P420=0, то после возникновения сбоя перезапуск

не осуществляется. Если же значение отлично от нуля, может произойти внезапный пуск

преобразователя частоты. Соблюдайте повышенную осторожность при использовании данной функции.

#### **P422 Режимы при превышении допустимого тока.**

Предустановка: 0

Диапазон 0—3

Содержание:

0: контроль тока осуществляется только при работе с постоянной частотой; при превышении тока преобразователь продолжает работу.

1: контроль тока осуществляется только при работе с постоянной частотой; при превышении тока преобразователь прекращает работу.

2: контроль тока осуществляется всегда; при превышении тока преобразователь продолжает работу.

3: контроль тока осуществляется всегда; при превышении тока преобразователь прекращает работу.

Пояснение:

0: Когда преобразователь после разгона начинает работать с постоянной частотой, преобразователь контролирует ток; при обнаружении превышения тока преобразователь продолжает работу. В этом режиме не происходит контроля превышения тока при ускорении.

1: Когда преобразователь после разгона начинает работать с постоянной частотой, преобразователь контролирует ток; при обнаружении превышения тока преобразователь прекращает работу. В этом режиме не происходит контроля превышения тока при ускорении.

2: Преобразователь частоты выполняет контроль тока, как при ускорении, так и при работе с постоянной частотой; при обнаружении превышения тока преобразователь продолжает работу.

3: Преобразователь выполняет контроль тока, как при ускорении, так и при работе с постоянной частотой; при обнаружении превышения тока преобразователь прекращает работу.

#### **P423 Уровень обнаружения превышения по моменту.**

Предустановка: 00

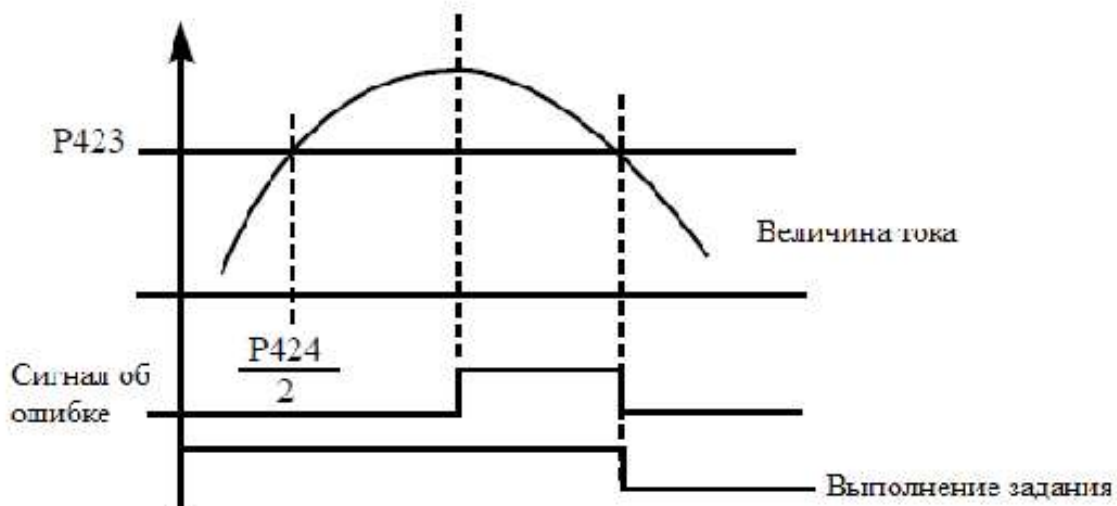
Диапазон 0 ~ 200%

#### **P424 Время обнаружения превышения по моменту.**

Предустановка: 00

Диапазон 0 ~ 20sec.

Когда величина выходного тока преобразователя частоты превышает значение параметра P423 – уровень допустимого тока (в% от номинального тока двигателя, установленного в параметре P210), преобразователь начинает отсчитывать время, в течение которого значение тока превышает допустимое значение. По истечении времени, заданного параметром P424, на дисплей подается сигнал об ошибке и срабатывает соответствующий многофункциональный контакт (дискретный выход должен быть запрограммирован на функцию «18»). При истечении времени, заданного параметром P424, преобразователь действует в режиме, установленном параметром P422. Если P423=0, то отслеживание превышения допустимого тока не выполняется. См. рис. ниже. Защита от перегрузки (превышение током значения P210) работает независимо от уровня установки параметра P423.



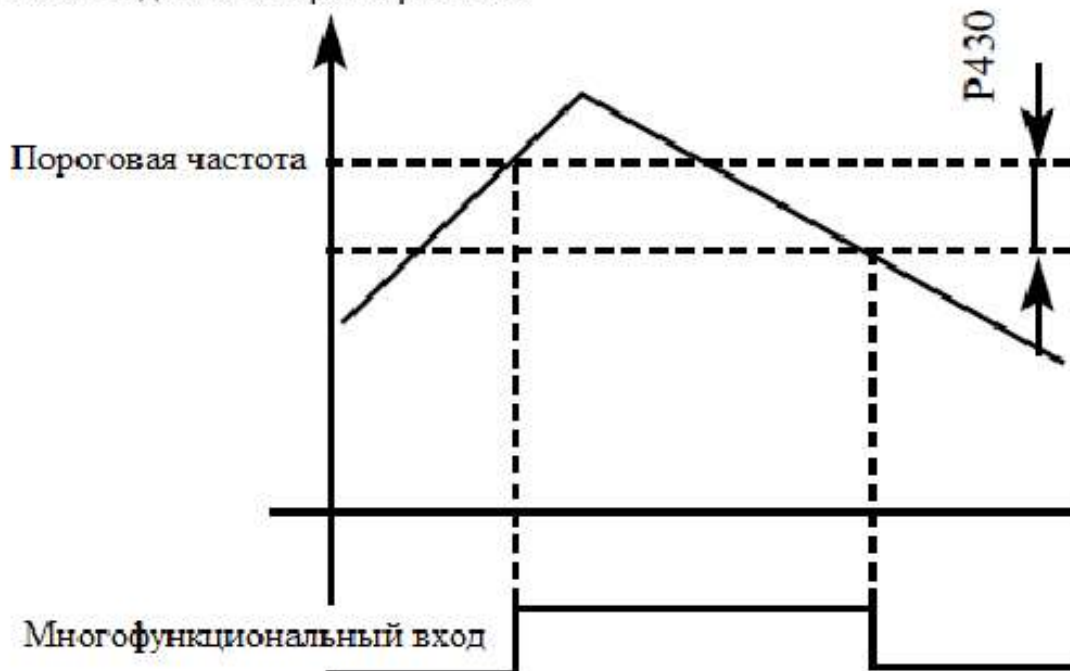
### **P425 Пороговая частота 1.**

Предустановка 100

Диапазон 0 ~ Верхний предел частоты.

### **P426 Пороговая частота 2.**

Преобразователь задает две пороговые частоты; когда рабочая частота достигает значения, заданного в параметрах P425 и P426, срабатывает соответствующий многофункциональный выход. Гистерезис для обеих частот задается в параметре P430.



### **P427 Таймер 1**

Предустановка 0

Диапазон 0 ~ 999.9sec

### **P428 Таймер 2**

Предустановка 0



Диапазон 0 ~ 999.9sec

В преобразователях серии «С» имеются два таймера. Когда величина времени отсчета достигает установленной величины (P427 и P428), срабатывает соответствующий многофункциональный контакт, запуск и работа таймеров осуществляется с помощью подачи сигнала с соответствующего многофункционального входа.

#### **P429 Время ограничения момента при постоянной скорости.**

Диапазон 0.0-999.9s

Параметр P429 связан с параметром P410. Когда выходной ток преобразователя частоты превышает значение, установленное в параметре P410, в течение времени большего, чем время P429, преобразователь уменьшит выходную частоту до того момента, когда значение тока станет ниже, чем P410.

#### **P430 Ширина полосы пропускания частоты.**

Предустановка 0.5

Диапазон 0.0-2.0

Этот параметр задает ширину полосы пропускания. Подробнее см. P425, P426.

#### **P431 Частота пропуска 1.**

Предустановка 0

Диапазон 0.0 ~ Верхний предел частоты

#### **P432 Частота пропуска 2.**

Предустановка 0

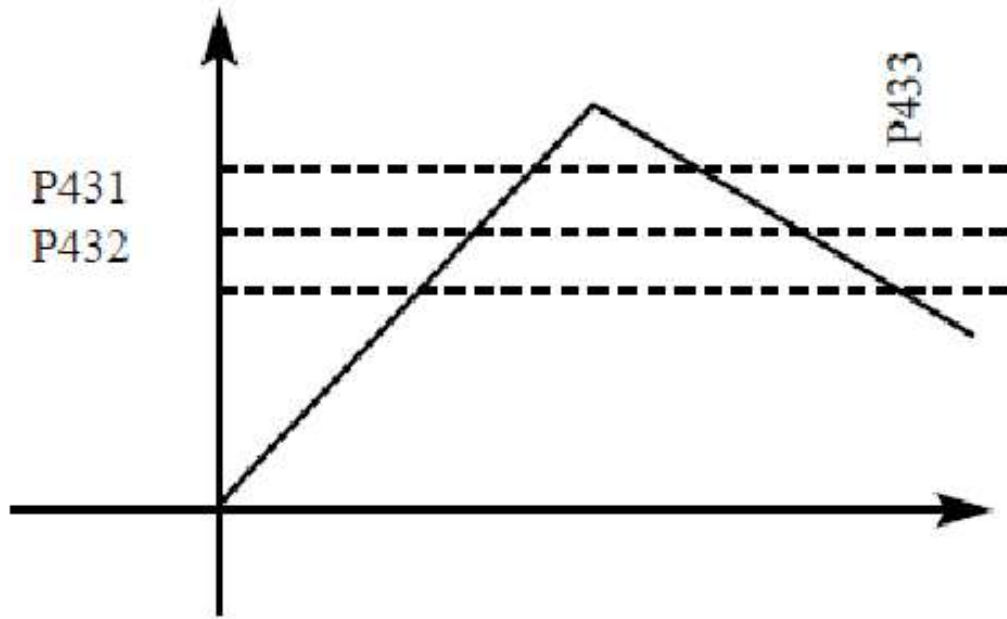
Диапазон 0.0 ~ Верхний предел частоты

#### **P433 Зона пропуска частоты.**

Предустановка 0

Диапазон 0.0-2.0

Во время работы преобразователя частоты вследствие технических и других причин на некоторой частоте может возникнуть явление резонанса. С помощью настройки параметров P431-P433 можно избежать установки резонансной частоты в качестве рабочей частоты. В преобразователях серии «С» можно задать два значения частоты, при достижении которых происходит скачкообразная перестройка частоты, а также задать зону скачкообразного изменения частоты с помощью параметра P433.



