

## Дополнения к краткому руководству по запуску **Серия E-VECTOR**

### 1. Дистанционный пуск/стоп без регулирования скорости

1.1 Осуществляется сухим контактом на клеммы FWD GND

1.2 Параметр P0.02=1 в значение (PRG →P0→P0.00→P0.02→1)

### 2. Дистанционный пуск/стоп с регулированием скорости

2.1 Сигнал 0..10В подавать на клеммы COM и FIV При наличии джампера переключить его из положения I (ток) в положение V(напряжения).

2.2 Параметр P0.02=1 в значение (PRG →P0→P0.00→P0.02→1)

2.3 Параметр P0.04=1 в значение (PRG →P0→P0.00→P0.04→2)

### 3. Сигнал «Пуск (сухой контакт)» подавать на клеммы FWD GND

4. Задать **время разгона** – Параметр P0.08=20-65000sec в значение (PRG →P0→P0.00→P0.08→20-65000sec)

5. Задать **время торможения** – Параметр P0.09=20-65000sec в значение (PRG →P0→P0.00→P0.09→20-65000sec)

7. Задать **мощность ЭД** – Параметр P2.01=0-450 kw в значение (PRG →P0→P2→P2.01→0-450)

6. Задать **напряжения ЭД** – Параметр P2.02=0-380 V в значение (PRG →P0→P2→P2.02→0-380)

8. Задать **ток ЭД** – Параметр P2.03=0-6553A в значение (PRG →P0→P2→P2.03→0-6553)

9. Задать **частота ЭД** – Параметр P2.04=0-500 Hz в значение (PRG →P0→P2→P2.04→0-500)

10. Задать **обороты ЭД** – Параметр P2.05=0-65535 об/мин в значение (PRG →P0→P2→P2.05→0-65535)

11. **Автонастройка ЭД** – Параметр P2.37=1-2 (1 с нагрузкой на валу- 2 без нагрузки на валу) в значение (PRG →P0→P2→P2.37→1-2) после сохранения 1 или 2 появится надпись **study**, в это время нужно нажать на кнопку RUN, произойдет считывание параметров ЭД

12. **Сброс параметров** – Параметр PP.01=1 в значение (PRG →PP→PP.01→1). Производится сброс параметров кроме параметров ЭД