## **7-5 Группа параметров PLC.**

В режиме PLC преобразователь частоты работает по заранее установленной программе. Программа представляет собой последовательность кадров, в которых пользователь указывает скорость, время её поддержания и направление вращения. Кадр включает в себя этап выхода на заданную скорость и этап работы на установленной скорости.

### **P500 Режим памяти PLC.**

Предустановка 0

Диапазон 0-1

Настройка параметра P500 определяет возможность продолжения выполнения программы после остановки преобразователя частоты.

Содержание

0: не запоминать

В случае останова при отказе или других причинах, преобразователь не запоминает статус перед закрытием. После того, как он перезапущен, операция начинается с начального состояния.

1: запомнить

В случае останова при отказе или других причинах, запоминает статус перед закрытием. После того, как он перезапущен, преобразователь продолжает работать согласно программе.

Примечание: у преобразователя не может быть отключено питание. После останова при выключении питания и последующим включением питания, преобразователя частоты не запоминает статус перед остановом. После того, как он перезапущен, преобразователя частоты начинает операцию программы с начального состояния.

### **P501 Способ запуска PLC.**

Предустановка 0

Диапазон 0-1

Содержание

0: Режим PLC автоматически не включается.

1: Режим PLC включается автоматически.

Параметр P501 определяет рабочий режим преобразователя частоты: P501=0, режим PLC включается при подаче сигнала на дискретный вход, который соответствующим образом запрограммирован.

P501=1, PLC включается автоматически при пуске преобразователя частоты.

Когда PLC включен, преобразователь начинает работать согласно заданным рабочим командам и программе. Программа и команды выполняются в соответствии с уровнем приоритета: от самого высокого до самого низкого.

### **P502 Режим работы PLC.**

Предустановка 0

Диапазон 0-4

Содержание

0: Непрерывное однократное выполнение

1: Пошаговое однократное выполнение

2: Непрерывное циклическое выполнение

3: Пошаговое циклическое выполнение

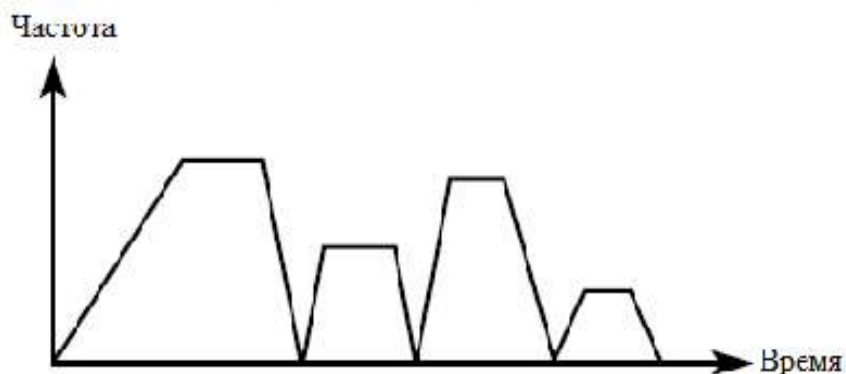
4: Работа по последней частоте после выполнения цикла

Операционный способ PLC определяет, является ли внутренний статус операции мультискорости одним циклом или циклической операцией.

P502 действителен только, когда PLC стартует.

Операция PLC с паузой объясняется так, во время операции внутренней мультискорости после окончания каждой скорости происходит замедление и останов, затем ускорение к следующей скорости, выполнение следующей операции скорости, как показано ниже.

Пользователь может свободно выбрать надлежащий операционный способ согласно фактическому условию.



### **Группа параметров P503-P517.**

**P503** Предустановленная скорость 1 Предустановка 20.0

**P504** Предустановленная скорость 2 Предустановка 10.0

**P505** Предустановленная скорость 3 Предустановка 20.0

**P506** Предустановленная скорость 4 Предустановка 25.0

**P507** Предустановленная скорость 5 Предустановка 30.0

**P508** Предустановленная скорость 6 Предустановка 35.0

**P509** Предустановленная скорость 7 Предустановка 40.0

**P510** Предустановленная скорость 8 Предустановка 45.0  
**P511** Предустановленная скорость 9 Предустановка 50.0  
**P512** Предустановленная скорость 10 Предустановка 10.0  
**P513** Предустановленная скорость 11 Предустановка 10.0  
**P514** Предустановленная скорость 12 Предустановка 10.0  
**P515** Предустановленная скорость 13 Предустановка 10.0  
**P516** Предустановленная скорость 14 Предустановка 10.0  
**P517** Предустановленная скорость 15 Предустановка 1.0

Диапазон 0.0: Максимальная рабочая частота

Параметры P503-P517 установили пятнадцать частот скорости операции мультискорости. Для отношений между мультискоростью и внешним терминалом, пожалуйста, обратитесь к инструкции в мультискорости один, два, три и четыре в многофункциональном входном терминале.

#### **Группа параметров P518-P532.**

P518 Время операции PLC 1 Предустановка 100  
P519 Время операции PLC 2 Предустановка 100  
P520 Время операции PLC 3 Предустановка 100  
P521 Время операции PLC 4 Предустановка 100  
P522 Время операции PLC 5 Предустановка 100  
P523 Время операции PLC 6 Предустановка 0  
P524 Время операции PLC 7 Предустановка 0  
P525 Время операции PLC 8 Предустановка 0  
P526 Время операции PLC 9 Предустановка 0  
P527 Время операции PLC 10 Предустановка 0  
P528 Время операции PLC 11 Предустановка 0  
P529 Время операции PLC 12 Предустановка 0  
P530 Время операции PLC 13 Предустановка 0  
P531 Время операции PLC 14 Предустановка 0  
P532 Время операции PLC 15 Предустановка 0

Время операции PLC определяет время операции каждой скорости внутренней мультискорости.

#### **P533 Направление операции PLC.**

Предустановка 0

Диапазон 0 ~ 32767

P533 устанавливает направление каждой операции скорости.

Способ настройки направления операций: 16-битовый способ двоичной системы исчисления, затем преобразуйте в значение десятичной системы исчисления. Каждый бит определяет направление соответствующей скорости. Определите 0 как "прямое" и 1 как "обратное". Это настройка параметра действительна только, когда PLC стартует.

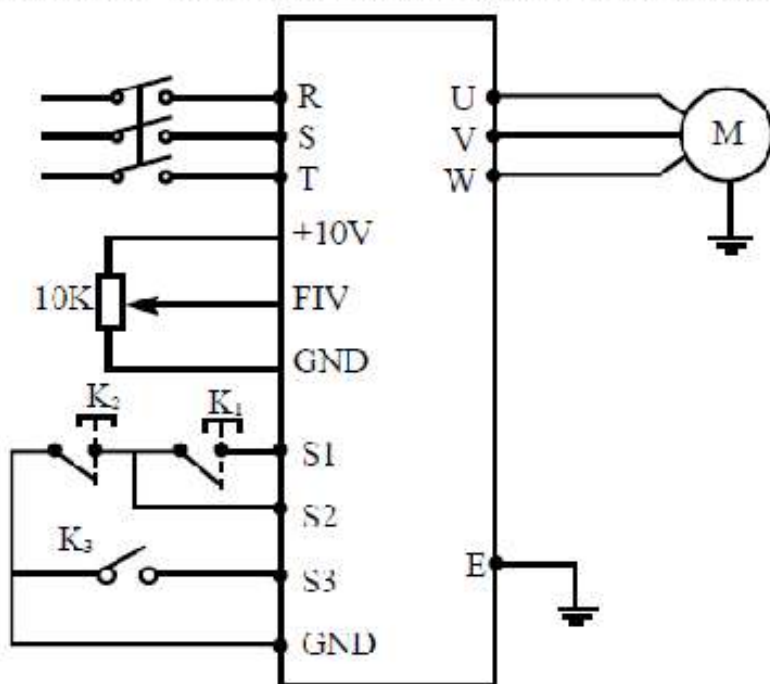
Пример:

Есть пятискоростная циклическая операции со следующими требованиями:

|                  | Рабочая частота                       | Направление вращения | Длительность, сек |
|------------------|---------------------------------------|----------------------|-------------------|
| Основная частота | Регулируется потенциометром на пульте | Вперед               |                   |
| Скорость 1       | 20,0                                  | Назад                | 20                |
| Скорость 2       | 60,0                                  | Вперед               | 25                |
| Скорость 3       | 40,0                                  | Назад                | 30                |
| Скорость 4       | 15,0                                  | Вперед               | 20                |

Две кнопки используются, одна для запуска и одна для останова.

Основная частота устанавливается потенциометром.



Настройка параметра P533 определяющего направления вращения.

| Скорость<br>4 | Скорость<br>3 | Скорость<br>2 | Скорость<br>1 | Основная<br>скорость | Примечание   |
|---------------|---------------|---------------|---------------|----------------------|--|
| 4             | 3             | 2             | 1             | 0                    | Степень<br>двоичного<br>числа                      |
| 0             | 1             | 0             | 1             | 0                    | направление<br>вращения:<br>0 -вперед,<br>1 -назад |
| 0×24          | 1×23          | 0×22          | 1×21          | 0×20                 | значение в<br>десятичной<br>системе                |

Числу 01010 в двоичной системе соответствует число 10 в десятичной системе:

$1 \times 2^1 + 1 \times 2^3 = 2 + 8 = 10$ , следовательно, P533=10.

Значение параметров:

P101=3 (способ задания частоты: управление потенциометром).

P102=1 (способ управления: многофункциональные входы)

P105=60 (максимальная частота установлена 60Hz)

P107=10 P108=10 (время разгона/торможения: 10сек)

P317=6 (S1 терминал определен как "Вперед")

P318=8 (S2 терминал определен как "STOP")

P319=20 (S3 терминал определен как "операция PLC")

P500=1 (PLC запоминание программы)

P501=1 (PLC старт)

P502=0 (останов PLC после цикла)

P503=20 (скорость 1 определена как 20Hz)

P504=60 (скорость 2 определена как 60Hz)

P505=40 (скорость 3 определена как 40Hz)

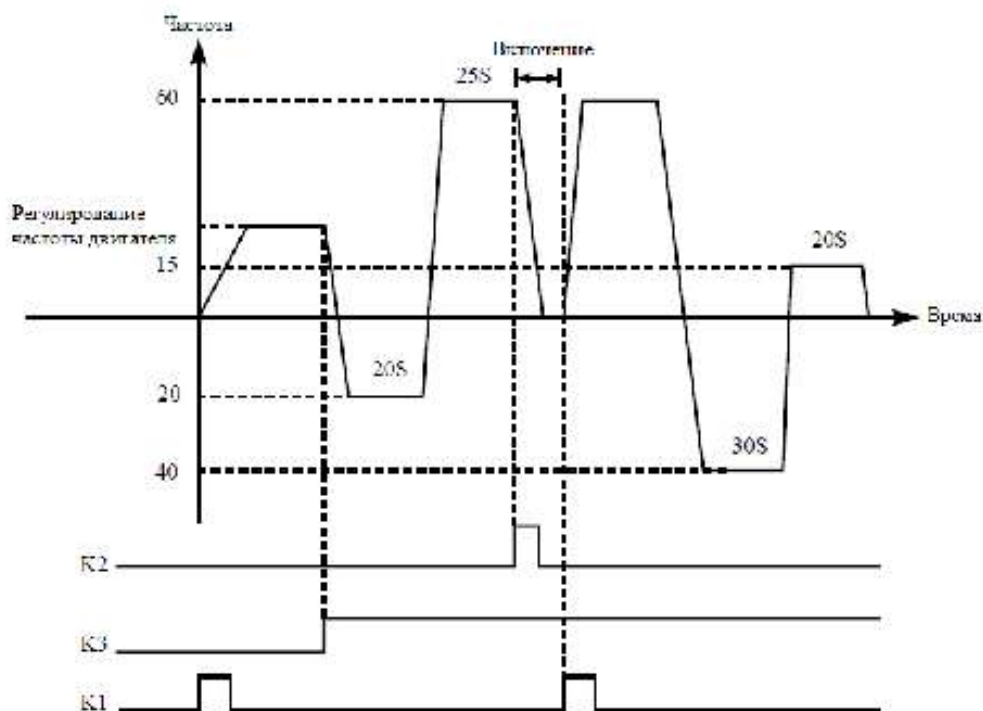
P506=15 (скорость 4 определена как 15Hz)

P518=10 (время первой скорости: 10сек)

P519=20 (время второй скорости: 20сек)

P520=25 (время третьей скорости: 25сек)

P521=30 (время четвертой скорости: 30сек)



#### Пояснения:

1. Кратковременно нажмите К1 для пуска преобразователя, потенциометром отрегулируйте рабочую частоту.
2. Замкните К3 для включения PLC режима. Программа PLC будет выполняться в течение одного цикла, а затем ее выполнение прекратится.
3. Если программа выполняется и произошел сбой, нажмите К2, преобразователь частоты прекратит работу. После устранения неисправности запустите его снова, замкнув К1.
4. Если  $P500=0$ , то выполнение программы начнется сначала. Программа PLC будет выполняться в течение одного цикла, а затем ее выполнение прекратится.



## **7-6 Группа параметров PID регулятора.**

### **P600 PID режим.**

Предустановка 0

Диапазон 0-2

Содержание:

0: Выключен

PID-регулятор выключен, PID-регулирование не выполняется.

1: Включен

PID-регулятор включается при включении преобразователя. Активация предустановленных скоростей имеет приоритет над режимом PID-регулирования.

2: Включение PID-регулятора по условию PID-регулятор включен. PID-регулирование начинает выполняться при условии подачи дискретного сигнала на соответствующий вход.

### **P601 Рабочий режим PID регулятора.**

Предустановка 0

Диапазон 0-1

Содержание:

0: Режим отрицательной обратной связи

Если величина обратной связи превышает установленное заданное значение, например

в параметре P604, преобразователь частоты уменьшает выходную частоту. Если величина обратной связи меньше установленного значения, преобразователь увеличивает выходную частоту.

1: Режим положительной обратной связи

Если величина обратной связи превышает установленное заданное значение, например

в параметре P604, преобразователь частоты увеличивает выходную частоту. Если величина обратной связи меньше установленного значения, преобразователь уменьшает выходную частоту.

### **P602 Выбор источника заданного значения для PID регулятора.**

Предустановка 0

Диапазон 0-2

Содержание:

С помощью параметра P602 выбирается источник сигнала задания, на основе которого

будет действовать PID-регулятор. Данное задание может быть сформировано с помощью установки значения соответствующего параметра преобразователя частоты, аналогового задания напряжения или тока на входе.

0: Выбор численного значения.

Заданное значение для PID-регулятора формируется с помощью параметра P604.

1: Выбор значения FIV

Заданное значение для PID-регулятора формируется с помощью напряжения на входе FIV, также может быть задано с помощью потенциометра.

2: Выбор значения FIC

Заданное значение для PID-регулятора формируется с помощью тока на входе FIC.

### **P603 Сигнал обратной связи PID-регулятора.**

Предустановка 0

Диапазон 0-3

Параметр P603 задает канал обратной связи PID-регулятора. PID-регулирование применяется для управления температурой, давлением и т.д., сигнал обратной связи подается с датчиков температуры, давления и т.д. Сигналы обратной связи, как правило, представляют из себя ток 4-20mA или напряжение 0-10V.

Содержание:

0: Выбор входа FIV в качестве входа обратной связи.

Сигнал обратной связи с датчика регулируемой величины подается на вход FIV.

1: Выбор входа FIC в качестве входа обратной связи.

Сигнал обратной связи подается на вход FIC

2: Выбор разности значений FIV и FIC в качестве величины обратной связи.

### **P604 Масштабирование для PID.**

Предустановка 50%

Диапазон 0.0-100 %

Численное значение задания PID-регулятора в % от величины соответствующей сигналам 10V или 20mA.

100% установка соответствующего аналогового напряжения 10V.

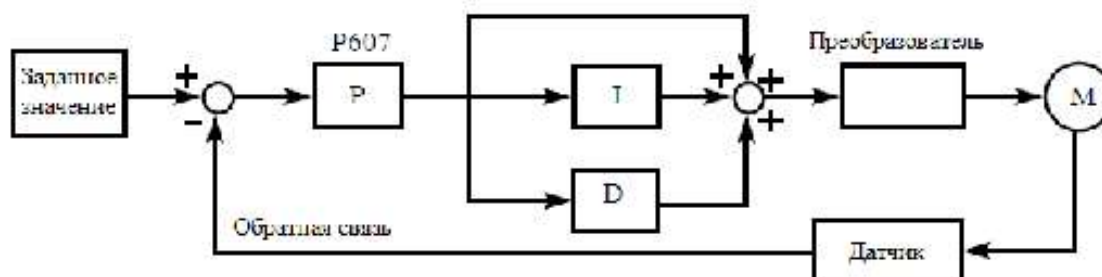
PID замкнутая система управления широко используются для управления процессом такого, как давление и температура.

Обратная связь подается сигналом от датчика температуры или давления.

В случае PID-регулирования, канал сигнала обратной связи входного аналогового сигнала (4-20mA или 0-10V). Есть два доступных вида для установки.

Блок-схема ПИД-регулятора:

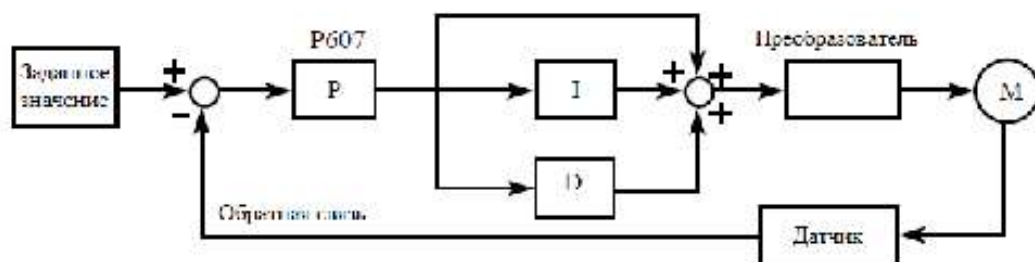
## Общий метод регулирования ПИД-регулятора:



Замечания по использованию преобразователя в режиме PID-регулирования:

- (1) Правильно выберите датчик, у которого выходным сигналом является ток 4-20 мА или напряжение 0-10 В.
- (2) Правильно установите заданное значение для PID-регулятора;
- (3) Для устранения колебаний уменьшите пропорциональную компоненту (значение P);
- (4) Для устранения колебаний увеличьте постоянную времени интегральной компоненты (значение I);
- (5) Для устранения колебаний уменьшите дифференциальную компоненту (значение D).

|  |  |
|--|--|
| <p>Выходной сигнал</p> <p>Заданное значение</p> <p>Время</p> | <p>1. Ограничение значения перерегулирования на выходе</p> <p>a: Уменьшение дифференциальной компоненты (величина D)</p> <p>b: Увеличение интегральной компоненты (величина I)</p>                               |
| <p>Выходной сигнал</p> <p>Заданное значение</p> <p>Время</p> | <p>2. Предотвращение колебаний на выходе</p> <p>a: Уменьшение дифференциальной компоненты (величина D) или установка ее значения, равного «0»</p> <p>b: Уменьшение пропорциональной компоненты (величина P).</p> |



При использовании PI или PID – законов регулирования допускается возможность возникновения ошибки регулирования с величиной до  $\pm 10\%$  от значения максимального сигнала обратной связи. Допустимая ошибка определяется величиной параметра P620.

### **P605 Верхний аварийный предел PID.**

Предустановка 100%

Диапазон 0.0-100 %

Когда величина обратной связи превышает допустимую величину, PID-регулятор посылает сигнал о сбое, и соответствующий многофункциональный выход активируется, информируя пользователя о возникшей неисправности без выключения преобразователя частоты.

### **P606 Нижний аварийный предел PID.**

Предустановка 0 %

Диапазон 0.0-100 %

Когда величина обратной связи становится ниже допустимой величины, PID-регулятор посылает сигнал о сбое, и соответствующий многофункциональный выход активируется, информируя пользователя о возникшей неисправности без выключения преобразователя частоты.

### **P607 PID коэффициент «P».**

Предустановка 100%

Диапазон 0-200 %

Значение P (пропорциональная составляющая) задает величину максимального отклонения регулируемого параметра от заданного значения. Используется только в случае, когда  $I=D=0$ .

### **P608 PID коэффициент «I».**

Предустановка 0.1sec

Диапазон 0.0-200.0sec

Значение I (постоянная времени интегральной составляющей) задает скорость отклика на изменения регулируемой величины. Чем больше значение I, тем медленнее PID-регулятор реагирует на изменения (увеличивается постоянная времени). Если значение I мало, может появиться осцилляция выходного сигнала. Значение I=0 соответствует отключению интегральной составляющей.

#### **P609 PID коэффициент «D».**

Предустановка 0

Диапазон 0.0-20.0 Единица 0.1

Значение D (дифференциальная составляющая) задает величину обратной связи в зависимости от скорости изменения регулируемой величины. Чем больше значение D, тем больше сигнал обратной связи. Значение D=0 соответствует выключению дифференциальной составляющей.

#### **P610 Шаг вычислений PID-регулятора.**

Предустановка 0.10Hz

Диапазон 0.0-1.0Hz

PID-регулятор производит вычисления каждые 10ms, и способен постоянно вычислять величину изменения частоты ( $\Delta F$  Hz). Параметр P610 устанавливает максимальную величину изменения частоты за интервал времени 10ms. Если расчетное изменение частоты превысило значение параметра P610, то реальная скорость изменения частоты на выходе преобразователя не превышает величины, соответствующей этому параметру.

#### **P611 Частота перехода PID-регулятора в режим ожидания.**

Предустановка 0.0

Диапазон 0.0-120.0Hz

0.00Hz означает, что функция перехода в режим ожидания отключена. Значение параметра P611 устанавливает минимальную частоту, по достижении которой

PID-регулятор переходит в режим ожидания (спящий режим). Если рабочая частота меньше значения, заданного параметром P611, начинает отсчитываться время перехода в режим ожидания.

#### **P612 Длительность режима ожидания PID-регулятора.**

Предустановка 10sec

Диапазон 0-200sec

Пауза при переходе в режим ожидания PID-регулятора.

Параметром P612 задается время, в течение которого PID-регулятор находится в режиме ожидания, в то время как преобразователь частоты работает на частоте ниже частоты перехода в режим ожидания. Если время работы преобразователя в данном случае превышает значение, заданное параметром P612, то преобразователь переходит в режим ожидания, обесточивается выход преобразователя, отключается PID-регулятор, но продолжает отслеживаться величина обратной связи.

### **P613 Значение выхода из режима ожидания PID-регулятора.**

Предустановка 00 %

Диапазон 0.0-100

Величина заданного параметра для выхода из режима ожидания PID-регулятора.

Преобразователь частоты во время режима ожидания (спящего режима) отслеживает величину обратной связи, если ее значение становится меньше определенного значения (P613), преобразователь включается, и запускается режим PID-регулирования.

Пример. Если численное значение задания 60% (0-100% соответствует 0-10V), а величина заданного параметра для выхода из режима ожидания PID-регулятора 80%, то фактическая величина выхода из режима ожидания  $60\% \times 80\% = 48\%$  (0-100% соответствует (0-10V)).

### **P614 Отображение величины обратной связи PID-регулятора.**

Предустановка 1000

Диапазон 0-9999

Отображение величины обратной связи PID-регулятора Значение параметра P614 соответствует максимальному аналоговому сигналу, например, напряжению +10V. Если установить значение параметра P614 «200», то +10V будет соответствовать индицируемому числу 200.

### **P615 Количество разрядов дисплея.**

Количество индицируемых разрядов. Значение «0» соответствует отключению индикации.

Настраивается согласно практическим требованиям пользователя.

Предустановка 4

Диапазон 1-4

Содержание:

- 1: Показана 1 цифра.
- 2: Показаны 2 цифры.
- 3: Показаны 3 цифры.
- 4: Показаны 4 цифры.

### **Р616 Количество разрядов после точки в десятичном режиме индикации дисплея.**

Параметром Р616 задается количество разрядов, отображаемых после точки.

Пример: необходимо настроить индикацию так, чтобы отображалось 4 цифры и одна

цифра после точки. Значение сигнала обратной связи 50%, а значение соответствующего

параметра PID-регулятора «200». Тогда величина отображаемой величины равна

$200 \times 50\% = 100,0$ . Данная группа настроек позволит получить удобное для пользователя

отображение величины.

Настройка параметра для этого примера: Р614 = 200, Р615 = 4; Р616 = 1.

Предустановка 2

Диапазон 0-4

Содержание:

0: цифра после десятичного числа, не показана.

1: 1 цифра после десятичного числа.

2: 2 цифры после десятичного числа.

3: 3 цифры после десятичного числа.

4: 4 цифры после десятичного числа

### **Р617 Верхний предел частоты PID-регулятора.**

Предустановка 48.0

Диапазон 0.00 ~ Максимальная рабочая частота PID-регулятора.

При активировании PID-режима, если выходная частота больше, чем параметр Р617,

и это длится дольше минуты, то контакты реле YB и YC срабатывают (при Р325=29).

### **Р618 Нижний предел частоты PID-регулятора.**

Предустановка 20

Диапазон 0.00 ~ Максимальная рабочая частота PID-регулятора.

При активировании PID-режима, если выходная частота меньше, чем параметр Р618 и это длится дольше минуты, то контакты реле YB и YC размыкаются (при Р325=29).

### **Р619 Способ работы PID-регулятора.**

Предустановка 0

Диапазон 0-1

0: всегда работает ПИД после запуска

1: После старта ПИД, работает по минимальной частоте, когда обратная связь за пределом P605; ПИД начинает работать, когда обратная связь уменьшена до P606.



## 7-7 Группа параметров коммуникации порта RS485.

### **P700 Скорость передачи данных.**

Предустановка 0

Диапазон 0-3

Содержание

0: 4800 битов в секунду

1: 9600 битов в секунду

2: 19200 битов в секунду

3: 38400 битов в секунду

С помощью параметра P700 задается скорость обмена данными;

Примечание: при использовании последовательной передачи данных должна быть установлена одинаковая скорость передачи данных для обеих сторон соединения.

### **P701 Формат данных.**

Предустановка 0

Диапазон 0-5

Содержание:

0: 8N1 для ASCII

1: 8O1 для ASCII

2: 8E1 для ASCII

3: 8N1 для RTU

4: 8O1 для RTU

5: 8E1 для RTU

### **P702 Коммуникационный адрес.**

Предустановка 0

Диапазон 0-240

Если через последовательный интерфейс подключены несколько преобразователей частоты, каждый из них должен иметь свой сетевой адрес, который задается с помощью параметра P702; в одну сеть можно объединить до 240 преобразователей серии «С».

Если P702=0, то порт приема данных отключен.

## Протокол коммуникации MODBUS.

Протокол коммуникации ASCII MODBUS (американский стандартный код для информации) этот способ, когда каждый байт составлен из двух символов ASCII, например: числовое значение 54Hex, способ представления ASCII "54"

соответственно составлен из "5" (35Hex), 4 (34Hex).

### 1. Определение кодирования.

Протокол коммуникации принадлежит шестнадцатеричной системе; каждый шестнадцатеричный символ представляет следующую информацию.

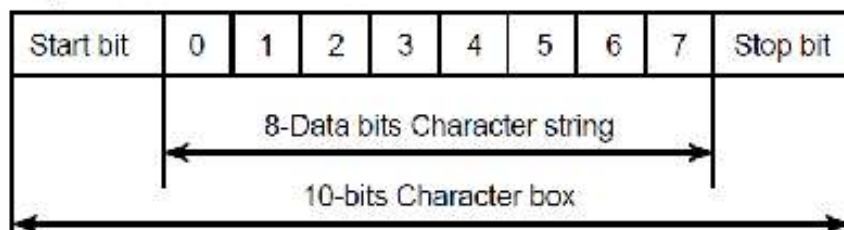
|           |     |     |     |     |     |     |     |     |
|-----------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Символ    | «0» | «1» | «2» | «3» | «4» | «5» | «6» | «7» |
| Код ASCII | 30H | 31H | 32H | 33H | 34H | 35A | 36A | 37A |
| Символ    | «8» | «9» | «A» | «B» | «C» | «D» | «E» | «F» |
| Код ASCII | 38A | 39H | 41H | 42H | 43A | 44A | 45H | 46H |

### 2. Структура символов.

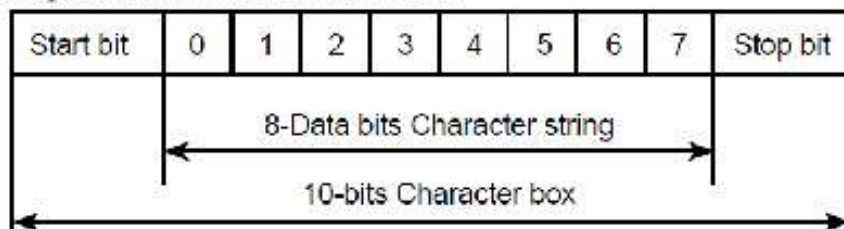
10-бит. блок символов (для ASCII) образец Данных: 8N1 для ASCII

10-битовая коробка символов (для RTU).

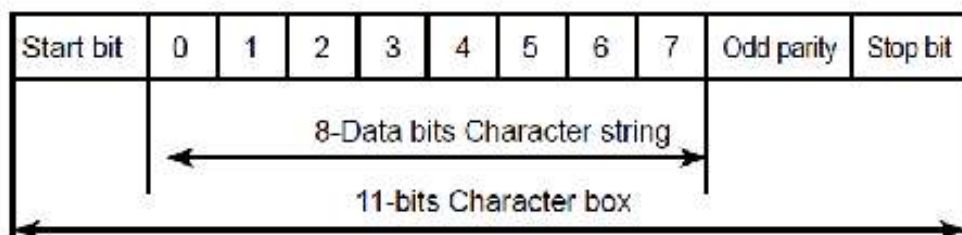
Образец данных: 8N1 для ASCII.



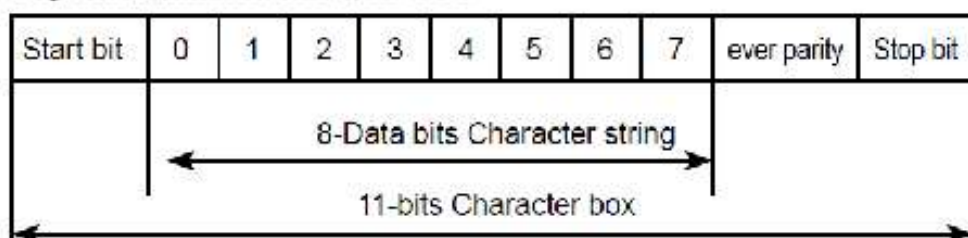
Образец данных: 8N1 для RTU



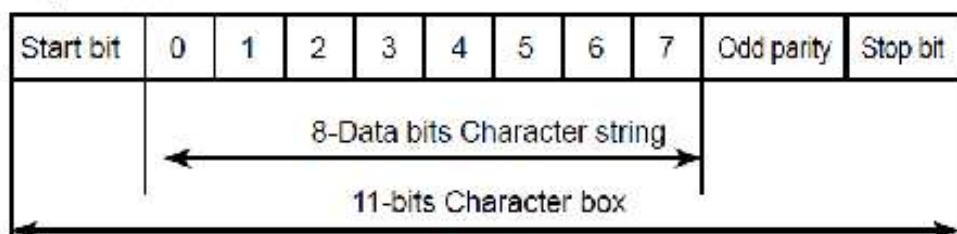
Образец данных: 8O1 для ASCII



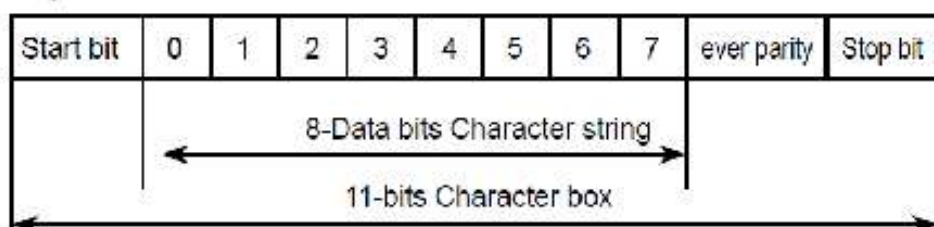
Образец данных: 8E1 для RTU



Образец данных: 801 для RTU



Образец данных: 8E1 для RTU



### 3. Структура коммуникационных данных.

Формат ASCII способа:

|              |   |
|--------------|---|
| STX          | Начальный символ: «:» (3AH)                         |
| Адрес Hi     | Коммуникационный адрес                              |
| Адрес Lo     | 8-битовый адрес составлен из двух кодов ASCII       |
| Функция Hi   | Код функции:  |
| Функция Lo   | 8-битовый код функции составлен из двух кодов ASCII |
| ДАнные (n-1) | Содержание данных: содержание данных                |
| ....         | n x 8-битовых составлено из 2n ASCII кодов          |

|            |   |
|------------|---|
| ДААННЫЕ 0  | n≤16, максимум 32 кодов ASCII           |
| LRC CHK Hi | LRC проверка кода:                      |
| LRC CHK Lo | проверка 8-бит кода из двух кодов ASCII |
| КОНЕЦ Hi   | Финальный символ:                       |
| КОНЕЦ Lo   | КОНЕЦ Hi=CR (0DH), КОНЕЦ Lo =LF (0AH)   |

Формат RTU способа:

|               |   |
|---------------|---|
| СТАРТ         | Входной сигнал не больше или равняется 10 миллисекундам             |
| Адрес         | Коммуникационный адрес: 8-битовый двойной адрес                     |
| Функция       | Код функции: 8-битовый двойной адрес                                |
| ДААННЫЕ (n-1) | Содержание данных: n x 8-битовые данные, n=16,                      |
| ....          |   |
| ДААННЫЕ 0     |   |
| CRC CHK Low   | LRC проверка кода:  |
| CRC CHK High  | 16-бит. кода CRC объединен двумя 8-бит. двоичной системы исчисления |
| КОНЕЦ         | Входной сигнал не больше или равняется 10 миллисекундам             |

### Коммуникационный адрес.

00H: передача всем преобразователям

01H: преобразователя частоты 01 адреса

0FH: преобразователя частоты 15 адреса

10H: преобразователя частоты 16 адреса и т.д ..., максимум может достигнуть 240.

### Код функции и содержание данных (Символы Данных)

03H: чтение содержания регистра

06H: чтение слова в регистре, кода 03H функции; Чтение содержания регистра.

Например: для адреса 01H, чтение двух регистров непрерывно изменяющихся данных: начальный адрес регистра 2102H

### Режим ASCII:

|   |     |
|---|-----|
| Формат строки символов сообщения запроса: |     |
| STX                                       | «:» |

|  |     |
|--|-----|
| формат строки символов сообщения ответа: |     |
| STX                                      | «:» |

|   |     |
|---|-----|
| Адрес                                   | «1» |
|   | «0» |
| Функция                                 | «0» |
|   | «3» |
| Стартовый адрес                         | «2» |
|   | «1» |
|   | «0» |
|   | «2» |
|   | «0» |
| Число данных<br>(рассчитайте<br>словом) | «0» |
|   | «0» |
|   | «0» |
|   | «2» |
| Проверка LRC                            | «D» |
|   | «7» |
| Конец                                   | CR  |
|   | LF  |

|   |     |
|---|-----|
| Адрес                                   | «0» |
|   | «1» |
| Функция                                 | «0» |
|   | «3» |
| Число данных<br>(рассчитайте<br>словом) | «0» |
|   | «4» |
| Содержание<br>2102H адреса<br>данных    | «1» |
|   | «7» |
|   | «7» |
| Содержание<br>2103H адреса<br>данных    | «0» |
|   | «0» |
|   | «0» |
|   | «0» |
| Проверка LRC                            | «7» |
|   | «1» |
| Конец                                   | CR  |
|   | LF  |

### Режим RTU:

|  |     |
|--|-----|
| Формат строки символов<br>сообщения запроса: |     |
| Адрес  | 01H |
| Функция                                      | 03H |
| Стартовый адрес                              | 21H |
|  | 02H |
| Число данных<br>(рассчитайте<br>словом)      | 00H |
|  | 02H |
| CRC CHK Low                                  | 6FH |

|   |     |
|---|-----|
| формат строки символов<br>сообщения ответа: |     |
| Адрес                                       | 01H |
| Функция                                     | 03H |
| Число данных<br>(рассчитайте<br>словом)     | 04H |
| Содержание<br>8102H адреса<br>данных        | 17H |
|   | 70H |
| Содержание<br>8103H адреса<br>данных        | 00H |
|   | 00H |

|              |     |
|--------------|-----|
| CRC CHK High | F7H |
|--------------|-----|

|              |     |
|--------------|-----|
| CRC CHK Low  | FEH |
| CRC CHK High | 5CH |

Например: для адреса 01H, запишите 6000 (1770H) в параметр 0100H.

### LRC Проверка режима ASCII.

#### Режим ASCII:

|   |     |
|---|-----|
| Формат строки символов сообщения запроса: |     |
| STX                                       | «:» |
| Адрес                                     | «0» |
|   | «1» |
| Функция                                   | «0» |
|   | «6» |
| Данные адреса                             | «0» |
|   | «1» |
|   | «0» |
|   | «0» |
| Содержание данных                         | «1» |
|   | «7» |
|   | «7» |
|   | «0» |
| Проверка LRC                              | «7» |
|   | «1» |
| Конец                                     | CR  |
|   | LF  |

|  |     |
|--|-----|
| формат строки символов сообщения ответа: |     |
| STX                                      | «:» |
| Адрес                                    | «0» |
|  | «1» |
| Функция                                  | «0» |
|  | «6» |
| Данные адреса                            | «0» |
|  | «1» |
|  | «0» |
|  | «0» |
| Содержание данных                        | «1» |
|  | «7» |
|  | «7» |
|  | «0» |
| Проверка LRC                             | «7» |
|  | «1» |
| Конец                                    | CR  |
|  | LF  |

#### Режим ASCII:

|   |     |
|---|-----|
| Формат строки символов сообщения запроса: |     |
| Адрес                                     | 01H |
| Функция                                   | 06H |
| Данные адреса                             | 01H |
|   | 00H |
| Содержание данных                         | 17H |
|   | 70H |
| CRC CHK Low                               | 86H |
| CRC CHK High                              | 22H |

|  |     |
|--|-----|
| формат строки символов сообщения ответа: |     |
| Адрес                                    | 01H |
| Функция                                  | 06H |
| Данные адреса                            | 01H |
|  | 00H |
| Содержание данных                        | 17H |
|  | 70H |
| CRC CHK Low                              | 86H |
| CRC CHK High                             | 22H |

Проверка кода (Проверка LRC) является значением, добавленным от адреса до содержания данных. Например, проверка кода сообщения запроса в 3.3.1: 01H+03H+21H+02H+00H+02H=29H, затем выберите код дополнения 2, который равняется D7H.

Проверка код способа RTU (Проверка CRC)

Проверка кода от адреса до содержания Данных:

Шаг 1: установите 16-бит. регистр (регистр CRC) = FFFFH

Шаг 2: Исключающее ИЛИ: сделайте Исключающее ИЛИ операцию с первым разрядом сообщения 8-битового байта, и младшим битом 16-битовым регистром CR, и затем сохраните результаты в регистре CRC.

Шаг 3: сдвиньте вправо один бит регистра CRC, и заполните 0 старший.

Шаг 4: Проверьте значение, которое была правильно перемещено, если это 0, сохраните новое значение Шага 3 в регистр CRC; иначе, сделайте Исключающее ИЛИ операцию с A001H и регистром CRC и сохраните результат в регистре CRC.

Шаг 5: повторите шаг 3 ~ шаг 4, и вычислите все 8 битов.

Шаг 6: повторите шаг 2 ~ шаг 5, примите заказ сообщения следующих 8-бит до завершения вычисления всех заказов сообщения. Наконец, полученный код проверки регистра CRC должен быть помещен в код проверка заказа сообщения.

Ниже пример вычисления кода проверки CRC при использовании языка программирования C:

(см. английский вариант руководства)

```
Unsigned char * data ←//Message instruction pointer
Unsigned char length ←//Length of message instruction
unsigned int crc_chk (unsigned char*data, unsigned char length)
{
int j;
unsigned int reg_crc=0Xffff;
while( length-- ) {
reg_crc^=*data ;
for (j = 0; j<8; j ) {
if (reg_crc & 0x01) { /*LSB (b0) =1 */
reg_ere= (reg_crc>>1) ^0Xa001;
} else {
reg_cre=reg_crc>>1;
}
}
}
return reg_crc; //Finally feedback the value of CRC temporary storage
}
```

## **7-8 Группа дополнительных параметров.**

### **P800 Замок изменения параметров.**

Предустановка: 1

Диапазон 0-1

Содержание:

0: Изменение параметров заблокировано.

1: Изменение параметров доступно.

Настраивая P800, вы избегаете изменения параметров неквалифицированным персоналом, что может привести к выходу из строя .

### **P801 Частота сети 50Hz/60Hz.**

Предустановка: 0

Диапазон 0-1

Содержание:

0: 50Hz

1: 60Hz

В соответствии с электрической сетью необходимо выставить соответствующее значение параметра P801 для корректной работы преобразователя частоты.

### **P802 Режим по моменту.**

Диапазон 0-1

Содержание:

0: постоянный вращающий момент.

1: переменный вращающий момент.

В зависимости от типа нагрузки вы можете выбрать "переменный вращающий момент" для лучшего энергосбережения.

### **P803 Установка уровня срабатывания защиты от перенапряжения.**

P803 устанавливает уровень защиты перенапряжения DC-шины. Эта функция защиты может быть использована, чтобы избежать чрезмерного напряжения при торможении.

### **P804 Установка уровня защиты от низкого напряжения.**

С помощью параметра P804 устанавливается уровень защиты от низкого напряжения. Защита преобразователя срабатывает в случае слишком низкого напряжения в сети; правильно настройте уровень защиты, чтобы обеспечить нормальную работу преобразователя.

### **P805 Установка уровня защиты от перегрева.**



С помощью параметра P805 устанавливается уровень защиты от высокой температуры. Защита преобразователя срабатывает в случае слишком большой температуры радиатора охлаждения преобразователя частоты; правильно настройте уровень защиты, чтобы обеспечить нормальную работу преобразователя.

**P806 Настройка времени изменения показаний дисплея.**

Предустановка: 2.0

Диапазон 0 ~ 10.0

Значение данного параметра относится к интервалу изменения изображения на дисплее.

Обычно данный параметр изменять не следует. При малой величине параметра отображение силы тока на дисплее будет нестабильным.

**P807 Коэффициент коррекции минимального значения аналогового выхода 0-10V.**

Диапазон 0-65535

**P808 Коэффициент коррекции максимального значения аналогового выхода 0-10V.**

Диапазон 0-65535

**P809 Коэффициент коррекции минимального значения аналогового выхода 4-20mA.**

Диапазон 0-65535

**P810 Коэффициент коррекции максимального значения аналогового выхода 4-20mA.**

Диапазон 0-65535

Данные параметры настроены по умолчанию, и изменять их запрещается. В противном случае это приведет к неправильной работе преобразователя частоты.

**P812 Запоминание частоты, достигнутой в режиме UP / DOWN.**

Содержание:

0: Запоминание достигнутой частоты при выключении или остановке преобразователя частоты.

1: Сброс задания.

## **Глава 8 Техническое обслуживание, диагностика ошибок и меры по их предотвращению.**

Следите за тем, чтобы преобразователь частоты находился в допустимых условиях окружающей среды.

### **8-1 Необходимая ежедневная проверка.**

Ежедневную проверку следует проводить для выявления:

- (1) Повышенной вибрации или необычного шума двигателя.
- (2) Повышенного нагрева двигателя.
- (3) Отсутствия механических повреждений кабелей питания и двигателя.
- (4) Отсутствия разрывов проводов и плохого контакта.
- (5) Отсутствия загрязнений внутри преобразователя частоты.
- (6) Работоспособности вентилятора.
- (7) Соответствия условий эксплуатации техническим требованиям (влажность, температура, вентиляция и т.д.).
- (8) Наличия пыли или посторонних предметов внутри радиатора.
- (9) Текущей производительности и рабочих характеристик преобразователя частоты.
- (10) Повышенного нагрева или необычного шум во время работы преобразователя частоты.

### **8-2 Замечания по техническому обслуживанию и проверке.**

- (1) Перед техническим обслуживанием (ТО) и проверкой обесточьте прибор.
- (2) Начинайте ТО только после отключения питания преобразователя частоты. Убедитесь, что индикатор высокого напряжения погас (мигающий светодиод красного цвета).
- (3) Во избежание короткого замыкания не оставляйте внутри преобразователя частоты после ТО и проверки посторонние детали (болты, гайки и пр.).
- (4) Очищайте преобразователя частоты от пыли, предохраняйте от влаги.
- (5) Во время проверки и ремонта преобразователя частоты следите за правильным соединением проводов, в противном случае преобразователь выйдет из строя.

### **8-3 Плановая периодическая проверка.**

| Объект проверки        | Возможная неисправность | Решение                      |
|------------------------|-------------------------|------------------------------|
| Блоки, винты и разъемы | Отсутствие деталей      | Установка недостающей детали |

|   |   |  |
|---|---|--|
| Ребра радиатора                         | Наличие пыли  | Продувка сухим сжатым воздухом (4-6 кг/см <sup>2</sup> )                       |
| Охлаждающий вентилятор                  | Шум или вибрация, срок службы превышает 20000 часов                 | Замена   |
| Клеммы силовой платы и платы управления | Пыль или ржавчина   | Продувка сухим сжатым воздухом (4-6 кг/см <sup>2</sup> ) или вызов специалиста |
| Электролитический конденсатор           | Изменение цвета, необычный запах, изменение формы, течь электролита | Замена   |
| Электродвигатель                        | Вибрация, нагрев, ненормальный запах, шум                           | Ремонт или замена  |

#### 8-4 Плановая замена деталей преобразователя.

Преобразователь частоты состоит из множества деталей, которые могут ломаться и выходить из строя. Для стабильной работы прибора необходимо систематическое ТО. Заранее заказывайте комплектующие для замены. В таблице ниже указаны сроки службы некоторых комплектующих:

| Деталь                        | Срок службы | Замена                  |
|-------------------------------|-------------|-------------------------|
| Охлаждающий вентилятор        | 3-5 лет     | По результатам проверки |
| Электролитический конденсатор | 5 лет       | По результатам проверки |

|                        |        |                         |
|------------------------|--------|-------------------------|
| Плавкий предохранитель | 10 лет | По результатам проверки |
| Реле                   | --     | По результатам проверки |

Срок службы указан для следующих условий эксплуатации:

(1) Среднегодовая температура 30°C, отсутствие коррозионных газов, пыли, конденсата и

т.д.;

(2) Коэффициент нагрузки не более 80%;

(3) Средняя продолжительность работы в сутки не более 12 часов.

### **8-5 Информация по защите, диагностике и устранению ошибок в преобразователе.**

Преобразователи частоты серии «С» оснащены эффективной защитой от пониженного и повышенного напряжения, перегрузки по току и напряжению, перегреву. Если произошел сбой преобразователя частоты, сначала устраните причину неисправности, а затем перезапустите его.

| Код ошибки | Описание                       | Возможная причина                        | Устранение   |
|------------|--------------------------------|--|--|
| ОСО/УСО    | Большой ток во время остановки | 1: Неисправность преобразователя частоты | Пожалуйста, свяжитесь с вашим торговым представителем. |

|                |  |  |   |
|----------------|--|--|---|
| <p>OC1/UC1</p> |  | <p>1: Время ускорения слишком мало<br/> 2: Конфигурация кривой V/F является неподходящей<br/> 3: Двигатель и кабели двигателя имеют короткое замыкание<br/> 4: Значение параметра поднятия вращающего момента является слишком большим<br/> 5: Напряжение электрической сети слишком низко<br/> 6: Прямой запуск двигателя во время переполнения процесса<br/> 7: Конфигурация преобразователя не правильная<br/> 8:<br/> Преобразователь выбран неправильно</p> | <p>1: Увеличьте время ускорения<br/> 2: Установите кривую V/F правильно<br/> 3: Проверьте изоляции двигателя и проводов<br/> 4: Уменьшите значение настройки подъема вращающего момента<br/> 5: Проверьте электрическую сеть<br/> 6: Проверьте нагрузку<br/> 7: Установите правильные параметры запуска<br/> 8: Увеличьте мощность преобразователя<br/> 9: Отправьте в ремонт</p> |
|----------------|--|--|---|

|         |  |   |  |
|---------|--|---|--|
| OC2/UC2 | Возникновение сверхтока при торможении                         | <p>1: Малое время торможения<br/> 2: Недостаточная мощность преобразователя<br/> 3: Наличие источника электромагнитных помех</p>  | <p>1: Увеличьте время торможения<br/> 2: Увеличьте мощность преобразователя<br/> 3: Устраните источник помех</p>   |
| OC3/UC3 | Возникновение сверхтока во время работы на постоянной скорости | <p>1: Повреждена изоляция двигателя и его выводов<br/> 2: Большие изменения нагрузки, заклинивание ротора двигателя<br/> 3: Перепады напряжения в сети, низкое напряжение электросети<br/> 4: Недостаточная мощность преобразователя<br/> 5: Подключение к преобразователю мощного двигателя<br/> 6: Наличие источника электромагнитных помех</p> | <p>1: Проверьте изоляцию<br/> 2: Проверьте нагрузку, устраните заклинивание, нанесите смазку при необходимости<br/> 3: Проверьте напряжение сети<br/> 4: Увеличьте мощность преобразователя или уменьшите нагрузку<br/> 5: Увеличьте мощность преобразователя<br/> 6: Устраните источник помех</p> |
| OU0     | Перенапряжение в звене постоянного тока                        | <p>1: Малое время торможения<br/> 2: Недостаточная мощность преобразователя<br/> 3: Наличие источника помех</p>   | <p>1: Увеличьте время торможения<br/> 2: Замените преобразователь на более мощный<br/> 3: Устраните источник помех</p>   |

|     |                                |   |  |
|-----|--------------------------------|---|--|
| OU1 | Перенапряжение при ускорении   | <p>1: Напряжение питания слишком велико<br/> 2: Неправильная конфигурация внешней цепи (например, использование запуска двигателя подачей напряжения сети).<br/> 3: Выход преобразователя из строя.</p> | <p>1: Проверьте напряжение питания<br/> 2: Не используйте автоматический выключатель или пускатель для пуска электродвигателя, питающегося от преобразователя.<br/> 3: Отправьте в ремонт.</p> |
| OU2 | Перенапряжение во время работы | <p>1: Напряжение питания слишком велико<br/> 2: Перегрузка из-за неправильной работы PID-регулятора<br/> 3: Несоответствующий тормозной резистор или тормозной модуль</p>                               | <p>1: Проверьте напряжение питания<br/> 2: Подстройте коэффициенты обратной связи<br/> 3: Установите соответствующий тормозной резистор или тормозной модуль</p>                               |

|     |  |   |  |
|-----|--|---|--|
| OU3 | Перенапряжение при торможении                          | <p>1: Малое время торможения<br/> 2: Напряжение питания слишком велико.<br/> 3: Большой момент инерции нагрузки.<br/> 4: неподходящий тормозной резистор.<br/> 5: Неправильно выбран коэффициент использования тормозного модуля.</p> | <p>1: Увеличьте время торможения<br/> 2: Проверьте напряжение источника питания<br/> 3: Установите подходящий тормозной резистор и тормозной модуль.<br/> 4: Подберите соответствующее тормозное сопротивление.<br/> 5: Установите подходящее значение коэффициента использования тормозного модуля.</p> |
| LU0 | Пониженное напряжение до момента пуска преобразователя | <p>1: Источник питания выдает пониженное напряжение<br/> 2: Отсутствие напряжение питания<br/> 3: Высвечивается при включении преобразователя (не является ошибкой)</p>   | <p>1: Проверьте напряжение источника питания.<br/> 2: Проверьте автоматический выключатель и наличие напряжения</p>  |



|     |   |  |   |
|-----|---|--|---|
| LU1 | Пониженное напряжение при разгоне             | 1: Источник питания выдает пониженное напряжение<br>2: Отсутствие напряжения на фазе<br>3: Большая нагрузка на электросеть | 1: Проверьте напряжение источника питания<br>2: Проверьте подключение внешних контактов<br>3: Используйте отдельный источник питания. |
| LU2 | Пониженное напряжение при торможении          |  |   |
| LU3 | Пониженное напряжение при постоянной скорости |  |   |
| Fb0 | Перегорел предохранитель                      | Неисправность преобразователя частоты  | Пожалуйста, свяжитесь с вашим торговым представителем.  |
| Fb1 | Перегорел предохранитель                      | Неисправность преобразователя частоты  | Пожалуйста, свяжитесь с вашим торговым представителем.  |
| Fb2 | Перегорел предохранитель                      | Неисправность преобразователя частоты  | Пожалуйста, свяжитесь с вашим торговым представителем.  |
| Fb3 | Перегорел предохранитель                      | Неисправность преобразователя частоты  | Пожалуйста, свяжитесь с вашим торговым представителем.  |

|         |   |   |   |
|---------|---|---|---|
| OL0/OL1 | <p>Перегрузка во время остановки/<br/>Перегрузка во время разгона/</p>        | <p>1: Большая нагрузка<br/>2: Малое время ускорения<br/>3: Установлен большой буст<br/>4: Неправильно задана зависимость для V/F-кривой<br/>5: Низкое напряжение в электросети<br/>6: Запуск преобразователя при вращающемся двигателе<br/>7: Заклинивание нагрузки<br/>8: Номинальный ток двигателя задан не верно</p> | <p>1: Уменьшите нагрузку или увеличьте мощность преобразователя<br/>2: Увеличьте время ускорения.<br/>3: Уменьшите буст (P208)<br/>4: Задайте подходящую зависимость для V/F- кривой<br/>5: Проверьте напряжение электросети или увеличьте мощность преобразователя.<br/>6: Измените процедуру запуска преобразователя<br/>7: Проверьте нагрузку двигателя<br/>8: Правильно задайте параметр P210</p> |
| OL2/OL3 | <p>Перегрузка во время торможения/<br/>Перегрузка при постоянной скорости</p> | <p>1: Большая нагрузка<br/>2: Малое время ускорения<br/>3: Установлен большой буст<br/>4: Неправильно задана зависимость для V/F-кривой<br/>5: Низкое напряжение в электросети<br/>6: Запуск преобразователя при вращающемся двигателе<br/>7: Заклинивание нагрузки<br/>8: Номинальный ток двигателя задан не верно</p> | <p>1: Уменьшите нагрузку или увеличьте мощность преобразователя<br/>2: Увеличьте время ускорения.<br/>3: Уменьшите буст (P208)<br/>4: Задайте подходящую зависимость для V/F- кривой<br/>5: Проверьте напряжение электросети или увеличьте мощность преобразователя.<br/>6: Измените процедуру запуска преобразователя<br/>7: Проверьте нагрузку двигателя<br/>8: Правильно задайте параметр P210</p> |

|     |   |  |   |
|-----|---|--|---|
| OT0 | Перегрузка во время остановки               | 1: Большая нагрузка<br>2: Малое время ускорения<br>3: Установленный уровень допустимого тока слишком низок<br>4: Неправильно задана зависимость для V/F-кривой<br>5: Установлен большой буст<br>6: Нарушена изоляция двигателя<br>7: Недостаточная мощность двигателя. | 1: Снизьте нагрузку<br>2: Увеличьте время ускорения<br>3: Установите правильно параметр P423<br>4: Задайте корректную зависимость для V/F-кривой<br>5: Уменьшите буст (P208)<br>6: Проверьте сопротивление изоляции двигателя, при отключенном от преобразователя<br>7: Установите более мощный двигатель |
| OT1 | Перегрузка во время разгона                 |  |   |
| OT2 | Перегрузка во время торможения              |  |   |
| OT3 | Перегрузка при постоянной скорости          |  |   |
| OH0 | перегрев преобразователя во время остановки | 1: Охлаждающий вентилятор сломан<br>2: Засорение радиатора<br>3: Высокая температура окружающей среды  | 1: Замените вентилятор<br>2: Почистите радиатор<br>3: Установите преобразователь в месте, где температура окружающей среды соответствует спецификации   |

|     |  |  |  |
|-----|--|--|--|
| ОН1 | перегрев преобразователя во время разгона        | <p>1: Охлаждающий вентилятор сломан</p> <p>2: Засорение радиатора</p> <p>3: Высокая температура окружающей среды</p> | <p>1: Замените вентилятор</p> <p>2: Почистите радиатор</p> <p>3: Установите преобразователь в месте, где температура окружающей среды соответствует спецификации</p> |
| ОН2 | перегрев преобразователя во время торможения     | <p>1: Охлаждающий вентилятор сломан</p> <p>2: Засорение радиатора</p> <p>3: Высокая температура окружающей среды</p> | <p>1: Замените вентилятор</p> <p>2: Почистите радиатор</p> <p>3: Установите преобразователь в месте, где температура окружающей среды соответствует спецификации</p> |
| ОН3 | перегрев преобразователя при постоянной скорости | <p>1: Охлаждающий вентилятор сломан</p> <p>2: Засорение радиатора</p> <p>3: Высокая температура окружающей среды</p> | <p>1: Замените вентилятор</p> <p>2: Почистите радиатор</p> <p>3: Установите преобразователь в месте, где температура окружающей среды соответствует спецификации</p> |

|     |   |  |  |
|-----|---|--|--|
| ES  | Аварийное отключение                      | Аварийное отключение преобразователя (на один из дискретных входов подан сигнал на остановку «Свободным выбегом»)  | Запустите преобразователь согласно инструкции после устранения аварийной ситуации  |
| CO  | Нарушение передачи данных                 | 1: Неправильное подсоединение проводов для передачи данных<br>2: Неправильно настроены параметры передачи данных<br>3: неподходящий формат передачи данных | 1: Проверьте соответствующие соединения<br>2: Настройте параметры<br>3: Проверьте формат передачи данных, установите соответствие между Мастером сети и преобразователем |
| 20  | Отсутствует токовый сигнал обратной связи | Обрыв цепи обратной связи  | 1: Устранить обрыв<br>2: Отремонтировать датчик обратной связи   |
| Pr  | Ошибка записи параметров                  | Неправильная настройка параметров  | Проверьте установленные параметры  |
| Egг | Параметр не может быть настроен           | Параметр не существует или заблокирован  | Настройка параметра невозможна   |

### 8-6 Устранение стандартных ошибок.

Если причины возникновения ошибки не известны, то рекомендуется установка параметров в заводские значения. После этого необходимо провести настройку преобразователя еще раз.

(1) *Параметр не может быть изменен*

Причина и способ устранения:

a: параметр заблокирован. Установите значение параметра P118 «0» (доступен), а затем снова перейдите к установке нужного параметра.

b: неправильная передача данных. Подключите провода к клеммам заново, проверьте соединительные провода.

c: данный параметр не может быть изменен во время работы двигателя. Установите значение данного параметра во время остановки преобразователя.

*(2) Двигатель не запускается при нажатии кнопки пуска на внешнем пульте управления.*

Причина и способ устранения:

a: установлен неправильный режим работы, убедитесь, что параметр P102 = 1.

b: нет задания частоты или заданная частота меньше пусковой частоты.

c: проверьте внешние соединительные провода.

d: неправильно запрограммирована функция входной клеммы, внешний соединительный провод подключен к другой клемме, проверьте значения параметров P115 – P122.

e: выход из строя кнопки пуска, обрыв управляющего провода.

f: Преобразователь находится под действием защиты. Устраните причину, вызвавшую срабатывание защиты, и только после устранения причины запустите преобразователь заново.

g: двигатель не подключен или отсутствует питание одной из фаз двигателя, проверьте соединительные провода двигателя.

h: неисправный двигатель, проверьте двигатель.

i: Преобразователь частоты вышел из строя, проверьте работу преобразователя с заведомо исправным двигателем и контролем фазного тока двигателя.

*(3) Перегрев двигателя*

Причина и способ устранения:

a: температура окружающей среды превышает допустимую, примите меры для ее понижения.

b: слишком большая нагрузка, фактическая нагрузка превышает номинальный вращающий момент двигателя. Поставьте более мощный двигатель.

c: повреждение изоляции двигателя. Замените двигатель.

d: слишком большое расстояние между двигателем и преобразователем частоты, уменьшите расстояние, установите между преобразователем и двигателем дроссель переменного тока.

e: «Жесткий режим» запуска двигателя, поэтому при включении преобразователя частоты по обмоткам двигателя протекает большой ток. Величина максимального кратковременного тока не должна превышать номинальный ток двигателя более чем в три раза, поэтому установите подходящий двигатель.

f: двигатель работает на низкой скорости. Установите на двигатель понижающий редуктор, чтобы двигатель работал на более высокой скорости.

*(4) Двигатель вибрирует или шумит*

Причина и способ устранения:

a: заклинивание ротора двигателя, отсутствие смазки. Проверьте нагрузку двигателя.

b: резонансная вибрация двигателя. Измените частоту ШИМ-а, измените время ускорения/торможения, установите antivибрационные прокладки, установите зону пропуска частоты, совпадающей с резонансной частотой.

*(5) Двигатель не работает в режиме вращения назад.*

Причина и способ устранения:

вращение назад заблокировано. Разблокируйте его.

*(6) Двигатель работает в режиме вращения назад.*

Причина и способ устранения:

a: измените порядок подключения двух выходных силовых клемм U, V, W.

b: управляющий сигнал задает вращение назад. Правильно

запрограммируйте функцию

дискретного входа

*(7) Запуск преобразователя частоты нарушает работу других устройств.*

Возможная причина: преобразователь является источником электромагнитных помех.

Способ устранения:

a: уменьшите частоту ШИМ-а.

b: правильно заземлите преобразователь частоты и двигатель толстыми медными проводами.

c: соедините преобразователь частоты и двигатель экранированным кабелем, экран должен надежно соединяться с корпусом двигателя, а с другой стороны кабеля - с монтажной металлической панелью, на которой установлен преобразователь. Панель должна быть надежно заземлена

d: установите выходной дроссель переменного тока на силовом выходе преобразователя частоты.

e: установите специальный высокочастотный фильтр на силовом входе преобразователя частоты.

f: Проложите проводку силового контура не ближе 10 см от проводки управляющего контура.

g: В качестве управляющей линии используйте экранированные витые пары проводов.

h: Установите ферритовое кольцо на входные и выходные провода.

### **8-7 Борьба с электромагнитными помехами.**

Возможны две ситуации, связанные с помехами. В первом случае преобразователь частоты является источником помех для других устройств, см. пункт (7) подраздела 8-6; во втором случае другие устройства служат источником помех для преобразователя частоты и нарушают его работу. При борьбе с помехами необходимо найти источник помех и способ их распространения. В случае преобразователя можно выделить три канала распространения помех: электромагнитное излучение, электропроводимость и индуктивная связь.

#### **(1) Электромагнитное излучение**

Действие электромагнитного излучения может быть нейтрализовано с помощью экранирования и заземления оборудования, установки на обмотки пускателей и реле ограничителей перенапряжения, например, RC-цепочек.

#### **(2) Электропроводимость**

Источником помех могут служить электроустановки, например, электродвигатели, подключаемые с помощью электромагнитных пускателей. В данном случае двигатели создают коммутационные выплески напряжения, которые распространяются по электросети и нарушают работу других приборов и источников питания. Проблема может быть решена с помощью электромагнитной фильтрации, защищающей преобразователь: установкой сетевых дросселей переменного тока или реакторов постоянного тока, а также установкой развязывающих силовых трансформаторов.

#### **(3) Индуктивная связь**

Между двумя соседними контурами может образоваться индуктивная связь, в результате чего возникнут помехи.

Устранение:

- Разнесите друг от друга источник помех и устройства, которые сильно подвержены влиянию помех. Сварочный аппарат является мощным источником помех, поэтому запрещается подключать его к одному источнику питания с преобразователем частоты.
- Электромагнитная фильтрация. Установка фильтров на силовые входные и выходные линии преобразователя частоты (дросселей, ферритовых колец и т.д.) для подавления помех, действующих на источники питания и двигатель.
- Экранирование. В общем случае, для экранирования помех используется экранированные провода; выходные линии экранируются с помощью металлической изолированной оболочки; в качестве управляющей линии должна использоваться экранированные витые пары проводов; проложите силовые линии питания и двигателя отдельно от управляющих проводов.



- **Заземление**

- хорошее заземление существенно уменьшает влияние помех, наведение помех на линию управления внутри прибора и в целом увеличивает помехоустойчивость всей системы.

## **Глава 9 Выбор дополнительных внешних устройств.**

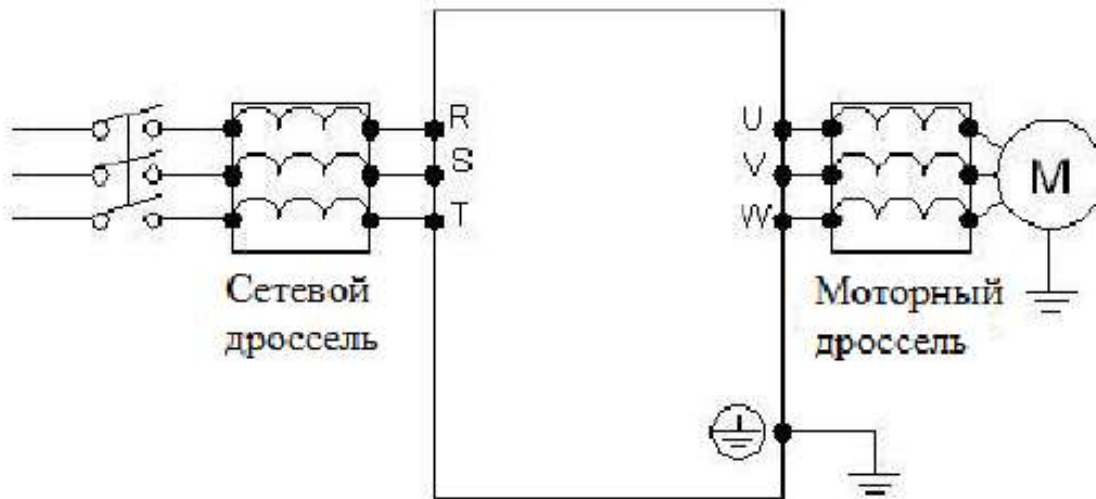
### **9-1 Назначение внешнего устройства.**

| Название                           | Назначение   |
|------------------------------------|--|
| Автоматический выключатель         | Защита силовой проводки, питающей преобразователь частоты  |
| Электромагнитный пускатель         | Удобное включение и выключение. Обеспечение нулевой защиты привода   |
| Высокочастотный фильтр             | Уменьшает уровень электромагнитных помех, создаваемых преобразователем частоты   |
| Сетевой дроссель переменного тока  | Защита преобразователя частоты от импульсного напряжения, подавление высших гармоник во входном силовом токе               |
| Тормозной резистор                 | Поглощает рекуперированную энергию от двигателя, находящегося в генераторном режиме  |
| Моторный дроссель переменного тока | Уменьшает уровень электромагнитных помех, уменьшает потери в двигателе, подавляет высшие гармоники в выходном силовом токе |
| Ферритовое кольцо                  | Подавляет электромагнитные помехи, созданные преобразователем частоты  |

### **9-2 Дополнительные внешние устройства.**

#### **9-2-1 Сетевой и моторный дроссель.**

Дроссель переменного тока (сетевой и моторный для максимальной рабочей частоты 50Hz). Если используется однофазное питание преобразователя частоты и однофазный сетевой дроссель, то последний должен быть включен в разрыв фазного питающего провода.



### 9-2-2 Тормозной резистор.

| Модель  | Тормозной резистор |                        | Тормозной момент* | Мощность двигателя (kW) |
|---------|--------------------|------------------------|-------------------|-------------------------|
|         | Мощность (W)       | Сопротивление $\Omega$ |                   |                         |
| C00D423 | 80                 | 200                    | 125               | 0.4                     |
| C0D7523 | 100                | 200                    | 125               | 0.75                    |
| C01D523 | 300                | 100                    | 125               | 1.5                     |
| C02D223 | 300                | 70                     | 125               | 2.2                     |
| C0D7543 | 80                 | 750                    | 125               | 0.75                    |
| C01D543 | 300                | 400                    | 125               | 1.5                     |
| C02D243 | 300                | 250                    | 125               | 2.2                     |
| C03D743 | 400                | 150                    | 125               | 3.7                     |

\* продолжительность включения 10%